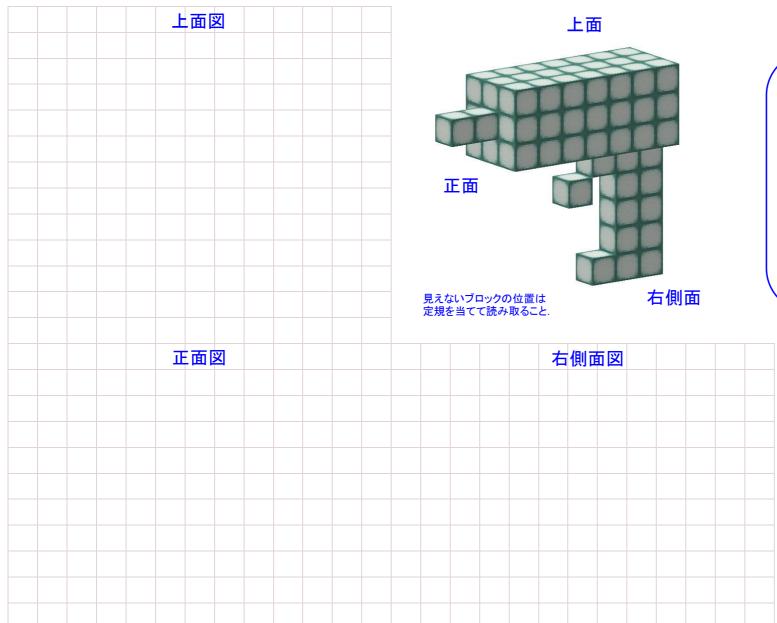
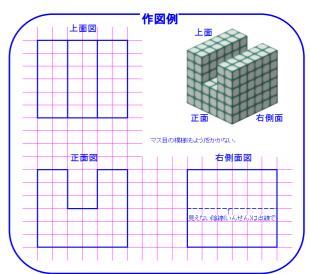
## ベーシックコース作図課題 2025年7月

## 東福間・古賀・八幡東・小倉北・小倉南教室

なまえ
-----





加点	位置 外	] 形	実線	□隠網	□ □ □ □ □ □
評点				/	5 点
日付		/		/	
採点者			済	ED	記録発行

ベーシックコースD 進撃!「ロボケラトプス」 課題

No. 問題	学年	解	<u> </u>	採点	先生コメント
1 足を動かすために、ロッド9アナ(前)・ロッド7アナ(後ろ)を 胴体(どうたい)のロッド3アナに取り付けるとき、シャフトペグを挿(さ)す位置について、・テキストp.19(右足)では、ロッド3アナの内側(うちがわ)どうし・テキストp.20(左足)では、ロッド3アナの外側(そとがわ)どうしであるように指示している。  その理由として誤(あやま)っているものを1つ選び、記号で答えよ。  A. 右足と左足は左右対称(さゆうたいしょう)だから  B. 左右(さゆう)の足を動かすタイミングを交互(こうご)にするため  C. 前後(ぜんご)の足を動かすタイミングをすらすため	小3~ めやす			Jevant	
	111.0			/1	
2 ロボケラトブスが歩くと、しっぽも左右(さゆう)に振(ふ)れる。それはなぜか。正しいものを1つ選び、記号で答えよ。 A. モーターでしっぽの根本(ねもと)のシャフトを回しているから B. 足が動くとしっぽを振るようギアをつないでいるから C. 歩くと、胴体(どうたい)が前後に揺(ゆ)れるから D. 歩くと、胴体(どうたい)が左右に傾(かたむ)くから	小2~			/1	
3 ロボケラトプスを正しく作ったが、真(ま)っすぐ歩かず、左へ曲(ま)がる。	小3~				
ロボット本体について、どのような対策(たいさく)が考えられるか、答えよ。	めやす			/3	
			採点者	計	済 印 日付
					記録
				/5	発行