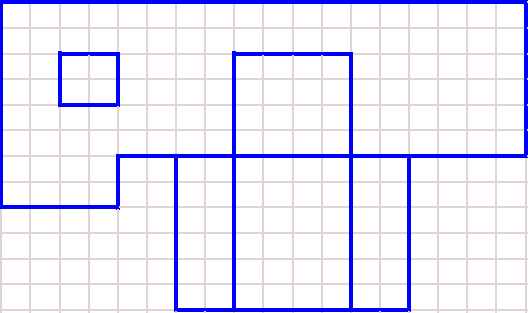


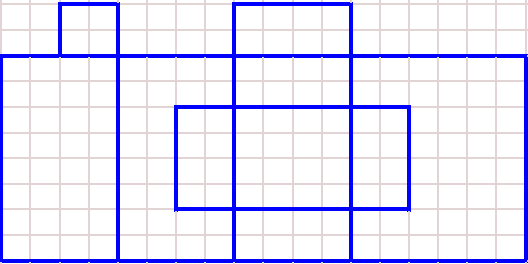
なまえ

キャビネット図 陰線を描かないこと

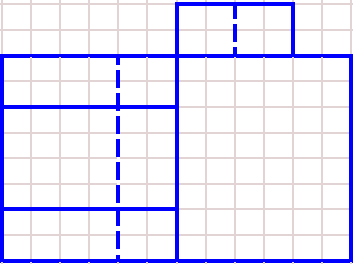
上面図



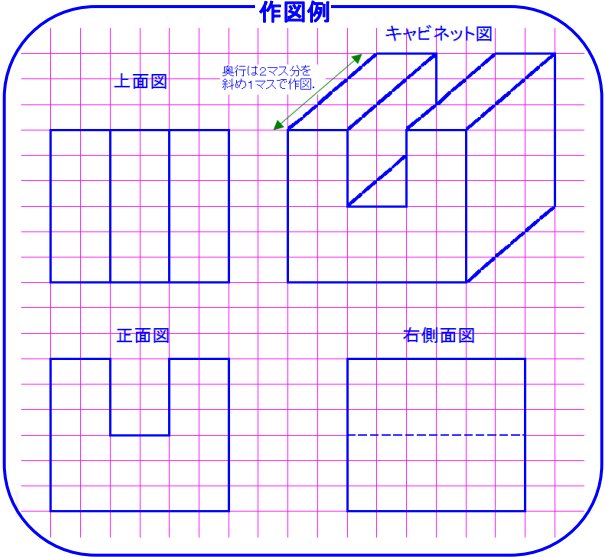
正面図



右側面図



作図例



加 点

□ □ □ □ □
上面 正面 右面 Z線 精度

評 点

／ 1 0 点

日 付

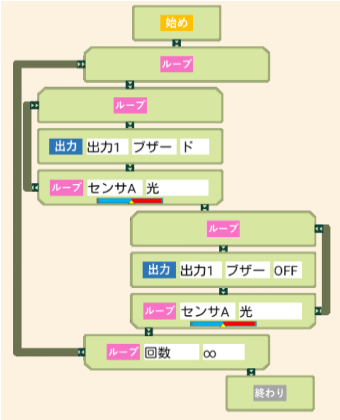
／ ／

採点者

済 印

記録
発行

アドバンスコースA
演奏ロボ「ドレミロボット」 課題

No.	問 題	学 年	解 答	採点	先生コメント		
1	白い紙と、家庭用プリンターで印刷した黒線※を光センサーで読み取ると、タブレット上での指示値にあまり差が見られず、ともに白判定であった。 （※特に、染料インクを使うインクジェットプリンターの場合） ところが、黒線と同程度の濃さの黒色の布を光センサーにかざすと、明確に黒判定を示した。 この現象について、人間の目と光センサーの特性の違いに着目して説明せよ。 【ヒント】光センサーは赤外線を照射し、その反射光の強度を読み取る	小4～ めやす		／3			
2	ドレミロボットが木琴を演奏するプログラムでは、テキスト最終ページの縞模様の上を光センサーが横切るように移動する。 この縞模様にはどんな意味があるのか。 光センサーを使った演奏プログラムの動作の観点から説明せよ。	小4～ めやす		／3			
3	下記のプログラムの動作を「黒判定」「白判定」という言葉を使って説明せよ。 	小4～ めやす		／4			
採点者				計	済 印	日付	
				／10	記録	／	
					発行	／	