



加点	<input type="checkbox"/> 位置	<input type="checkbox"/> 外形	<input type="checkbox"/> 実線	<input type="checkbox"/> 隠線	<input type="checkbox"/> 精度
評点	／ 5 点				
日付	／ ／				
採点者			済 印	記録 発行	

ベーシックコースJ
連結ロボット「親子マーチ」 課題

No.	問 題	学 年	解 答	採点	先生コメント	
1	親ロボット（前）のタイヤをロック（ブレーキをかけること）しないといけないのは、どのときか。記号で答えよ。 A. 親ロボットが子ロボットを引き寄（よ）せているとき B. 親ロボットが子ロボットから遠（とお）ざかるとき C. 親子が最（もっと）も離（はな）れた瞬間（しゅんかん）	小2～ めやす		／1		
2	ロボットを後退（こうたい＝後ろに下がること）させるには、どのようにすればよいか。記号で答えよ。 A. スライドスイッチを逆に入れる B. ラチェット（ストッパー）をタイヤの後ろ側に当てる C. ラチェット（ストッパー）はタイヤを前方向へのみ回転させるので、後退できない	小2～ めやす		／1		
3	ラチェット（ストッパー）をしっかりとタイヤに当てるために、輪（わ）ゴムを強くかけた。 このとき、どのような問題が起こると考えられるか、述（の）べよ。	小2～ めやす		／3		
採点者				計	済 印 記録 発行	日付 ／ ／
				／5		