



**Human**  
ヒューマンアカデミー ジュニア  
STEAMスクール

講師用



ロボット教室



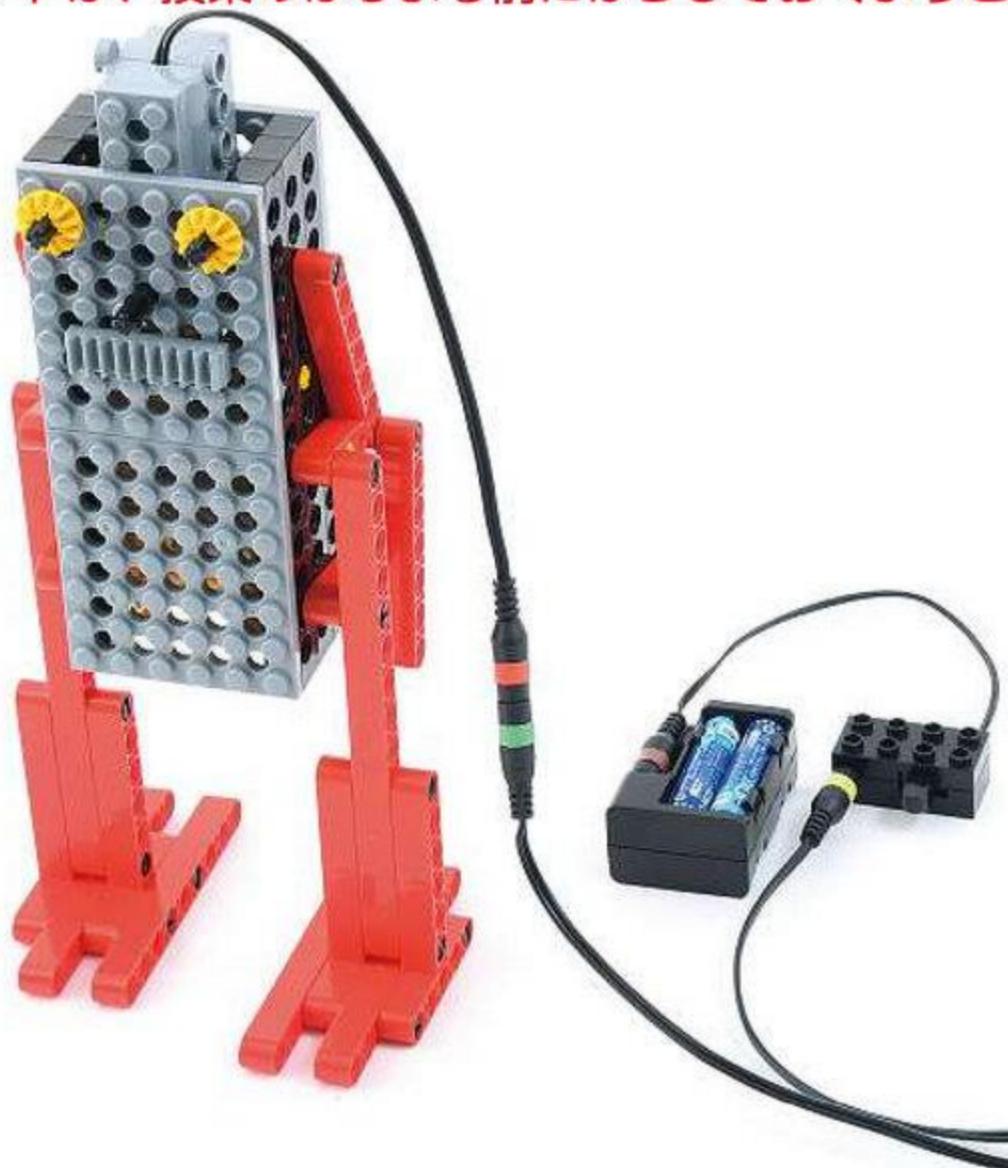
# ロボットのきょうかしょ

1

▶ プライマリーコースJ

ろぼっと うおおかあたくしい  
じんりきしゃロボット「ウォーカータクシー」

前回作ったロボットは、授業のはじまる前にはらしておくようご指導ください。



ロボット見本を講師が  
必ず作っておいてください。

このロボットは、キット内にある全てのペグS (20個)、ペグL (10個) を使用します。

ロボットを製作する前に、ペグS、ペグLが全て揃っているかを確認してください。

★だい1かい 2023ねん 5がつ にち

2日目に中表紙を付けていますので、切り取って1日目と2日目は別々に渡すなど、授業運営に合わせてご使用ください。

授業のはじめに、なまえ・授業日を必ず記入させるよう指導してください。

なまえ \_\_\_\_\_

2023年5月授業分

## ちゅうい しよう



### ! パーツを くちに いれない

くみたてた パーツを とりはずすときは、  
ぜったいに はを つかってはいけません。  
パートを のみこんでは いけません。



### ! パーツを めに いれない

きけん なので、パートを めに  
いれないように しましょう。  
ともだちの めにも、はいらない  
ように とがった パーツには  
ちゅうい します。



### ! ぶひんを きずつけない

でんきぶひんを はさみや カッターなどで きずつけたり、パートで  
はさんだりしては いけません (しゃしん②)。②



コードやケーブルは、おりまげたり、  
ひっぱったりしては いけません。

プラグの ぬきさしは、プラグぶぶんを もって おこないましょう  
(しゃしん③・④)。③



## ！でんちを つかうときの ちゅうい

あたらしい でんちと ふるい でんちを ませて つかっては いけません。

また、おなじ しゅるいの でんちを つかいましょう。  
ちがう でんちを ませて つかっては いけません。

でんちが 「えきもれ」 したとき (しゃしん1) は、  
さわらずに せんせいに しらせましょう。



ながいじかん うごかさないときは、でんちを  
とりはずしましょう。

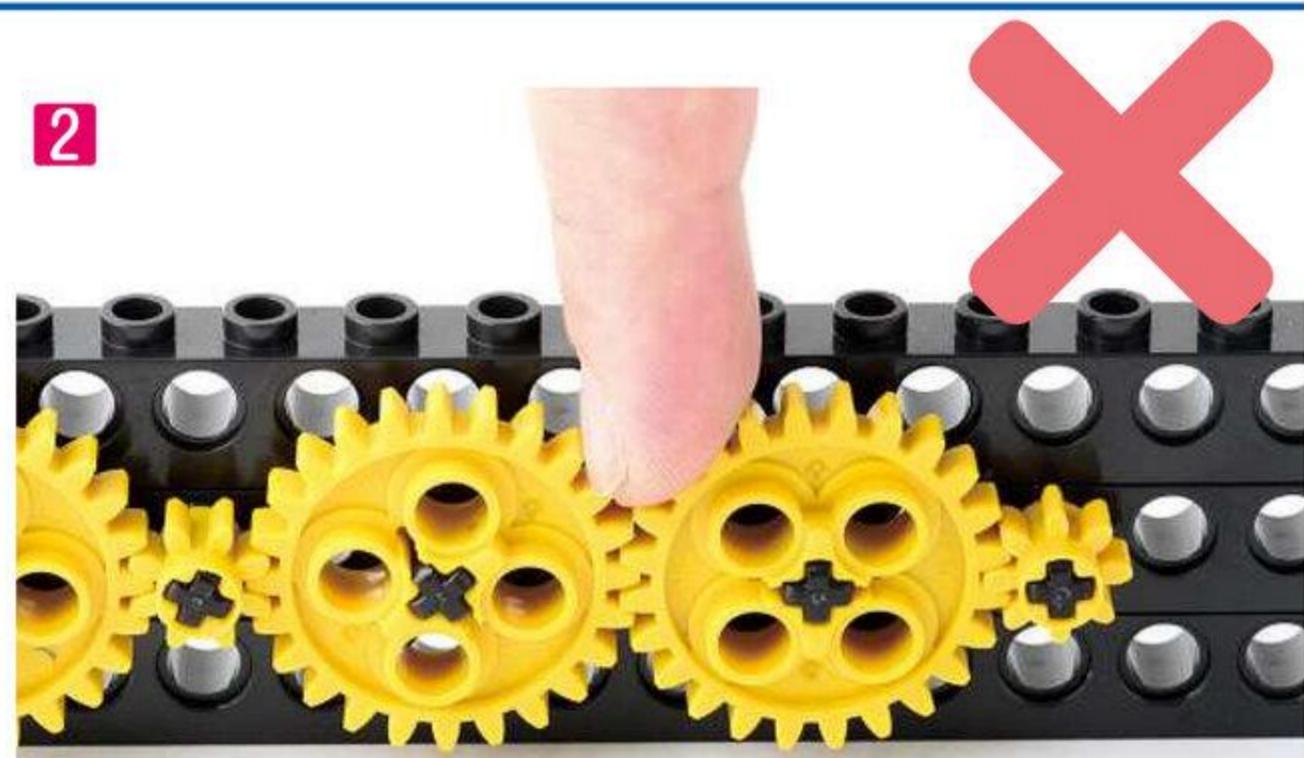


## ロボットを あんぜんに うごかすために

### ！かいてんする ギアに ふれない

かいてんするギアに てを  
ちかづけると、てや ゆびを  
はさんで しまいます。

長い髪の毛などが巻き込まれないように、気  
を付けてください。髪の長い生徒には、ロ  
ボットを製作する時に、髪の毛を留めたり結  
んだりするように伝えましょう。



### ！あつい・におう・へんな おとが するとき

ロボットを うごかしたときに、でんちや でんきぶひんが  
あつくなったり、へんな においが したり、いつもと ちがうおとが  
したばあいは、すぐに ロボットを とめ、せんせいに しらせましょう。

ぬれたてで でんきぶひんを さわっては いけません。

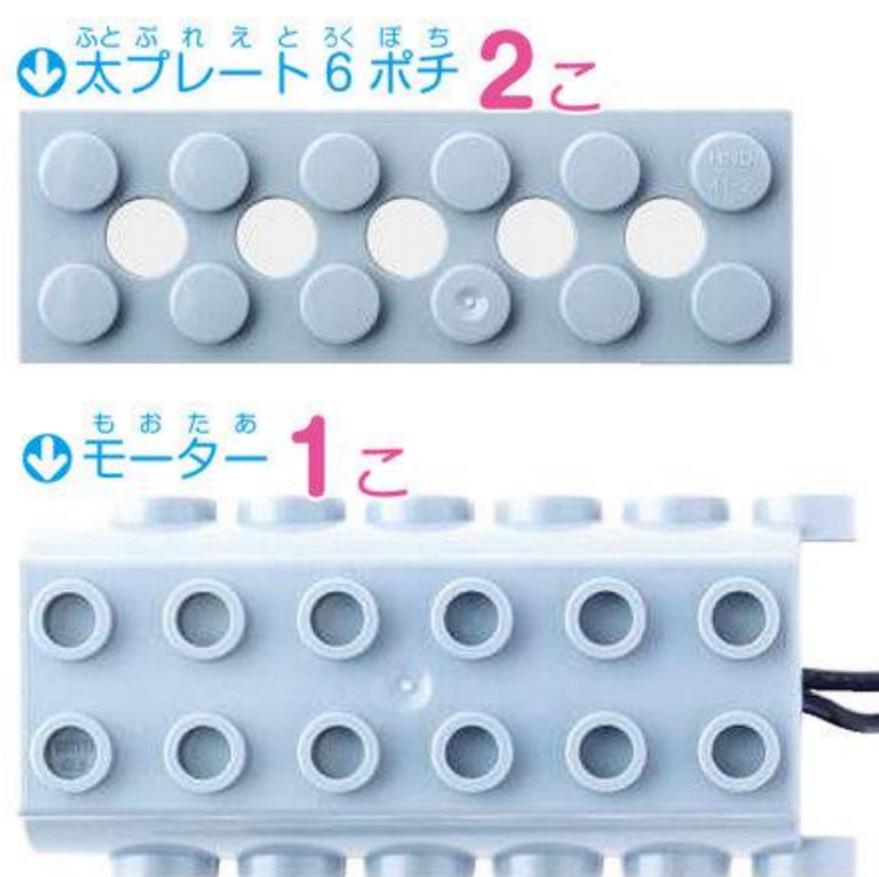
## いちにちめ

- ロボットの特徴 モーター・ギア・ロッドというシンプルな構造で二足歩行します。そして、二足歩行の不安定さを乗り物の取り付けによって改善します。
- 指導のポイント <1日目> ロボットの基本形を完成させます。ロッド3本の回転運動を足の往復運動（歩行）に変えているところがポイントです。

# 1 ギアボックス（ロボットの からだ）を つくろう（めやす 35 ふん）

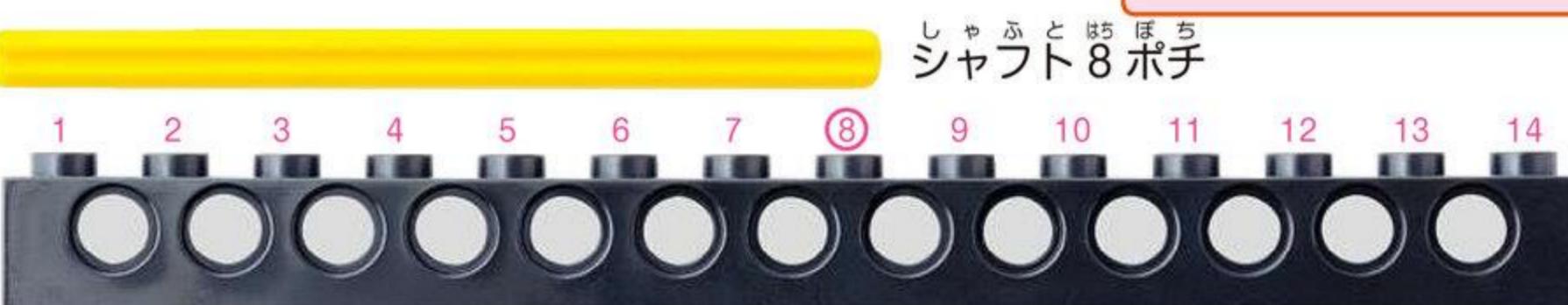
## 1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

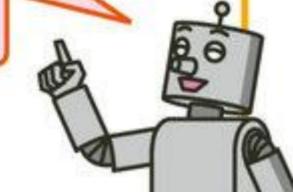


### シャフトの ながさ

3



シャフトは、ビームで  
ながさを はかるよ。

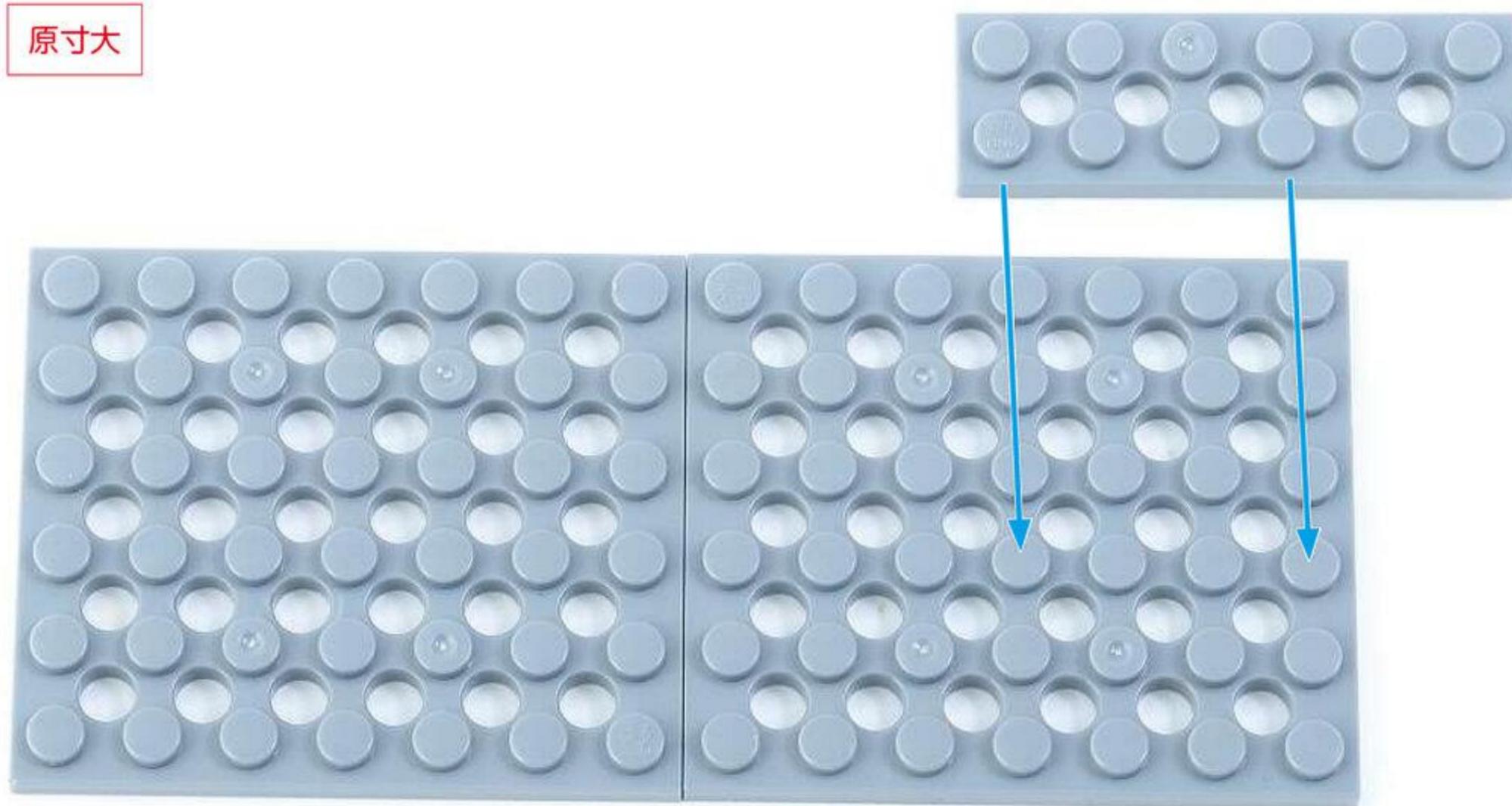


原寸大

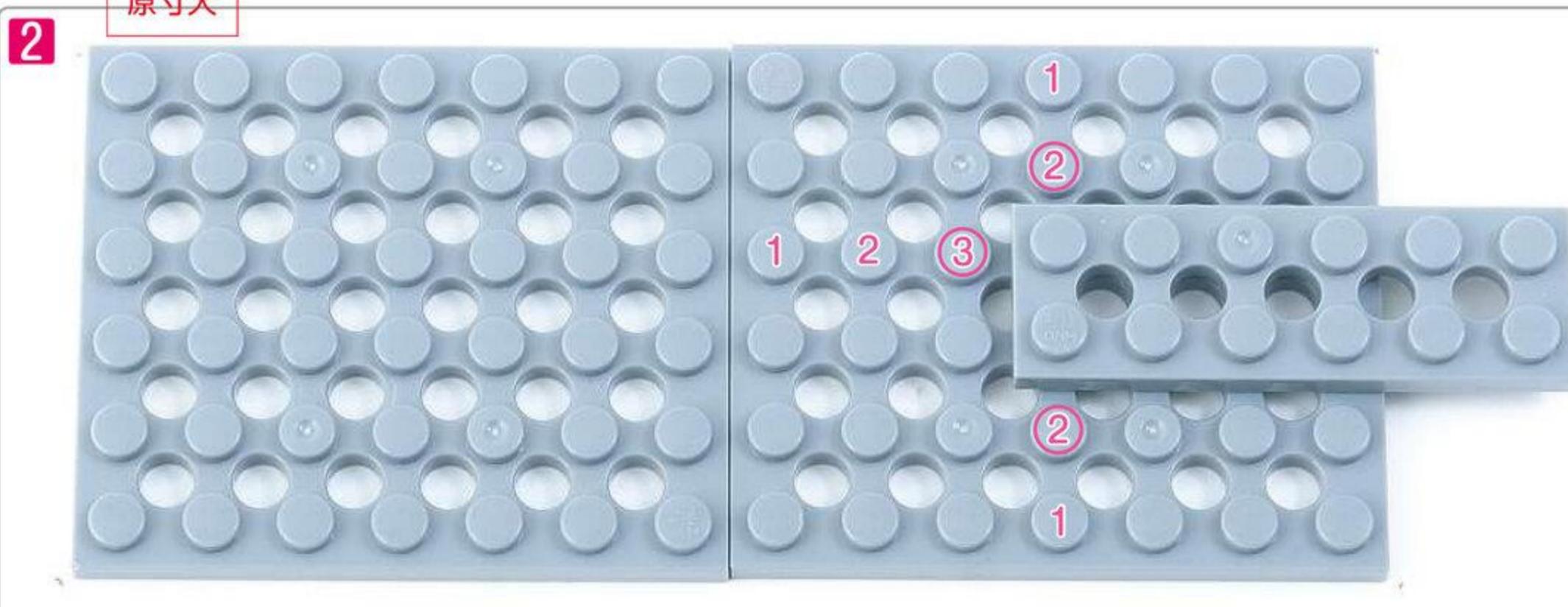
2 プレートを かさねて とりつけましょう。

◇プレート 2 こ ◇太プレート 6 ポチ 1 こ

1 原寸大



2 原寸大



3 ビームを くんで とりつけましょう。

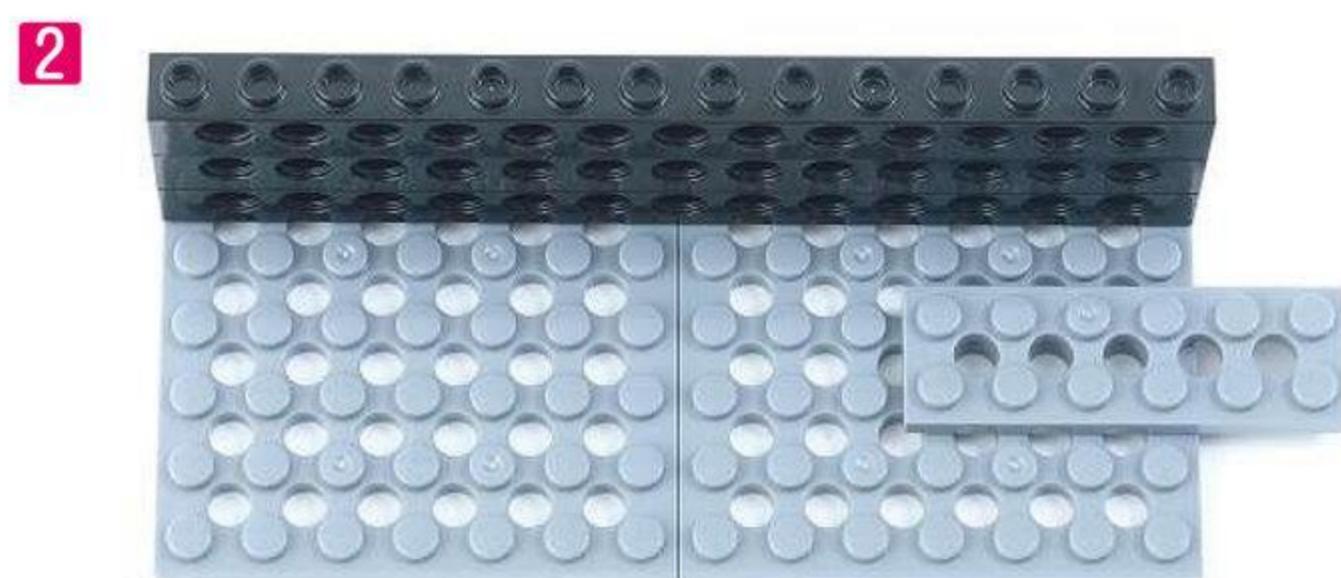
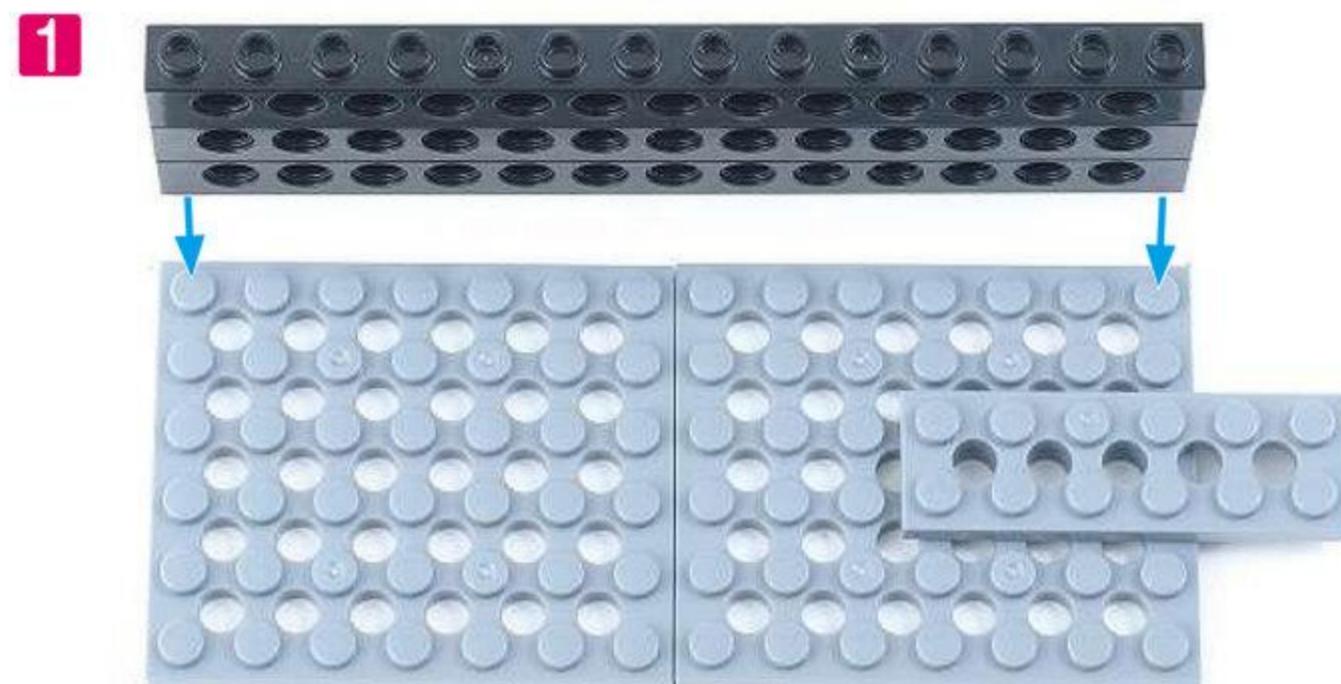
◇ビーム 14 ポチ 3 こ

3



4



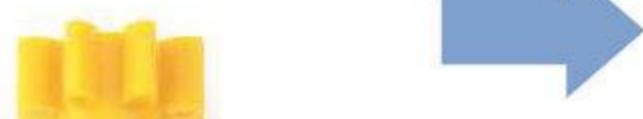


4 ピニオンギアうすを ビームに とりつけましょう。  
◇ピニオンギアうす 1こ ◇シャフトペグ 1こ

3



4



5



6



5 ギアの セットを くみましょう。

◇ギアMうす 4 こ

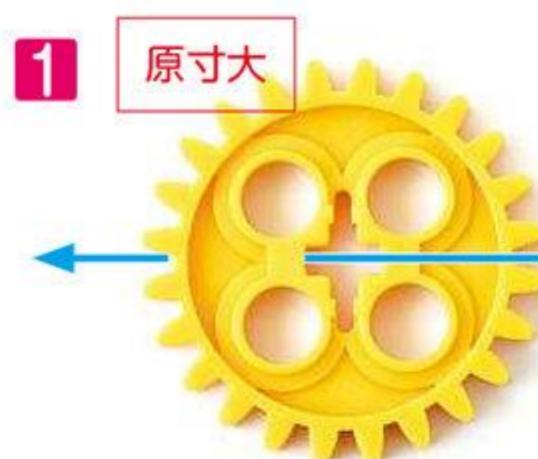
◇ピニオンギアうす 2 こ

◇シャフト8ポチ 2 こ

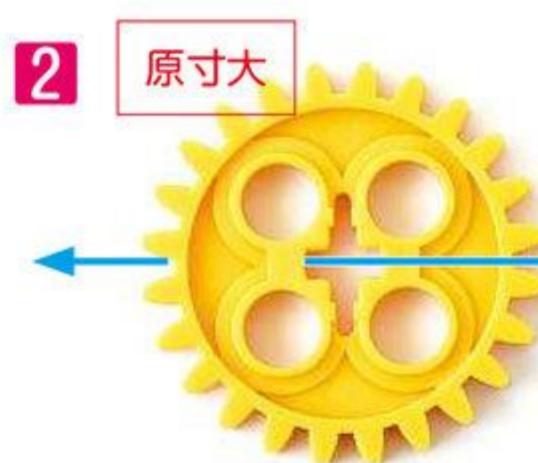
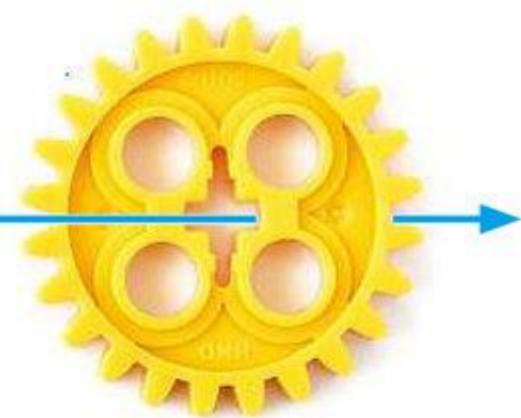
◇シャフト6ポチ 1 こ

◇ベベルギア 1 こ

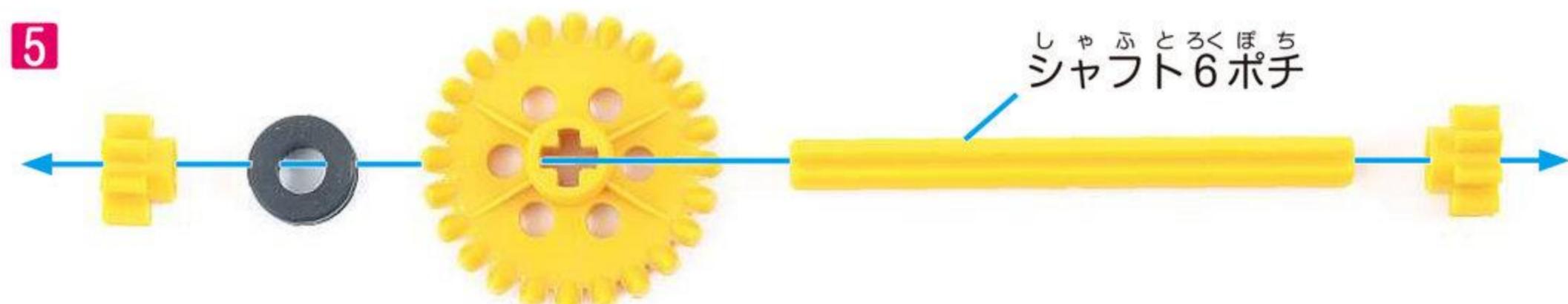
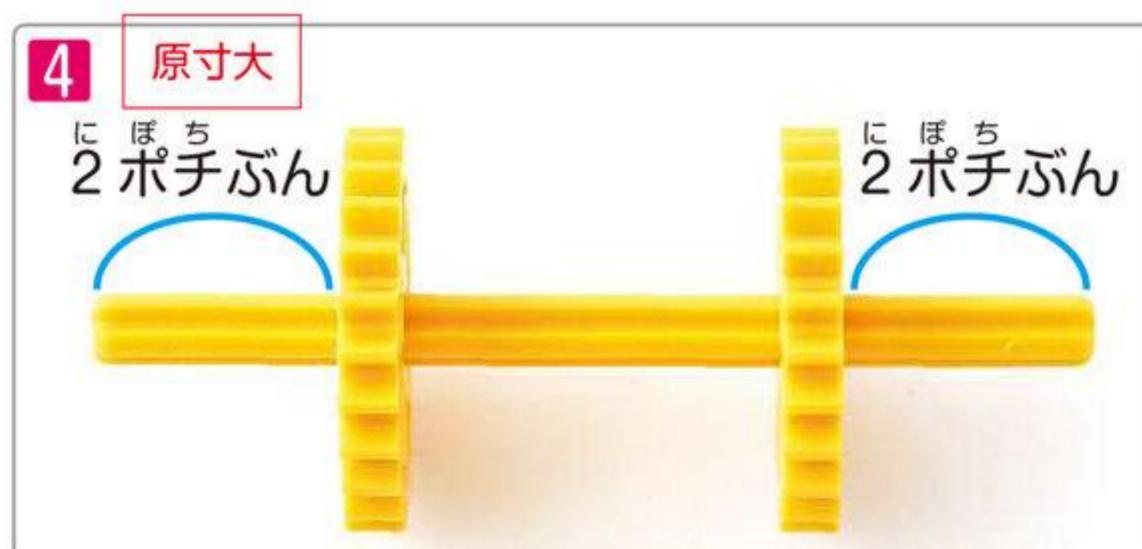
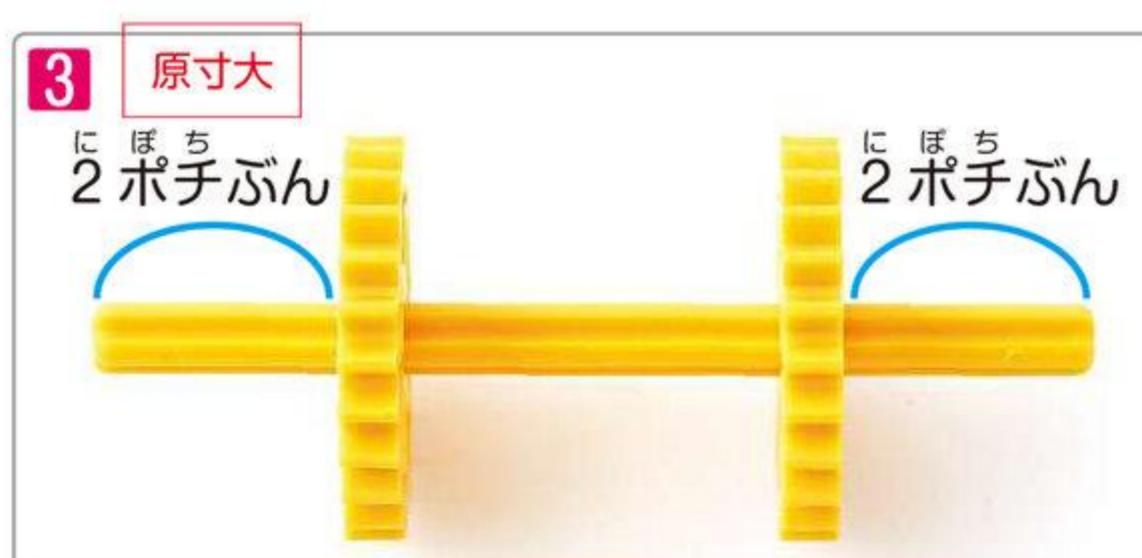
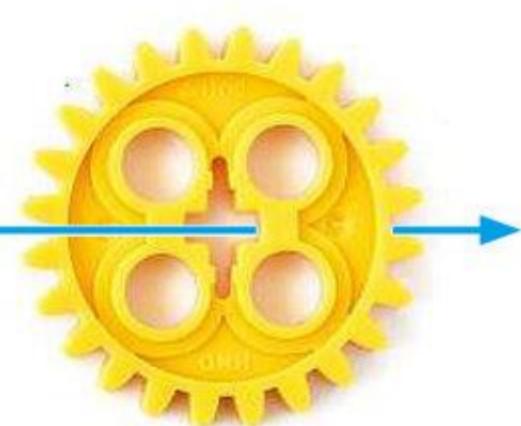
◇グロメット 1 こ



シャフト8ポチ



シャフト8ポチ



シャフト6ポチ

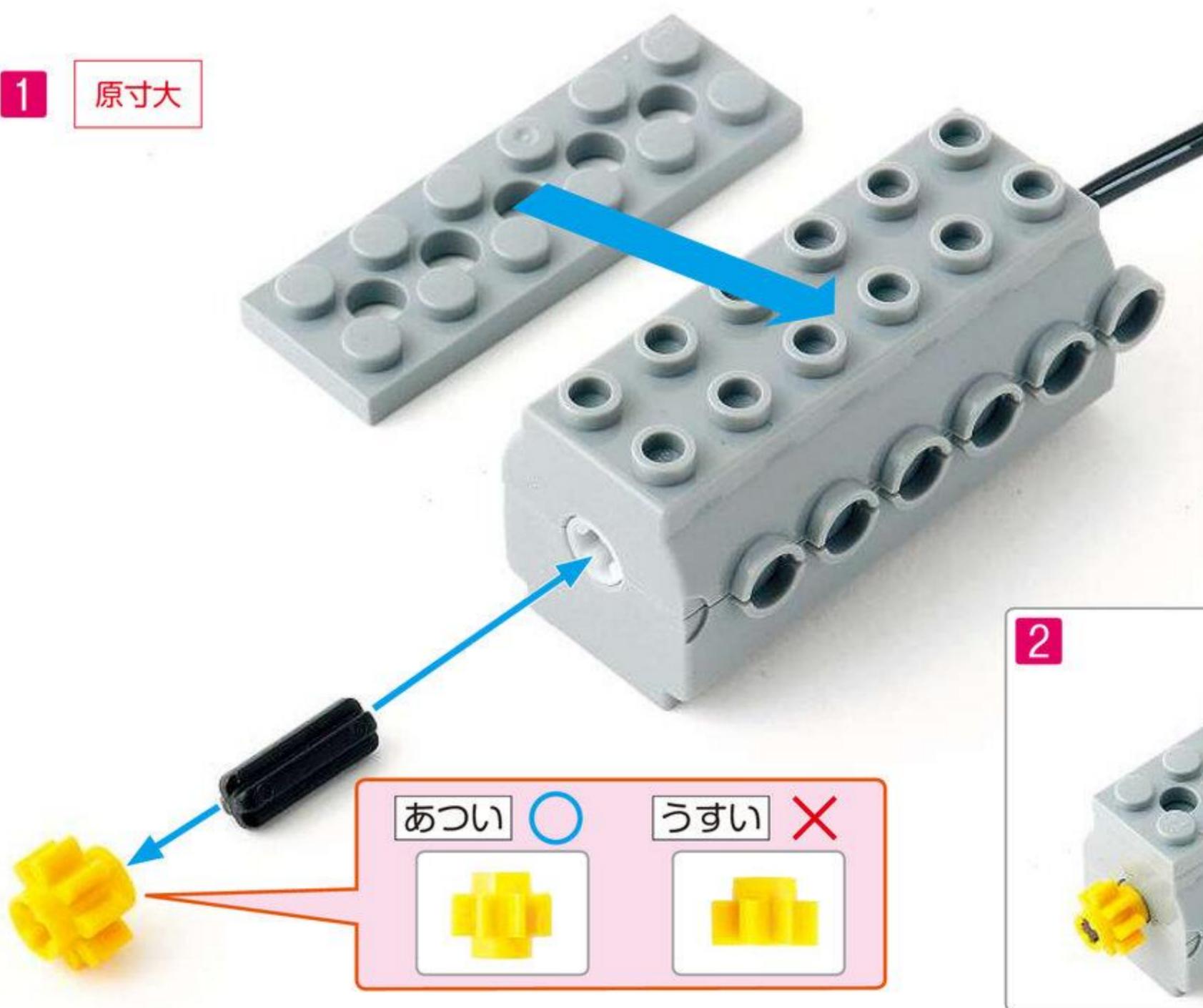


ピニオンギアうす、ベベルギアの向きに注意させてください。

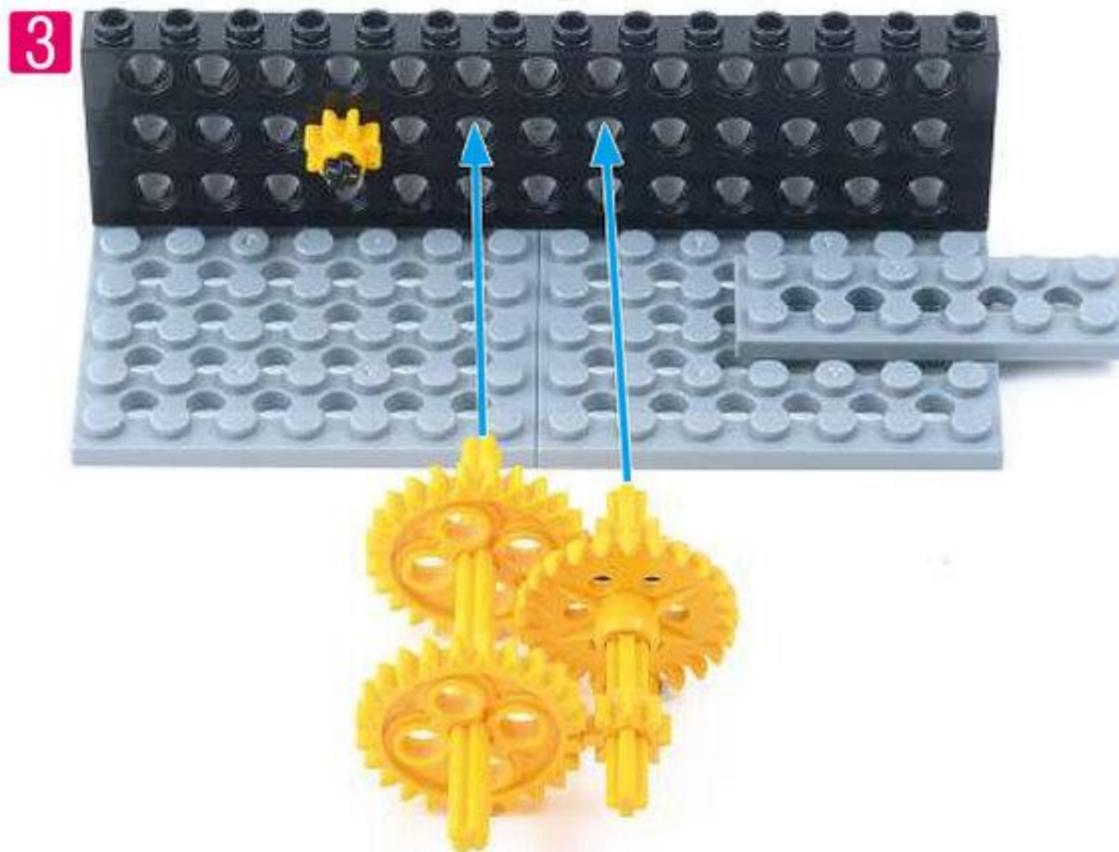
## 6 モーターの セットを つくりましょう。

◇モーター 1 こ ◇ピニオンギア 1 こ ◇黒シャフト 1.5 ポチ 1 こ ◇太プレート 6 ポチ 1 こ

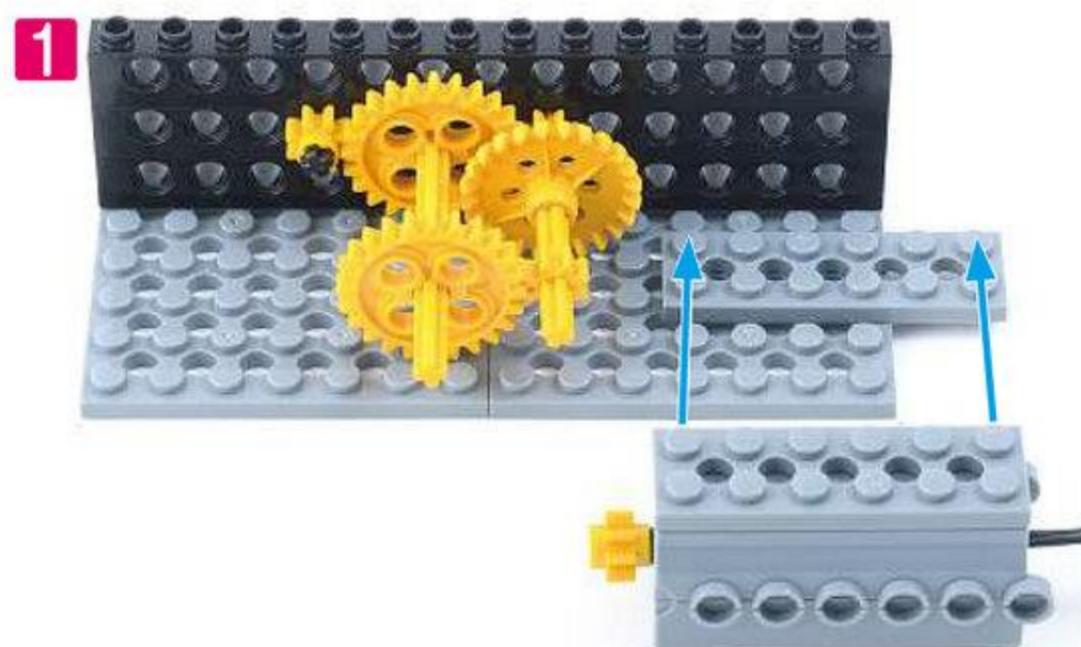
1 原寸大



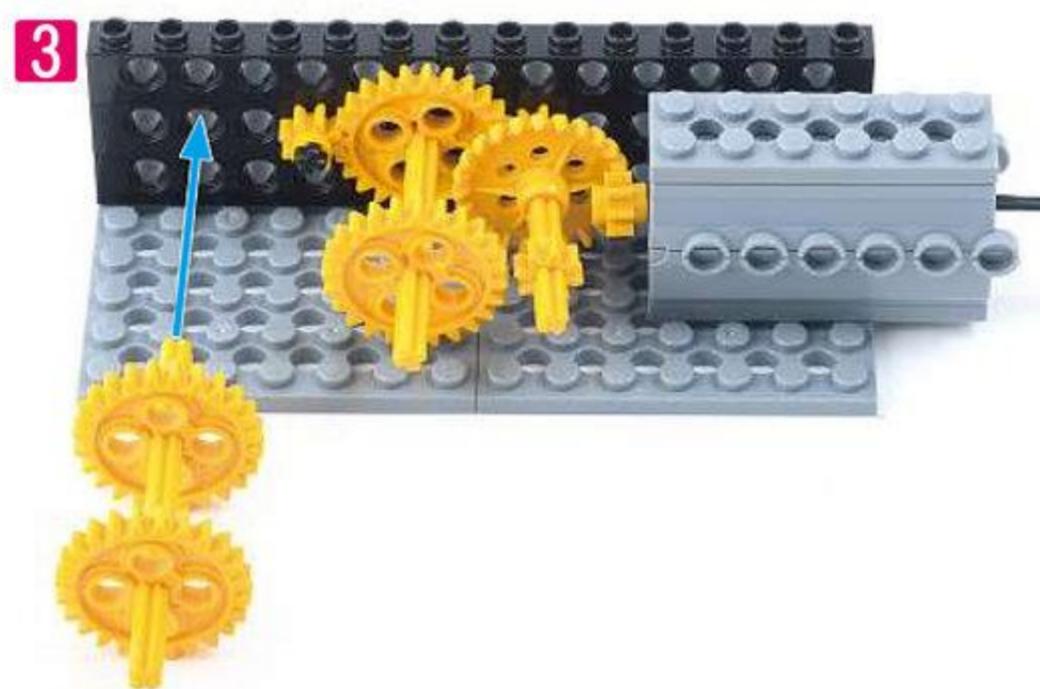
## 7 ギアの セットを ビームに とりつけましょう。



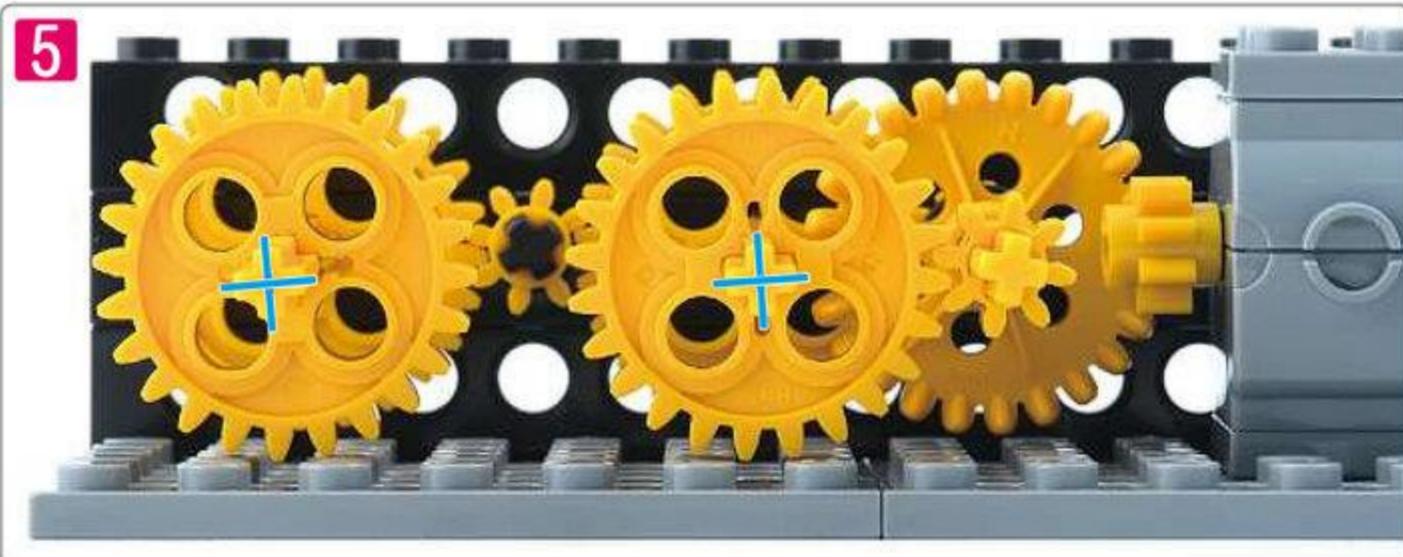
8 もおたあの セットを とりつけましょう。



9 5 の ギアセットを とりつけましょう。



シャフトの むきが そろいうように しましょう。



10 ビームを くんで とりつけましょう。  
△ビーム 14 ポチ 3 こ

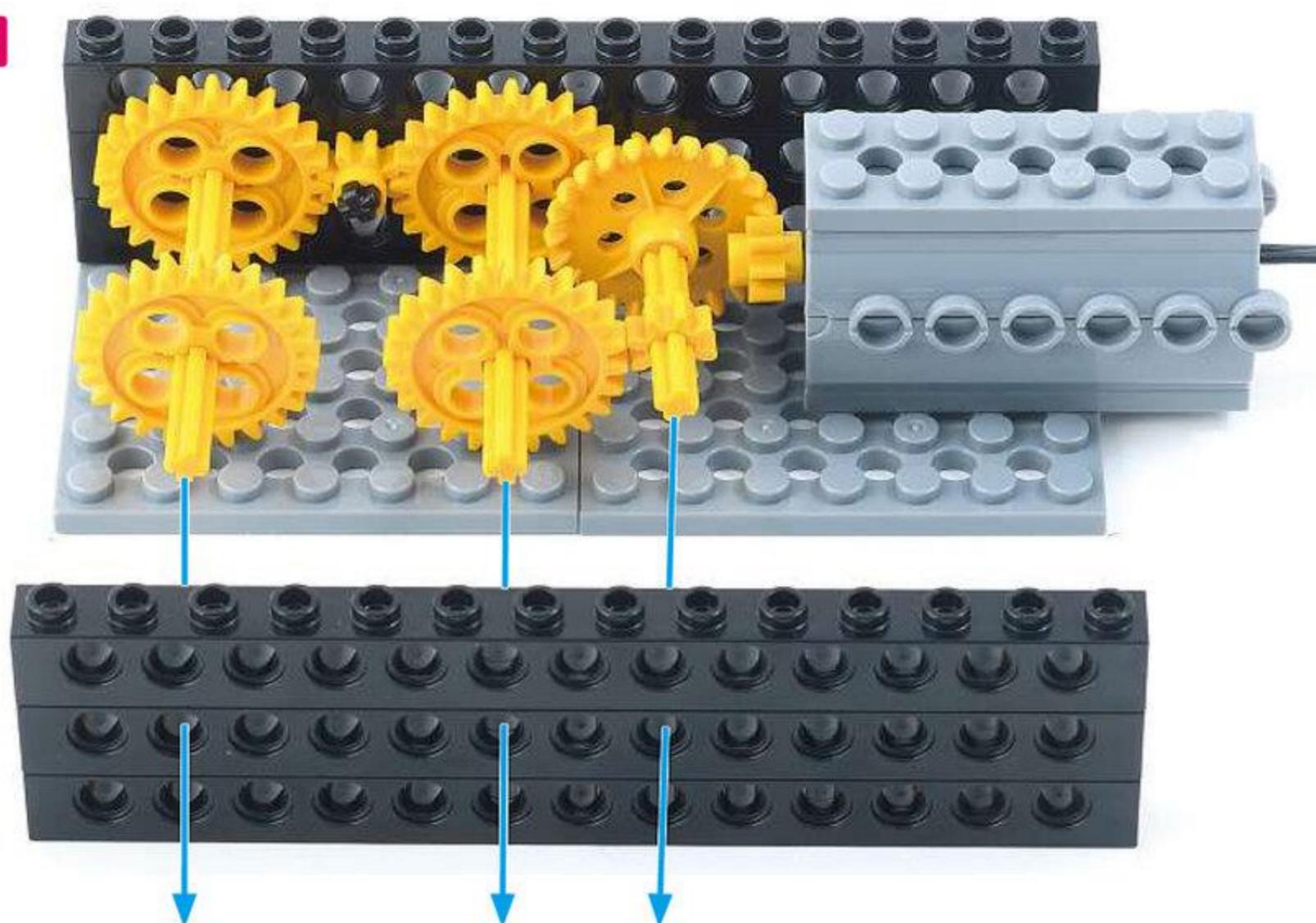
1



2



3



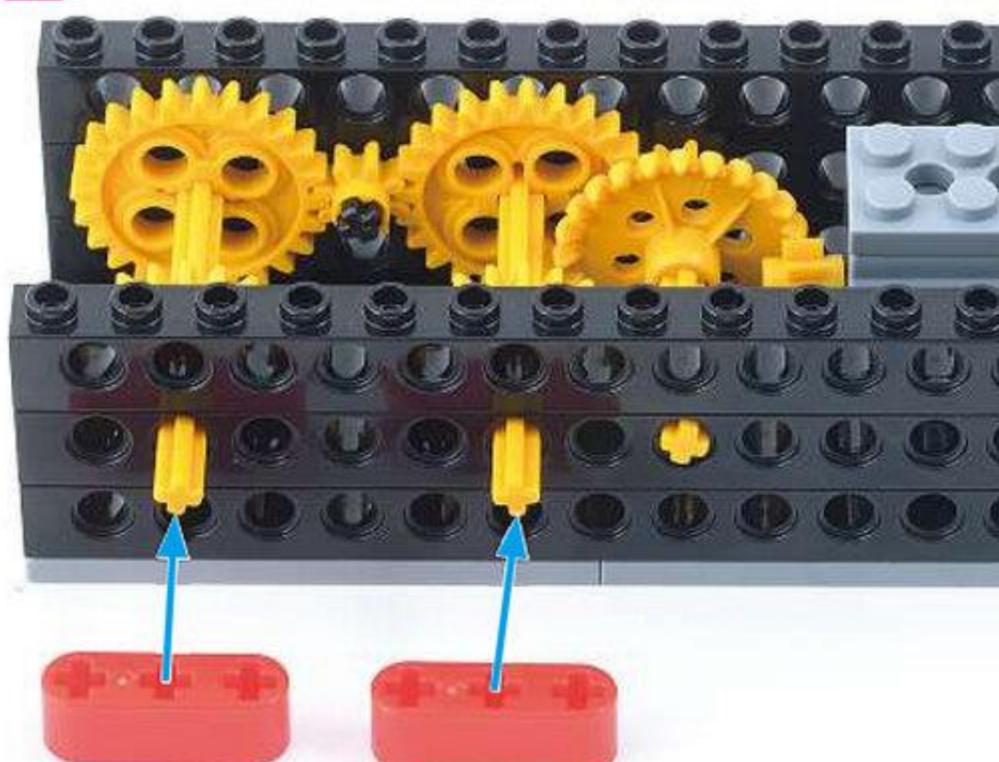
4



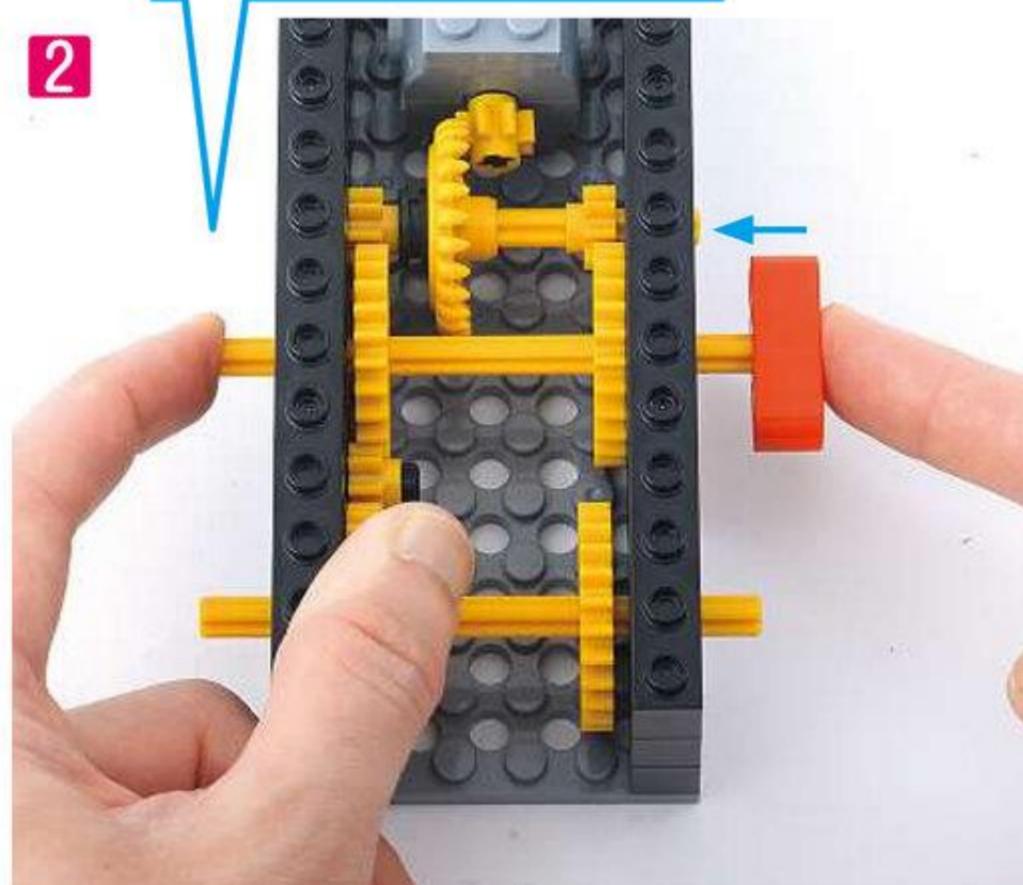
**11** シャフトに ロッドを とりつけましょう。

△ロッド3アナ 4こ

1



2

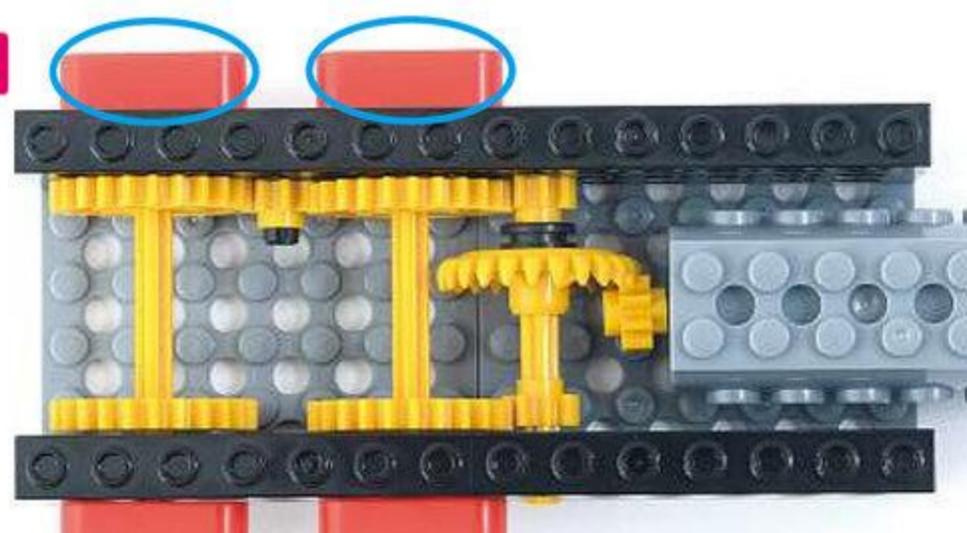


3



△ロッド3アナは おなじ むきに して、  
シャフトが つきでないよう しめしょ。

4

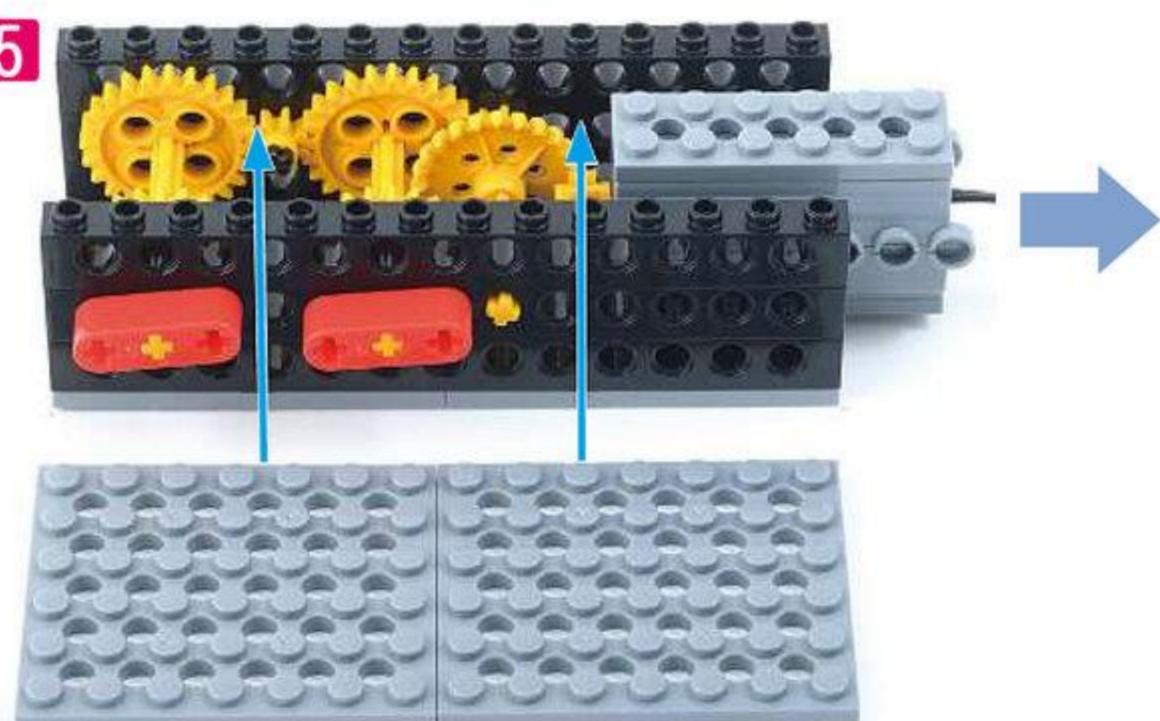


はんたいがわにも △ロッド3アナを  
とりつけます。

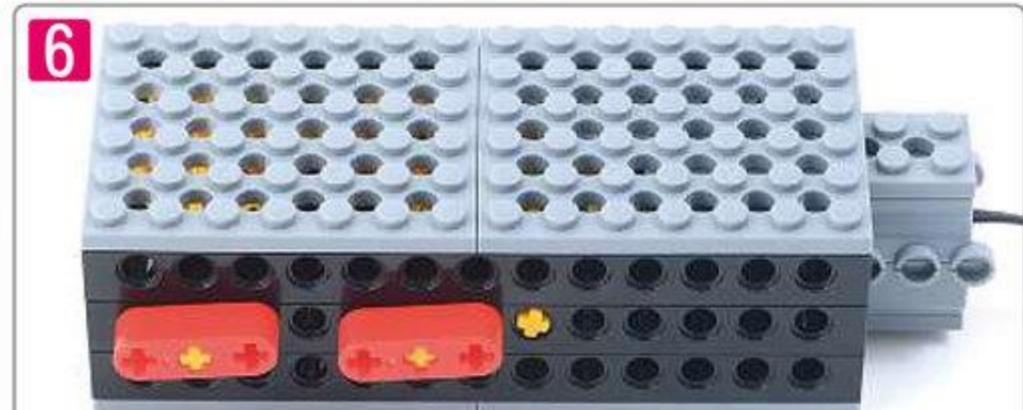
**12** プレートしで ふたを しましょ。

△プレートし 2こ

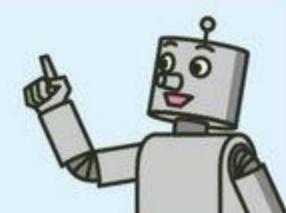
5



6



しゃフトの むきが  
そろっているか  
もういちど かくにんしょ！



よくある  
間違い

ここで再確認！

- ・シャフトの向きがそろっているか
- ・ギアがかみ合っているか
- ・後で修正するのは時間がかかります！

## 2 かおを つくろう

(めやす 5 ふん)

### 1 つかう パーツを あつめましょう。

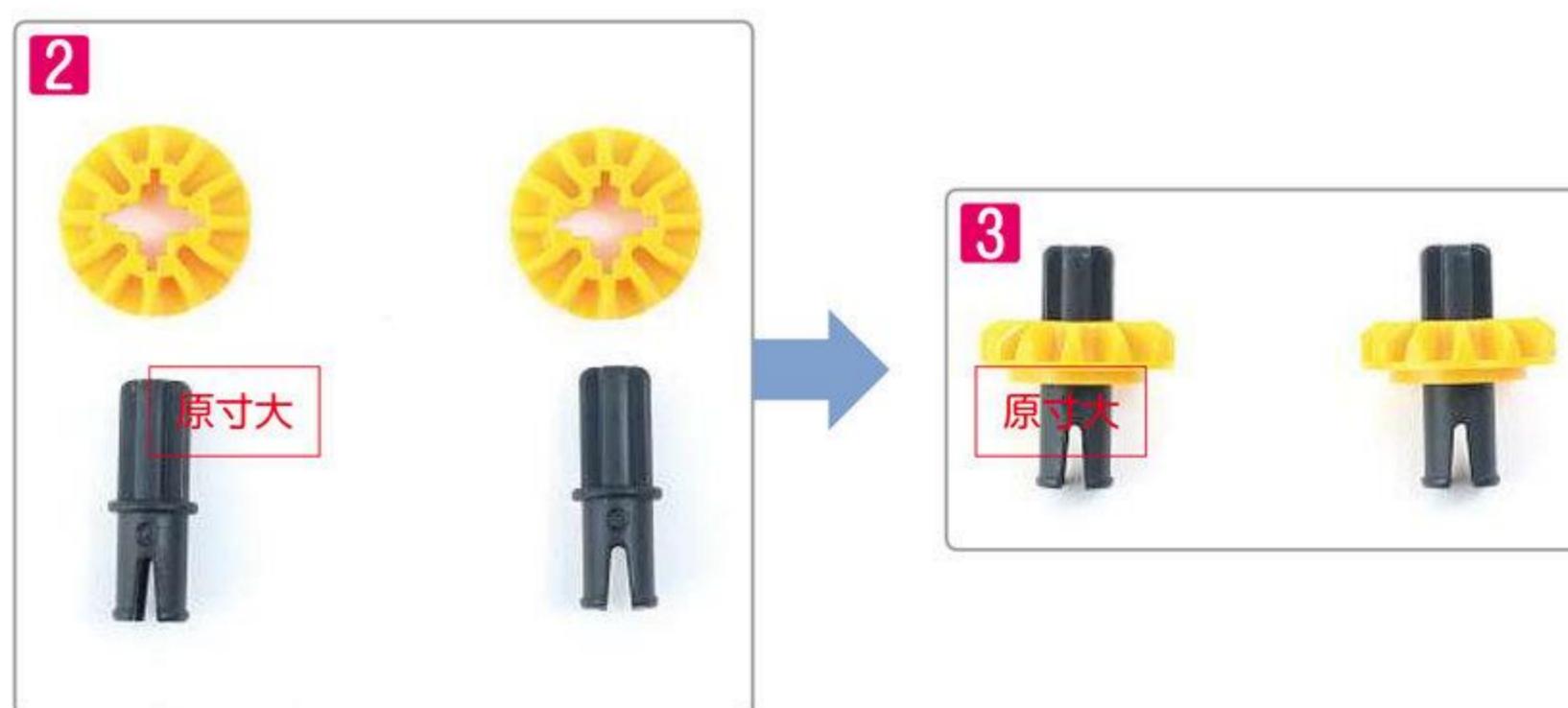
パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。



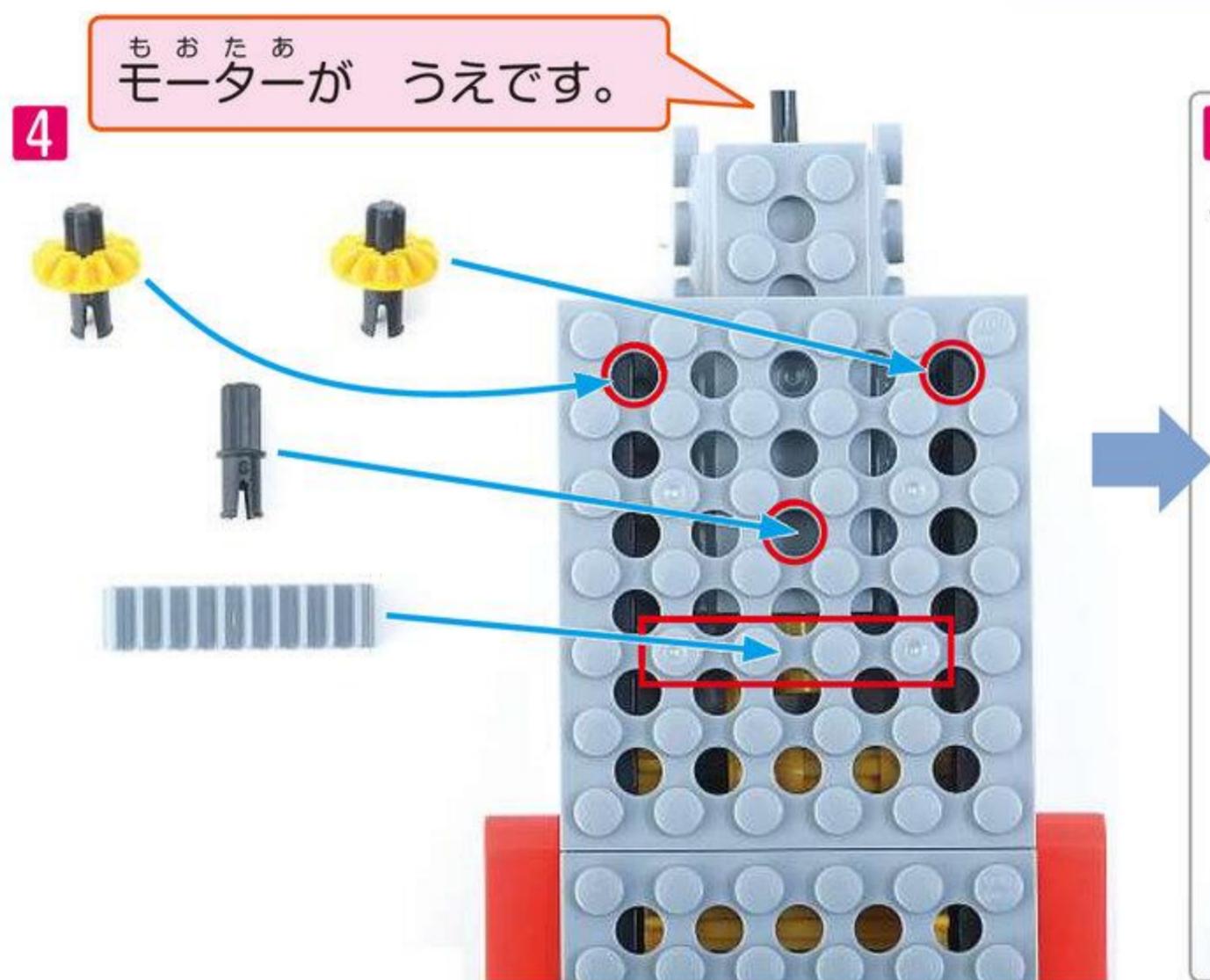
### 2 めを つくり、ロボットの からだに とりつけましょう。

ラックギアで くちを つくります。

△マイタギア 2個 △シャフトペグ 3個 △ラックギア 1個



マイタギアの向きに注意させてください。



マイタギアが付いたシャフトペグは  
プレートLの穴の奥まで入りません。

### 3 ロボットの あしを つくろう

(めやす 30 ぶん)

#### 1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1 ロッド15アナ 2こ

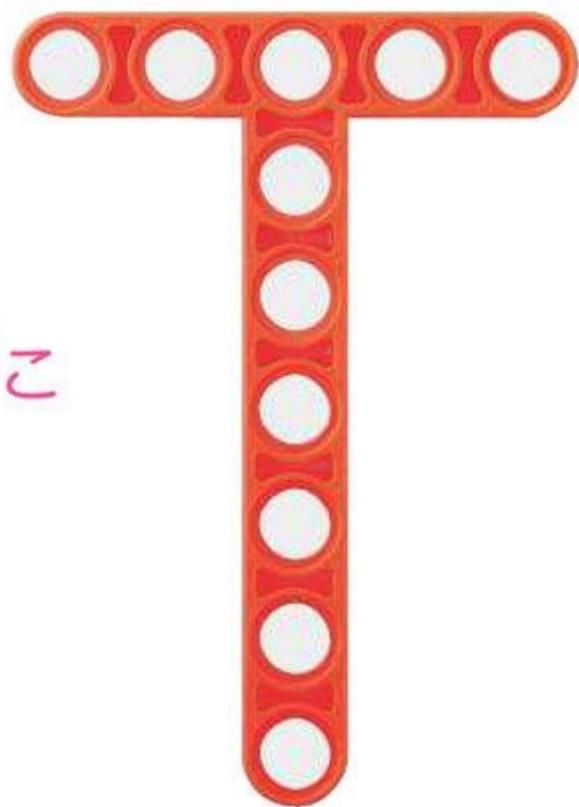
原寸大



ロッド9アナ 4こ



Tロッド 4こ



シャフトペグ 4こ



ペグS 4こ



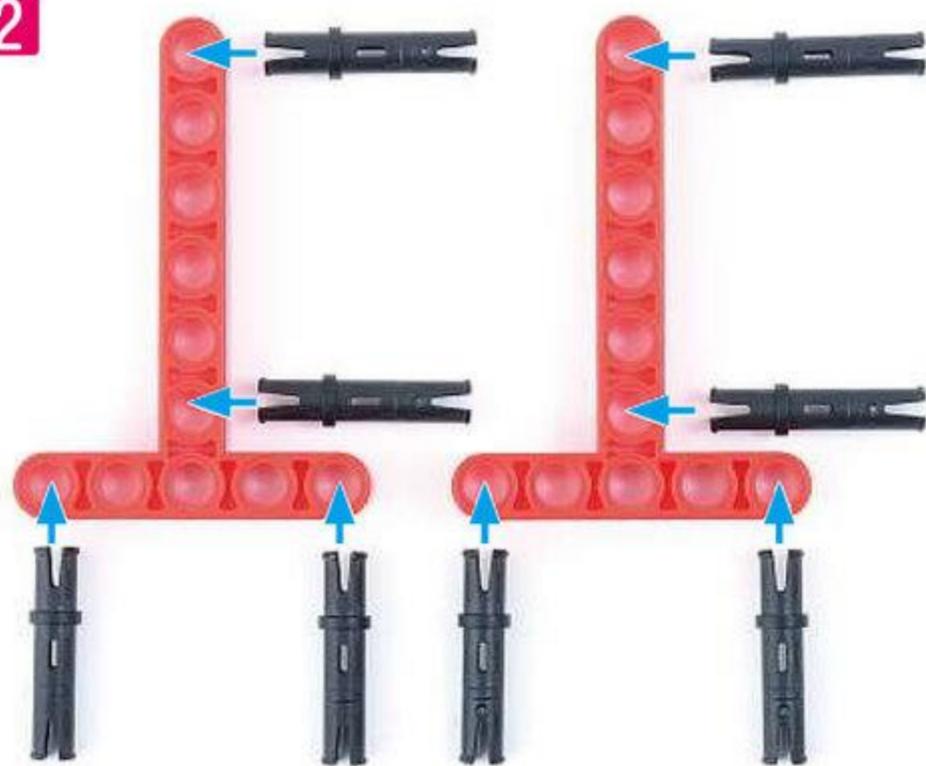
ペグJ 8こ



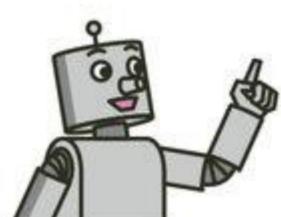
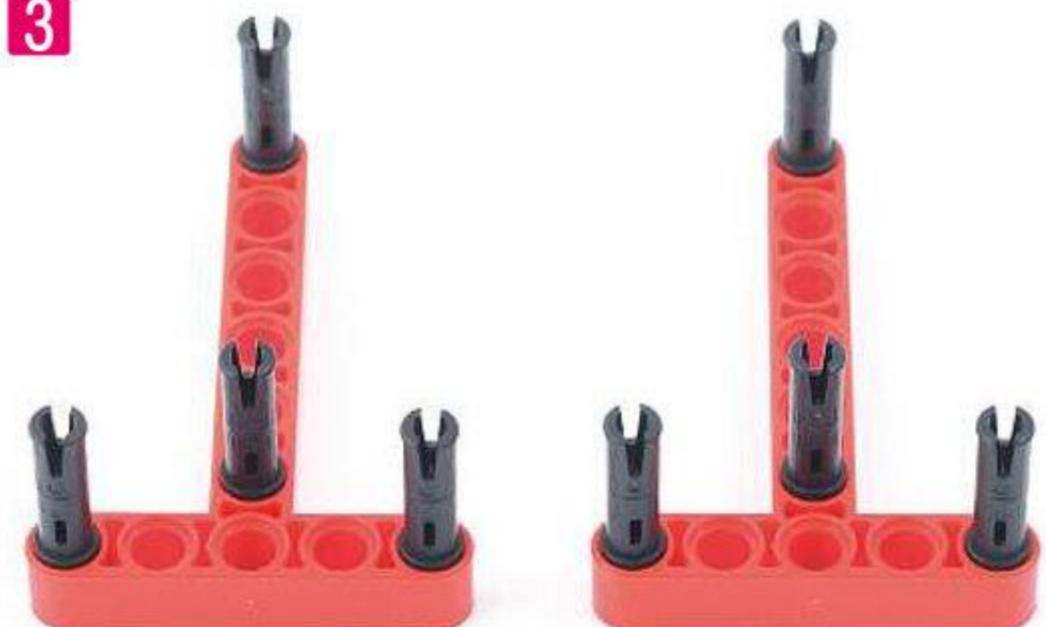
#### 2 Tロッドに ペグJを とりつけましょう。

Tロッド 2こ ペグJ 8こ

2



3

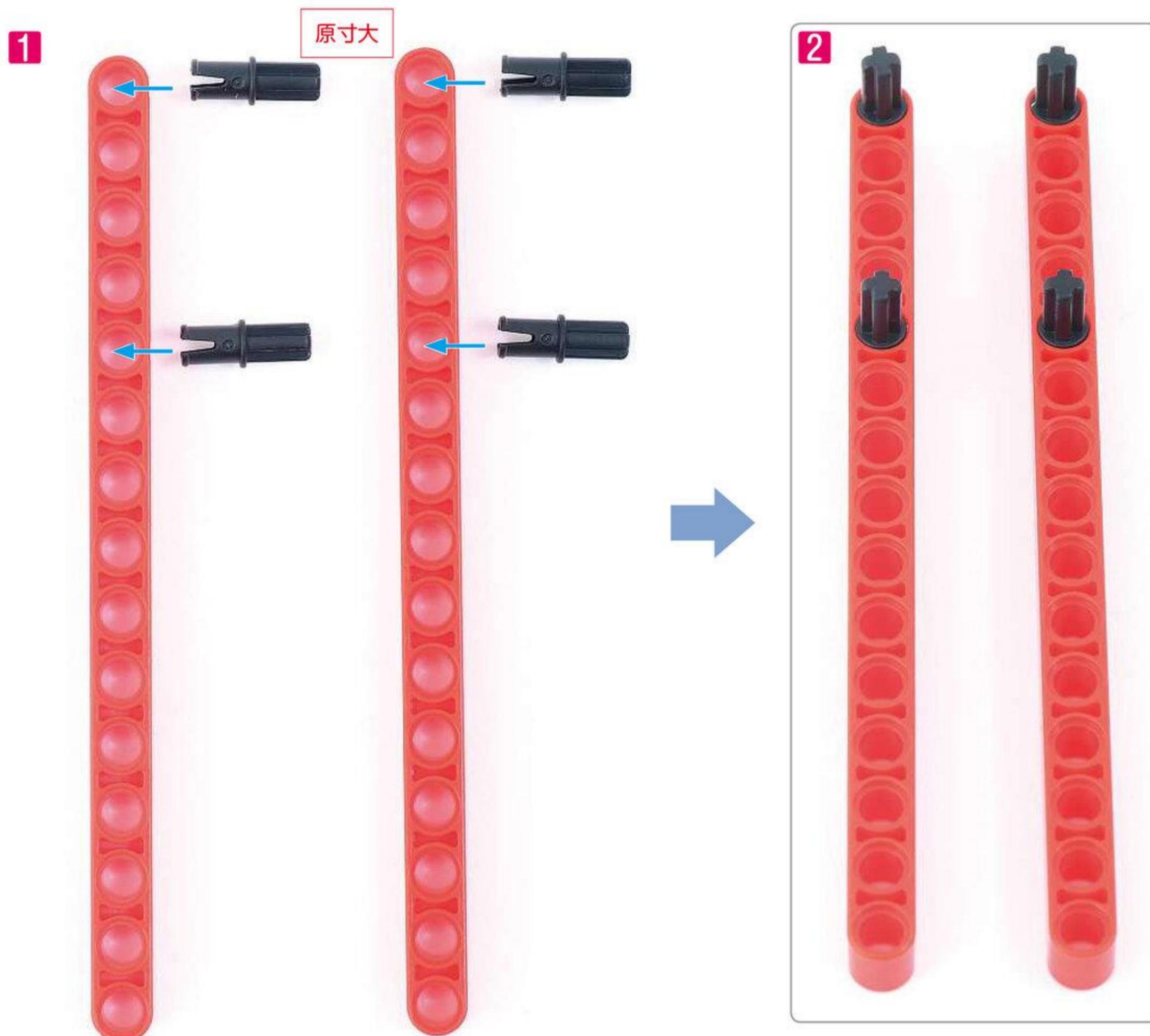


おなじものを 2こ  
つくるよ！

ペグJは、長い部分が外側に出るように取り付けさせてください。

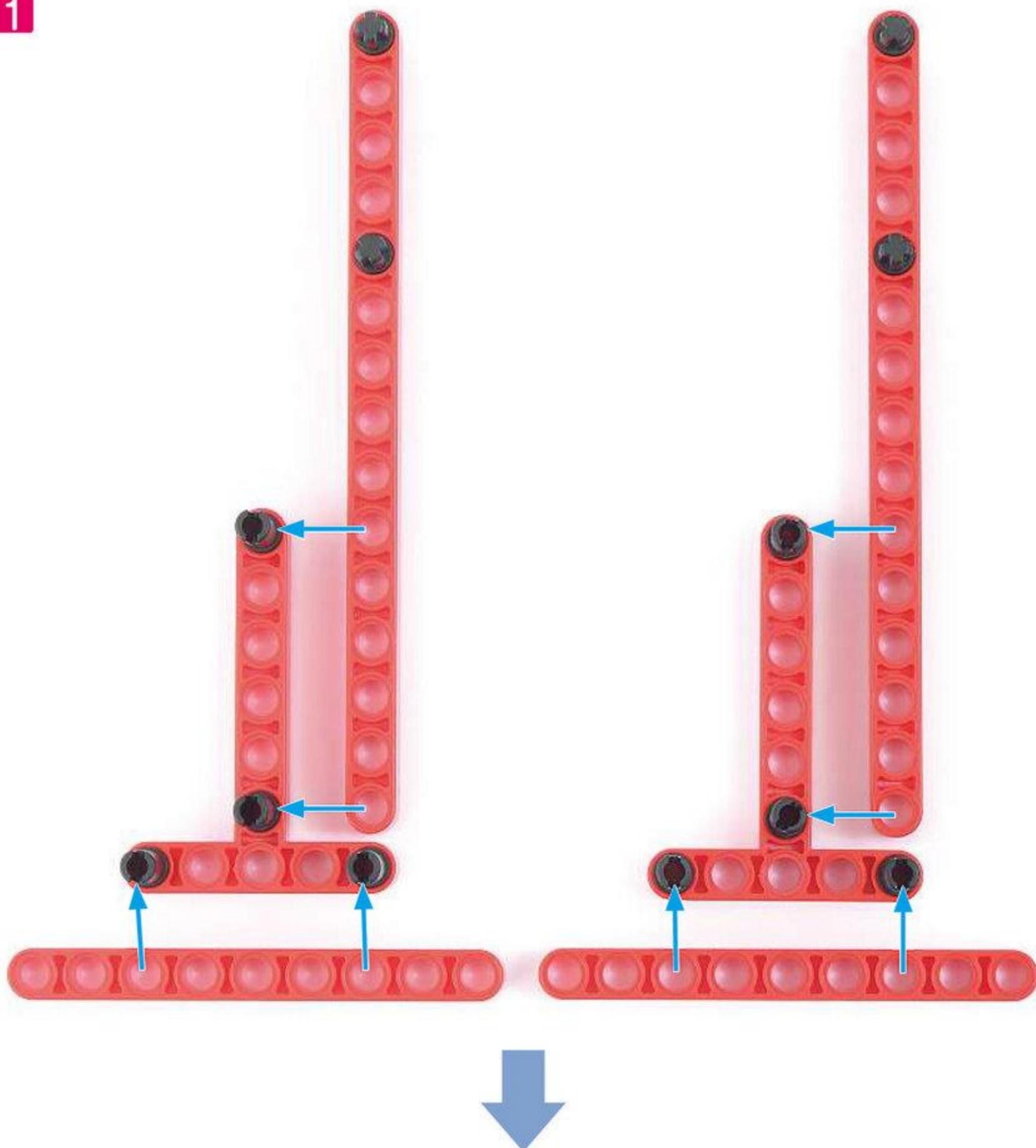
3 ロッド15アナに シャフトペグを とりつけましょう。

△ロッド15アナ 2こ △シャフトペグ 4こ

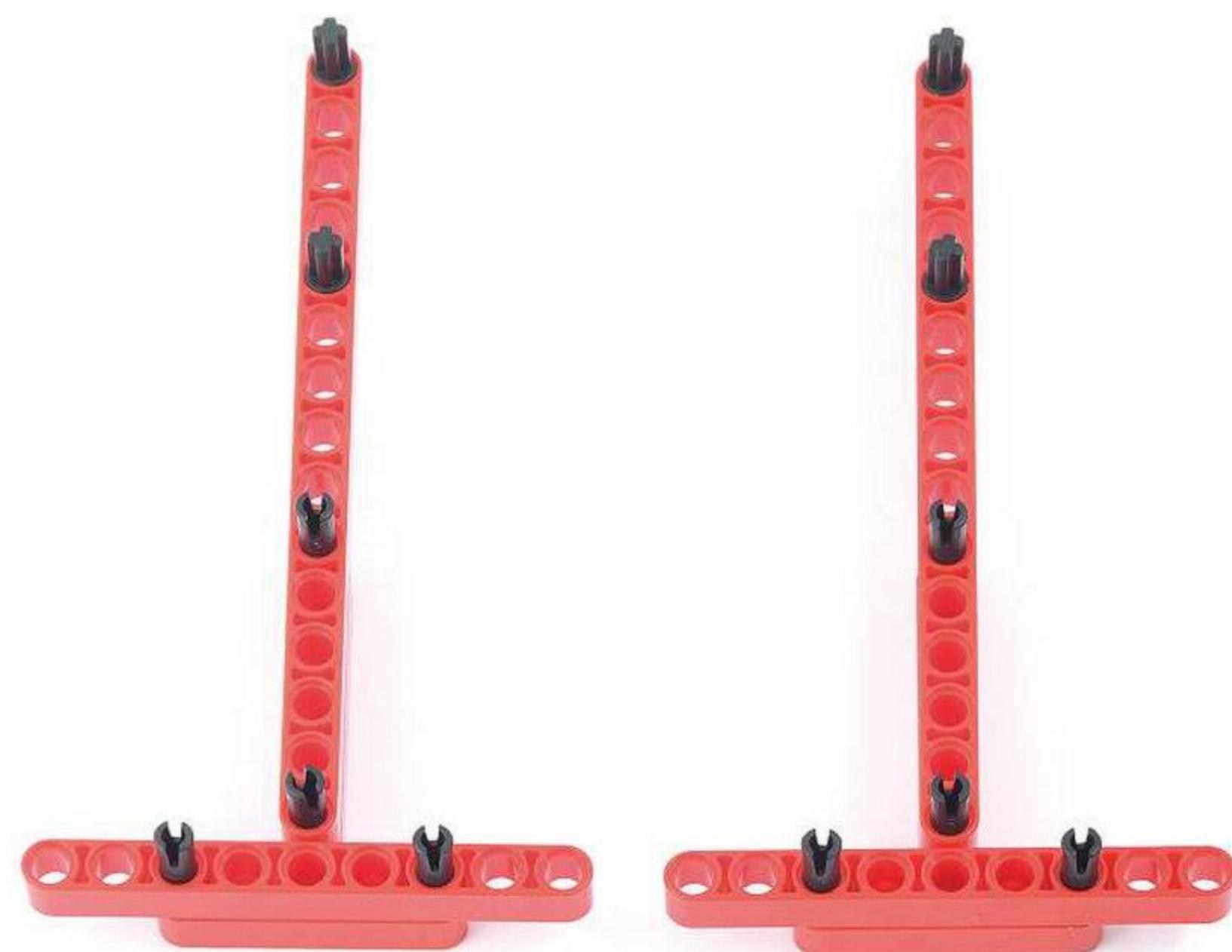


4 ロッドを とりつけましょう。  
△ロッド9 つなぎ棒2 こ

1

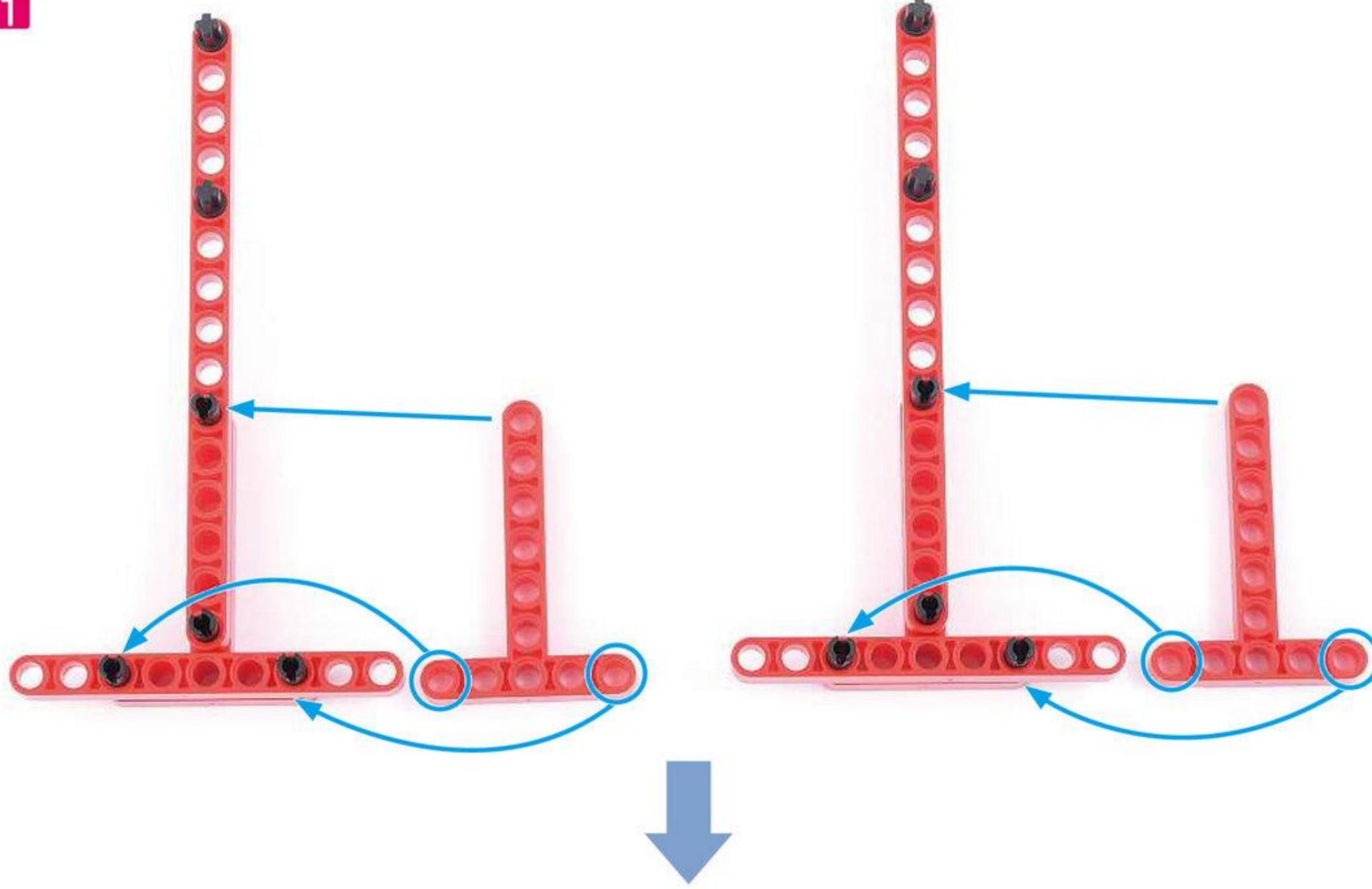


2



5 ていいろ つ ど Tロッドを とりつけましょう。  
△Tロッド 2 こ

1

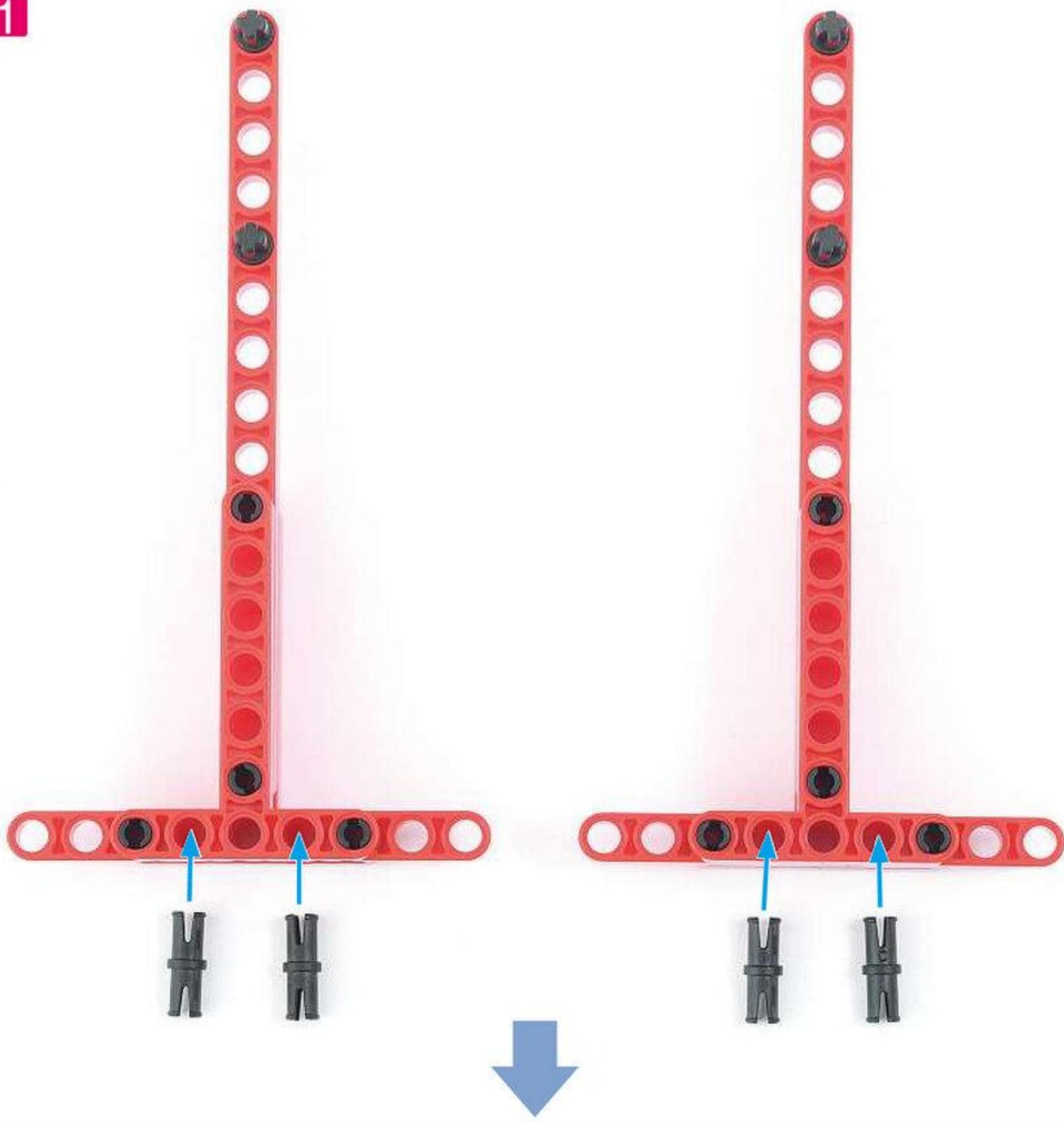


2



6 ペグSを とりつけましょう。  
△ペグS 4こ

1



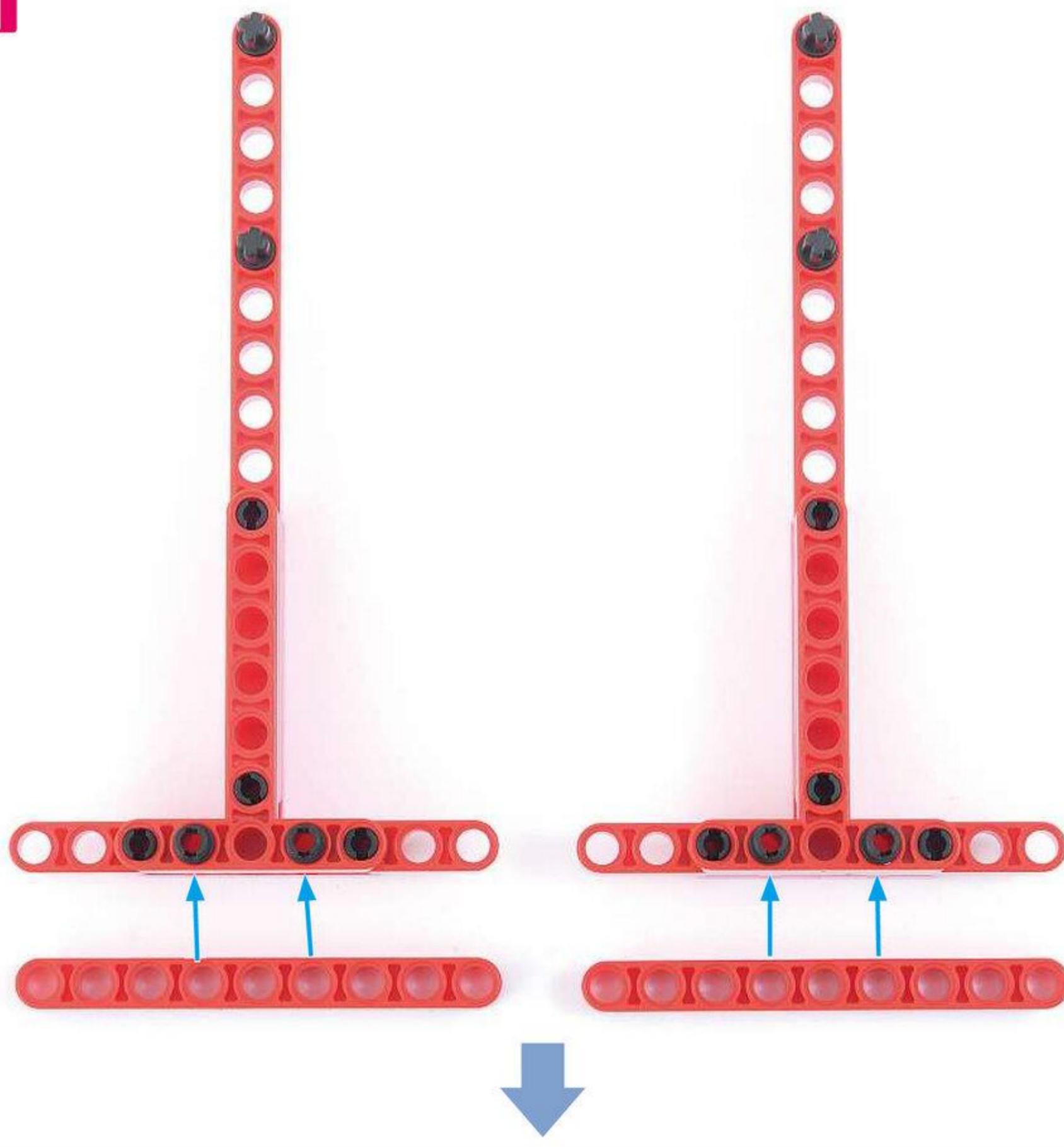
2



7 ロッド9アナを とりつけましょう。

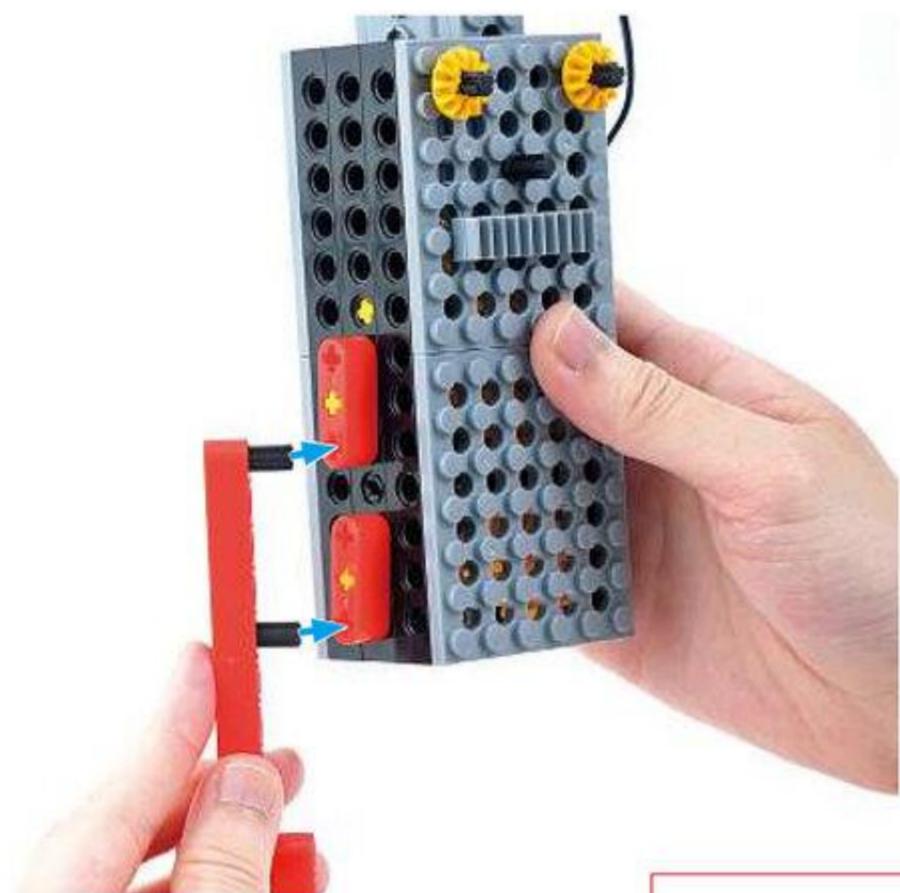
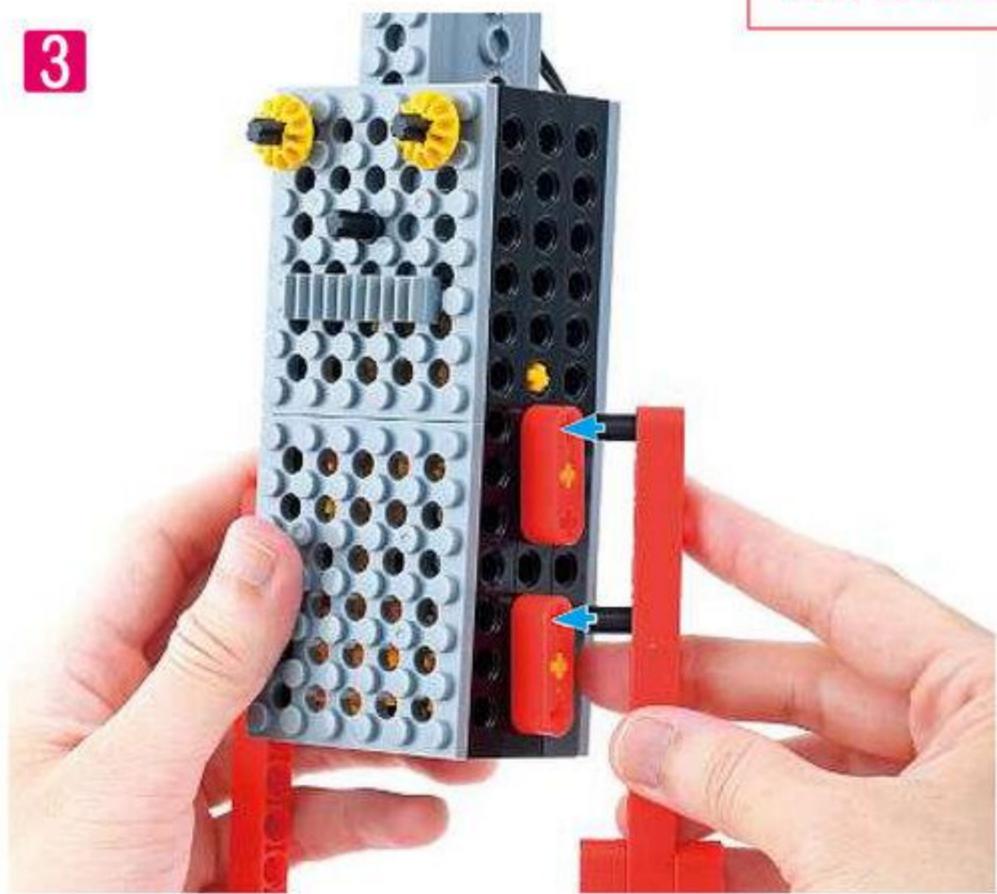
△ロッド9アナ 2こ

1

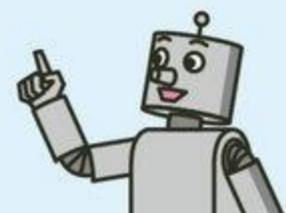
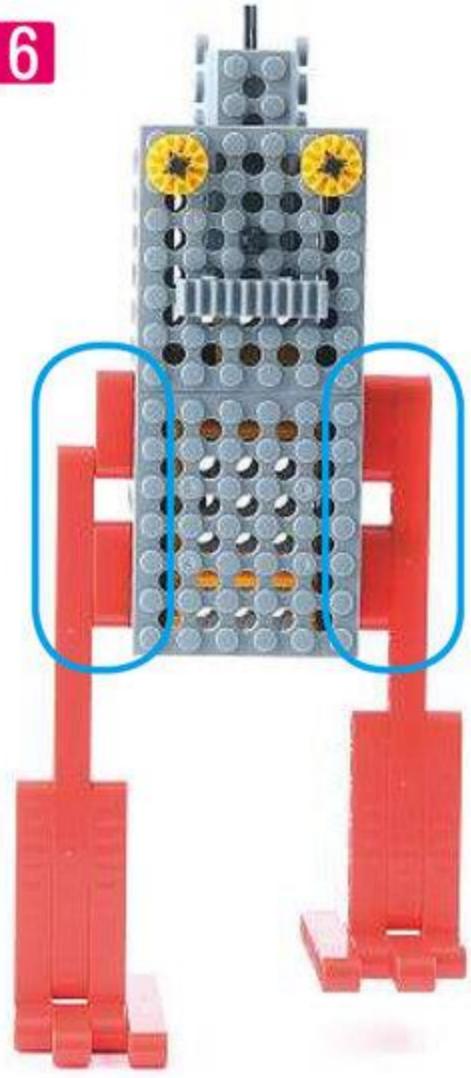


2



**8 あしを からだに とりつけましょう。****1****2****3****4**

ひだりと みぎで あしを  
とりつける ばしょが ちがうよ！

**5****6****7**

## 4 ロボットの うでを つくろう

(めやす 20 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

1

原寸大

ロッド7本 4こ



ペグS 4こ



バッテリーボックス/スライドスイッチ 1こ



ダミー電池 1こ



単4電池 4こ



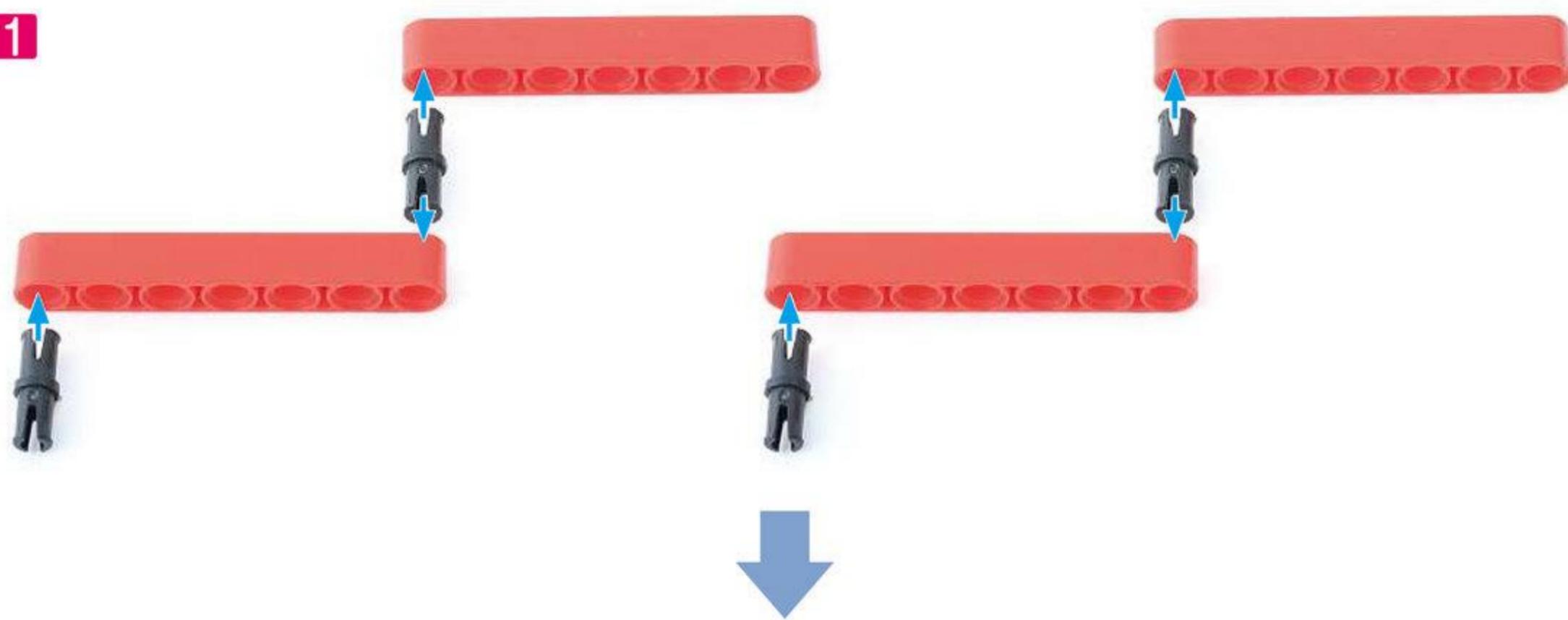
タッチセンサー黒 1こ

タッチセンサー黒のみ原寸大ではありません。



**2** うでを つくれて からだに とりつけましょう。

△ロッド7アナ 4こ △ペグS 4こ

**1****2****3****4**

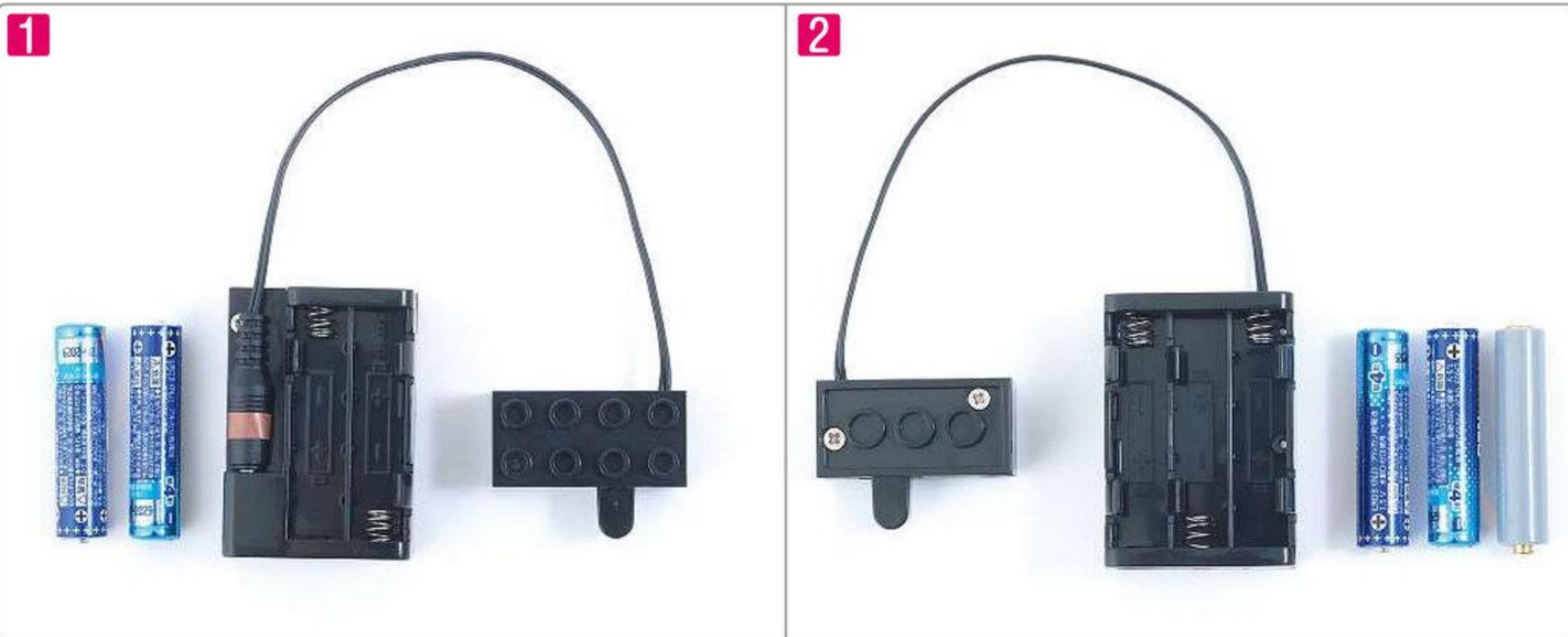
1日目では、腕は固定されていません。

3 バッテリーボックスに 単4電池と ダミー電池を いれましょう。

◇バッテリーボックス / スライドスイッチ 1 こ

◇単4電池 4 こ

◇ダミー電池 1 こ



**4** モーターの プラグ (あか■) を タッチセンサー黒の  
ジャック (みどり■) に、タッチセンサー黒の  
プラグ (きいろ■) を スライドスイッチに つなぎましょう。  
◇タッチセンサー黒 1 こ



スイッチを いれましょう。

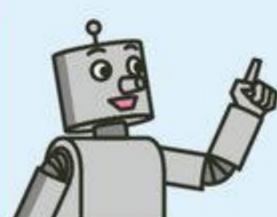


タッチセンサー黒を おして  
ロボットを うごかしてみましょう。



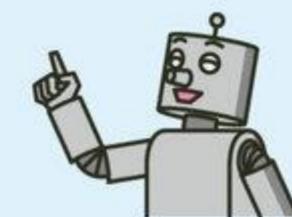
うまく動かないときは以下を確認してください。

- ・シャフト8ポチの向きがそろっているか。
- ・ロッド3アナからシャフトが突き出でていないか。

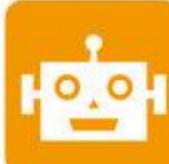


そのばで あしぶみを したかな?  
ふつかめでは まえに すすむように かいぞうするよ。

かんせいした ロボットを おうちでも うごかしてみよう！  
スライドスイッチを きって、モーターの コードを ぬいて  
もちかえろう。



持ち帰って家でもロボットを動かして楽しみながら、保護者に成果を見せることが大切です。



# ロボットのきょうかしょ

2

▶ プライマリーコースJ

じんりきしゃロボット「ウォーカータクシー」



このページ以降は1日目とは別々に渡すなど、授業運営に合わせてご使用ください。

★だい2かい 2023ねん 5がつ にち

授業のはじめに、なまえ・授業日を必ず記入させるよう指導してください。

なまえ \_\_\_\_\_

## ① ふつかめ

## ■指導のポイント &lt;2日目&gt;

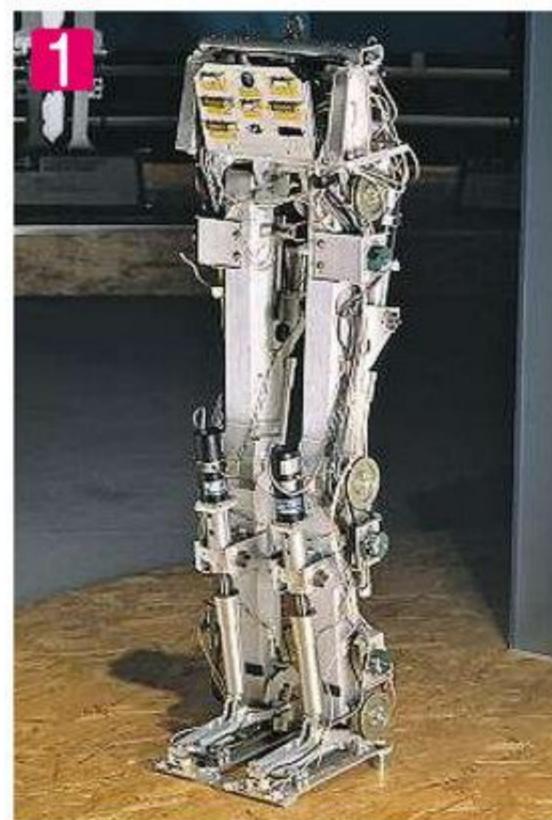
安定して二足歩行させる工夫を学びます。今回は後ろに乗り物をつけることで、安定して二足歩行を行います。

## 1 いろいろな にそくほこうロボット (めやす 10 ぶん)

### しっているかな？ ~にそくほこうロボット~

にんげんのように あるく ロボットを 「にそくほこうロボット」といいます。ロボットが にそくほこうするのは とてもたいへんですが、さいきんでは、たいそうせんしゅのようなうごきができる ロボットも つくられました。

E0 (Honda) 1986ねん

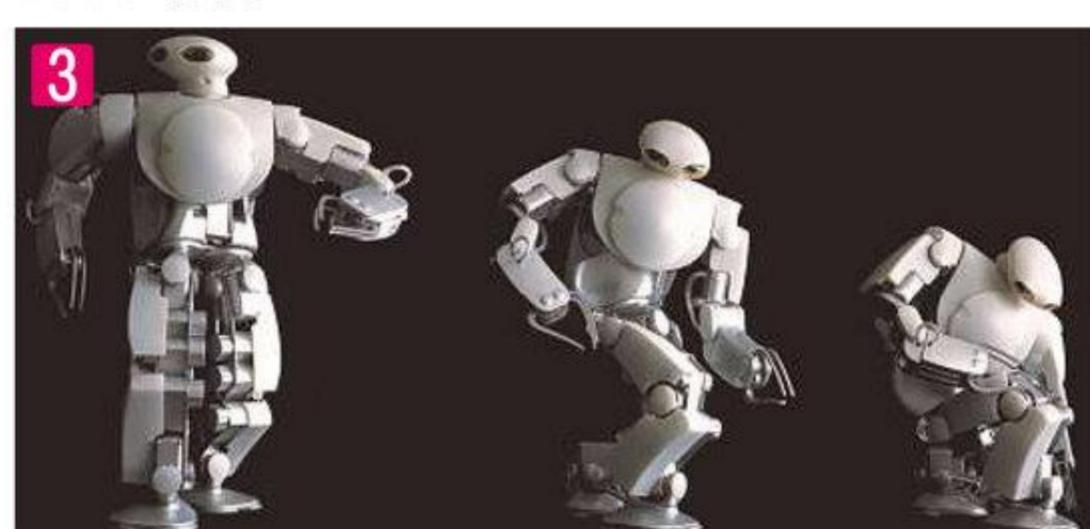


ASIMO (Honda) 2000ねん～



提供：Honda

morph3 (fuRo)  
2003ねん～

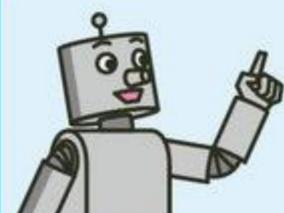


提供：千葉工業大学  
研究センター (fuRo)

RoBoHoN (SHARP)  
2016ねん～



提供：SHARP



こんかいは にそくほこうを できるように  
ロボットを かいぞうしていくよ。

2

## ろぼっと ロボットを ちょうせいしよう

(めやす 10 ぶん)

ろぼっと  
ロボットを うごかして、あしの むきを ちょうせいしましょう。

もおたあ モーターの プラグ (あか) を タッチセンサー黒の

じやっく ジャック (みどり) に、タッチセンサー黒の

プラグ (きいろ) を スライドスイッチに つなぎましょう。

◇タッチセンサー黒 1 こ

1



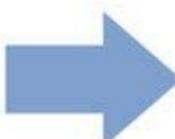
スイッチを いれましょう。

2



タッチセンサー黒を おして、しゃしんのように あしの つけねの  
ロッド3アナを たてむきに してから くみたてを しましょう。

3



4



おわったら スイッチを もどして、コードを ぬきましょう。

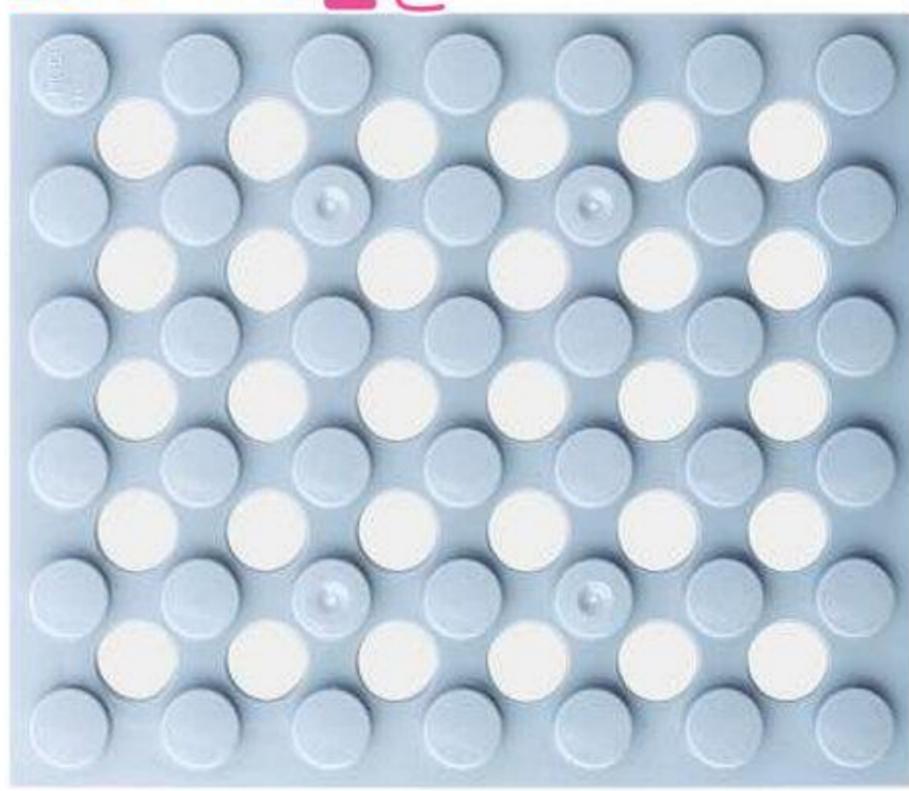
### 3 電池ボックス(のりもの)を つくろう (めやす 25 ふん)

#### 1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1

↓プレートふれえどえる 2こ



原寸大

↓太プレートふとぶれえと 8ポチ 2こ



↓太プレートふとぶれえと 6ポチ 3こ



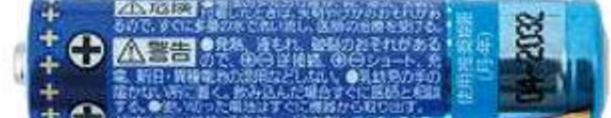
↓細プレートほそぶれえと 2ポチ 2こ



↓ダミー電池だみいでんち 1こ



↓単4電池たんよんでんち 4こ



↓ビーム8ポチ 2こ



↓ビーム6ポチ 8こ



↓ビーム4ポチ 9こ



↓ビーム2ポチ 2こ



↓シャフトビーム2ポチ 2こ



↓バッテリーボックス / スライドスイッチ 1こ

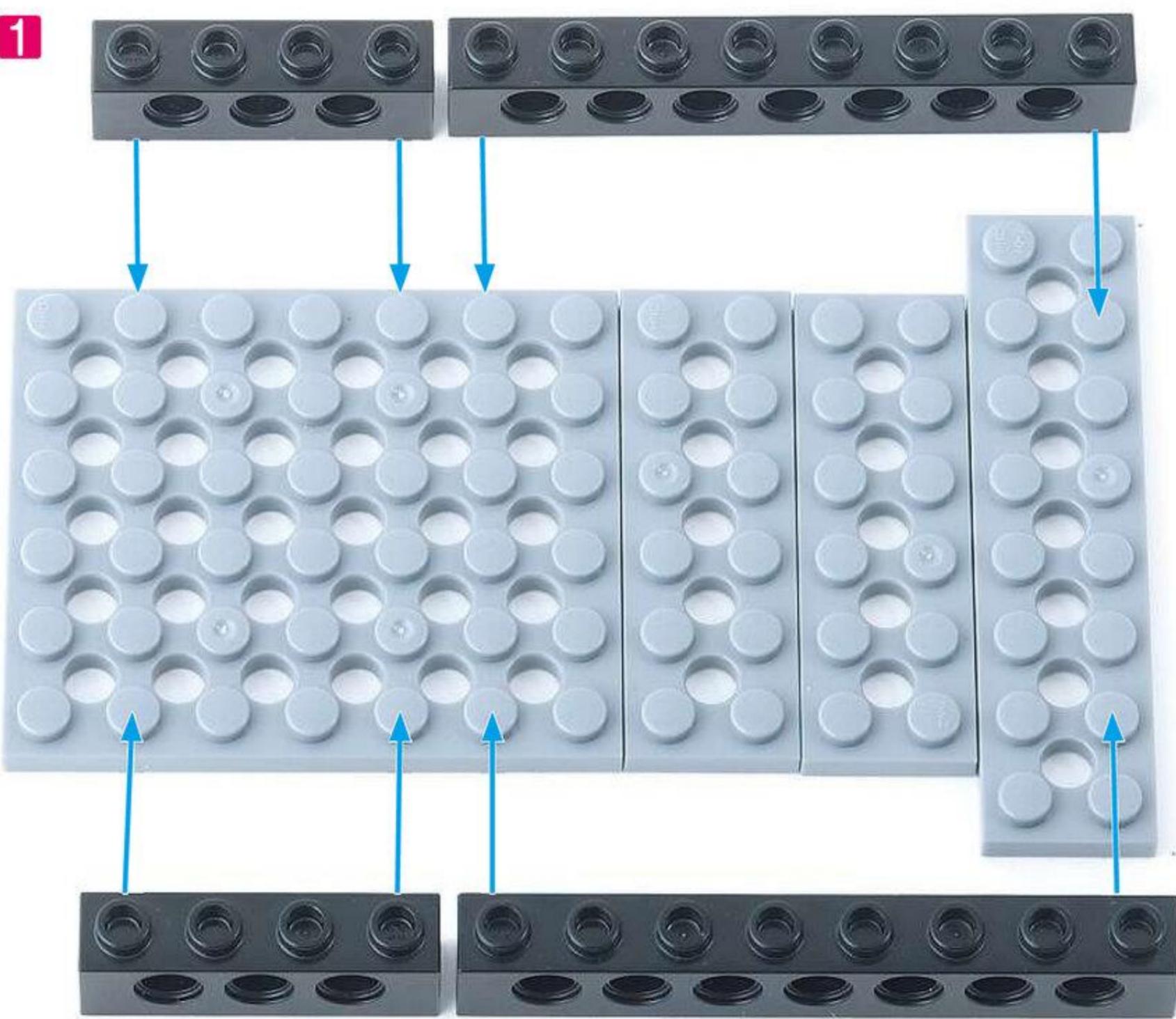


**2 プレートに ビームを とりつけましょう。**

◇プレート L1 こ ◇太プレート 6 ポチ 2 こ ◇太プレート 8 ポチ 1 こ  
◇ビーム 8 ポチ 2 こ ◇ビーム 4 ポチ 2 こ

原寸大

1



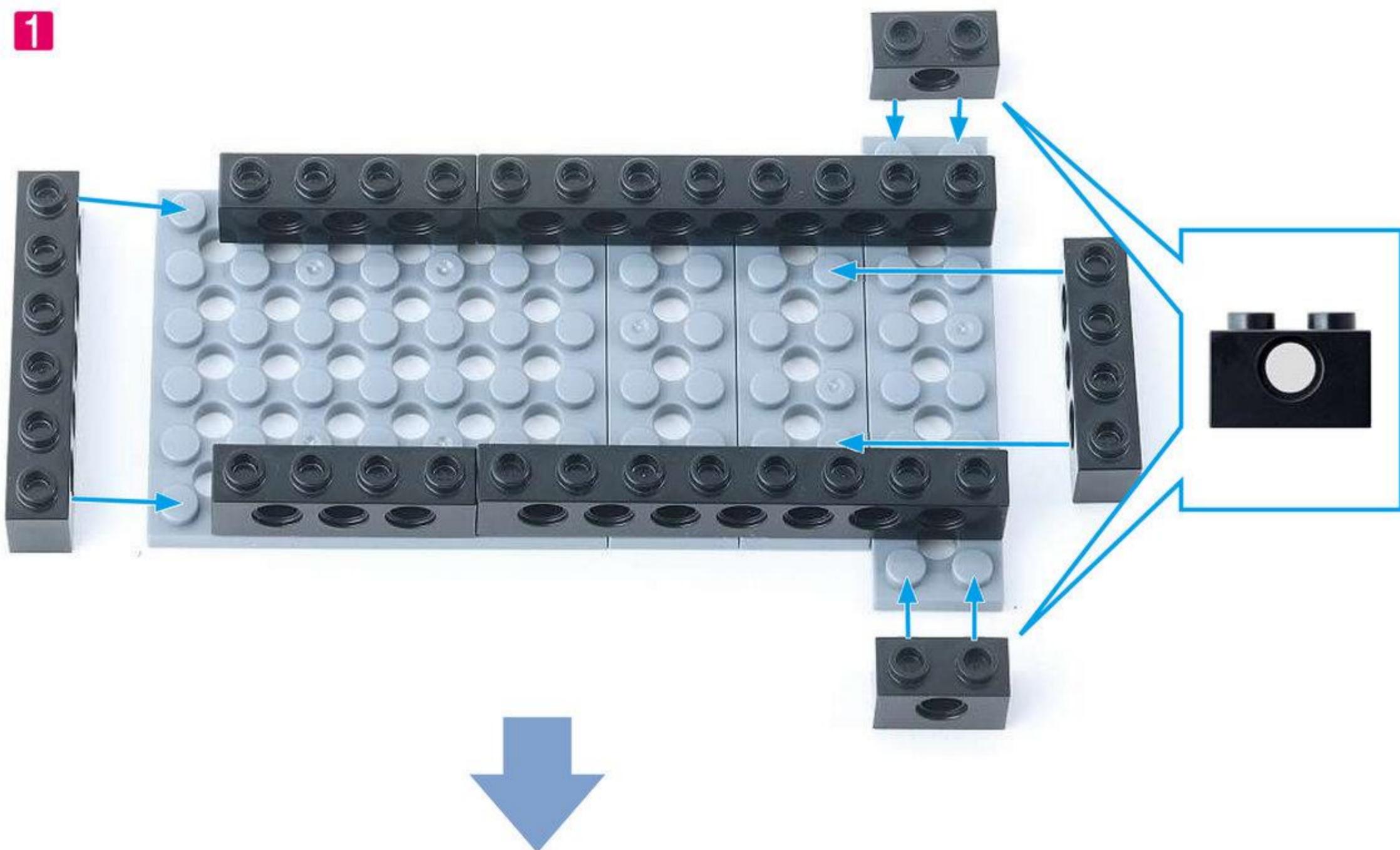
2



**3 ビームを とりつけましょう。**

◇ビーム6ポチ 1こ ◇ビーム4ポチ 1こ ◇ビーム2ポチ 2こ

1

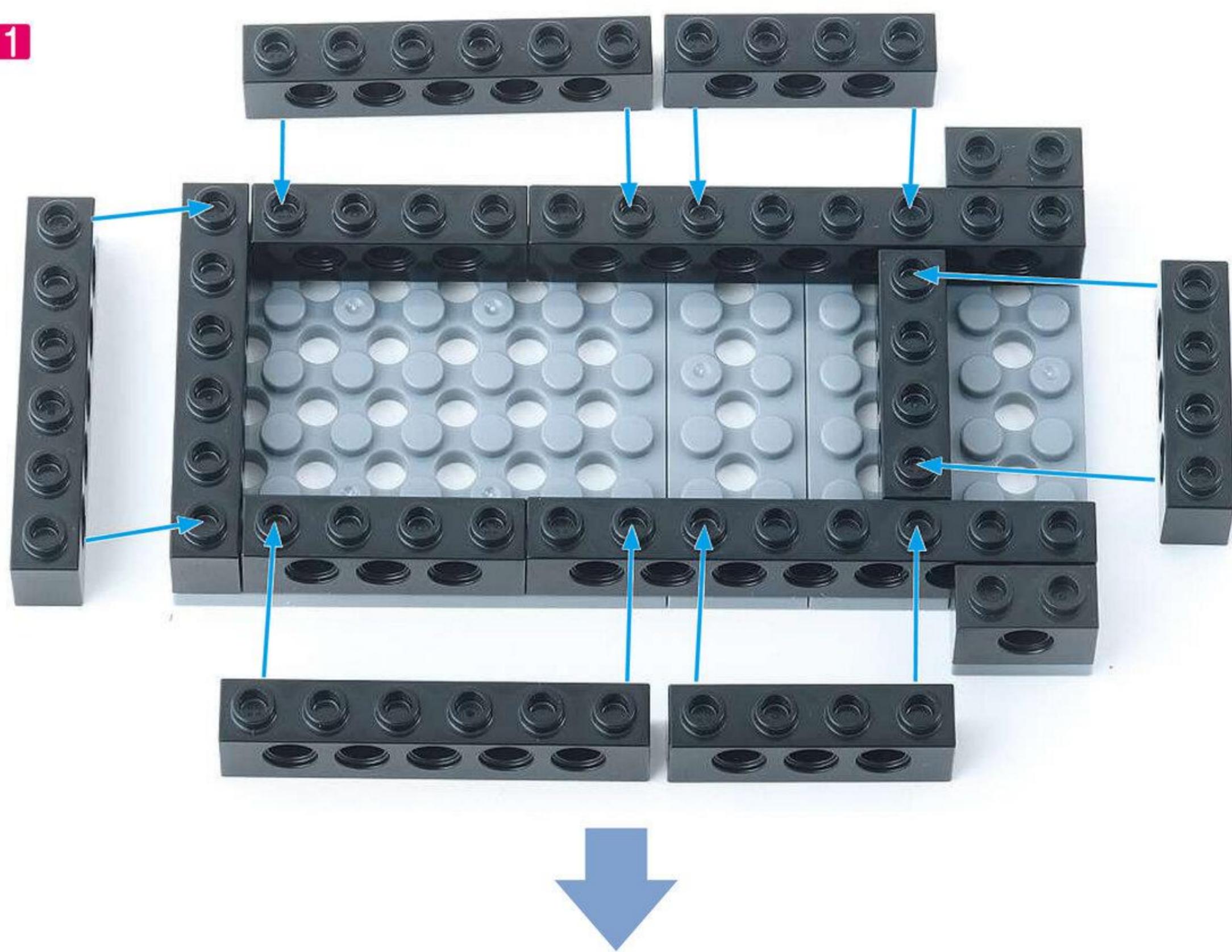


2

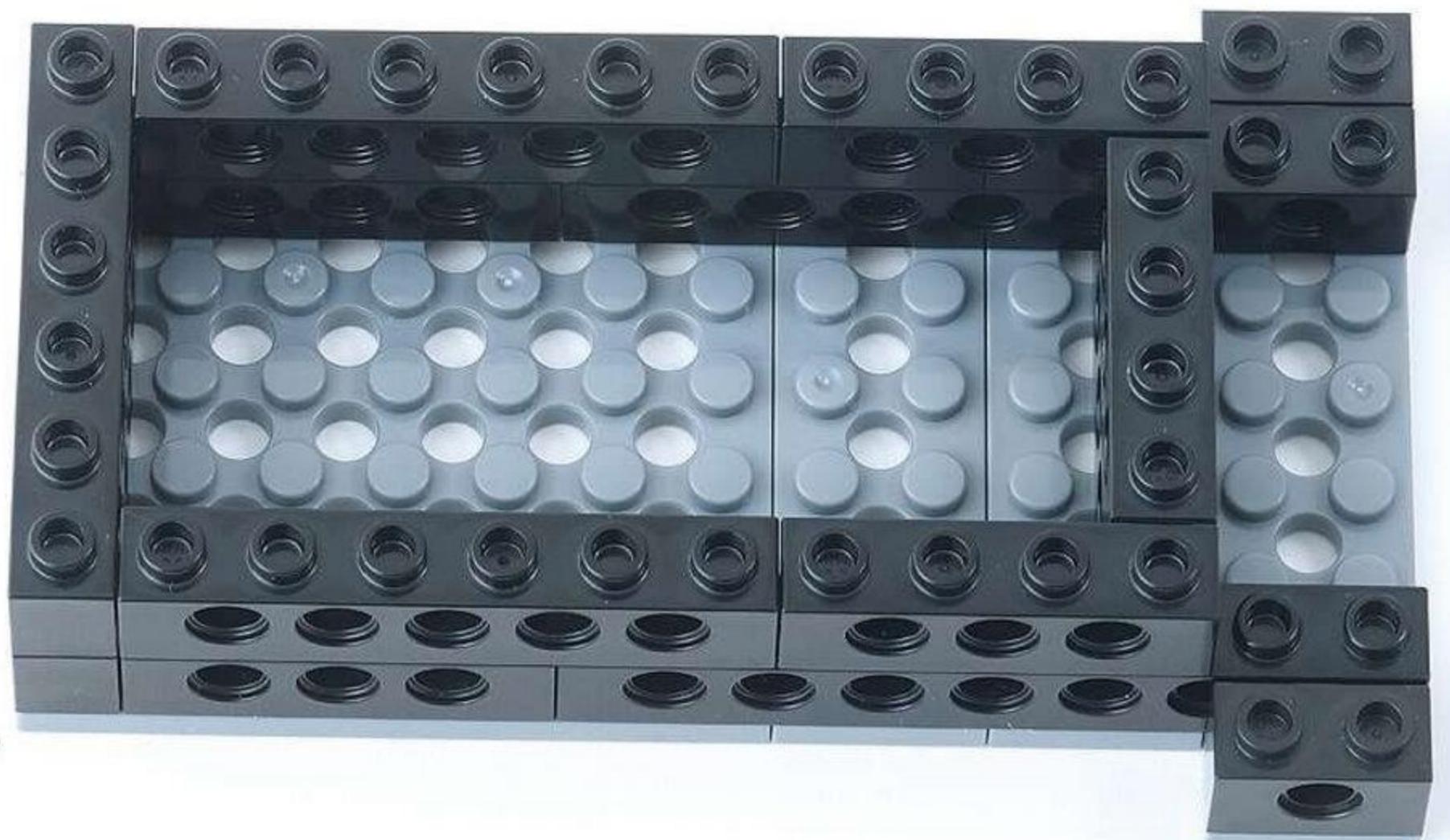


4 さらに ビームを とりつけましょう。  
◇ビーム6ポチ 3こ ◇ビーム4ポチ 3こ

1

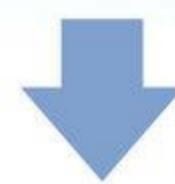
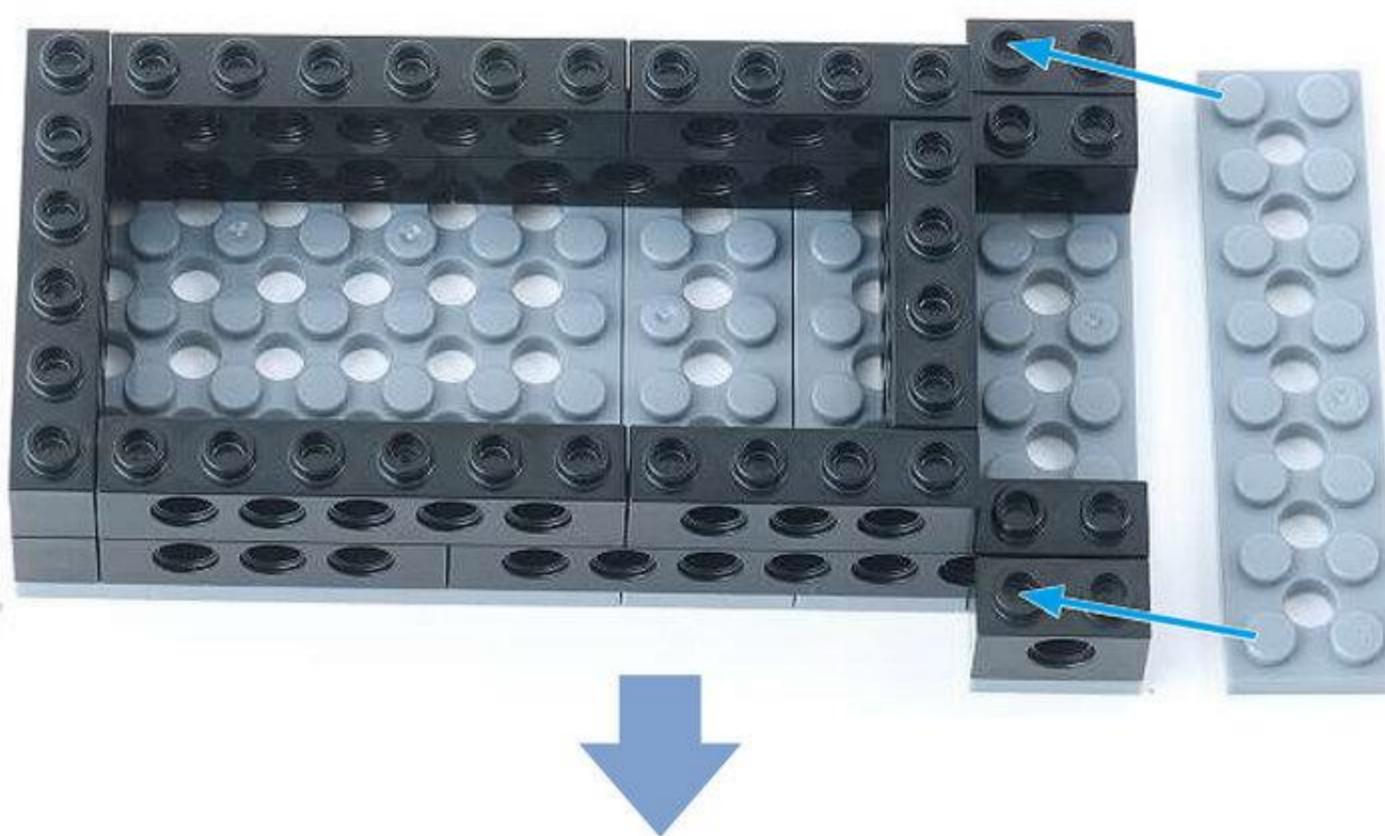
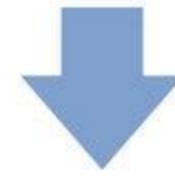
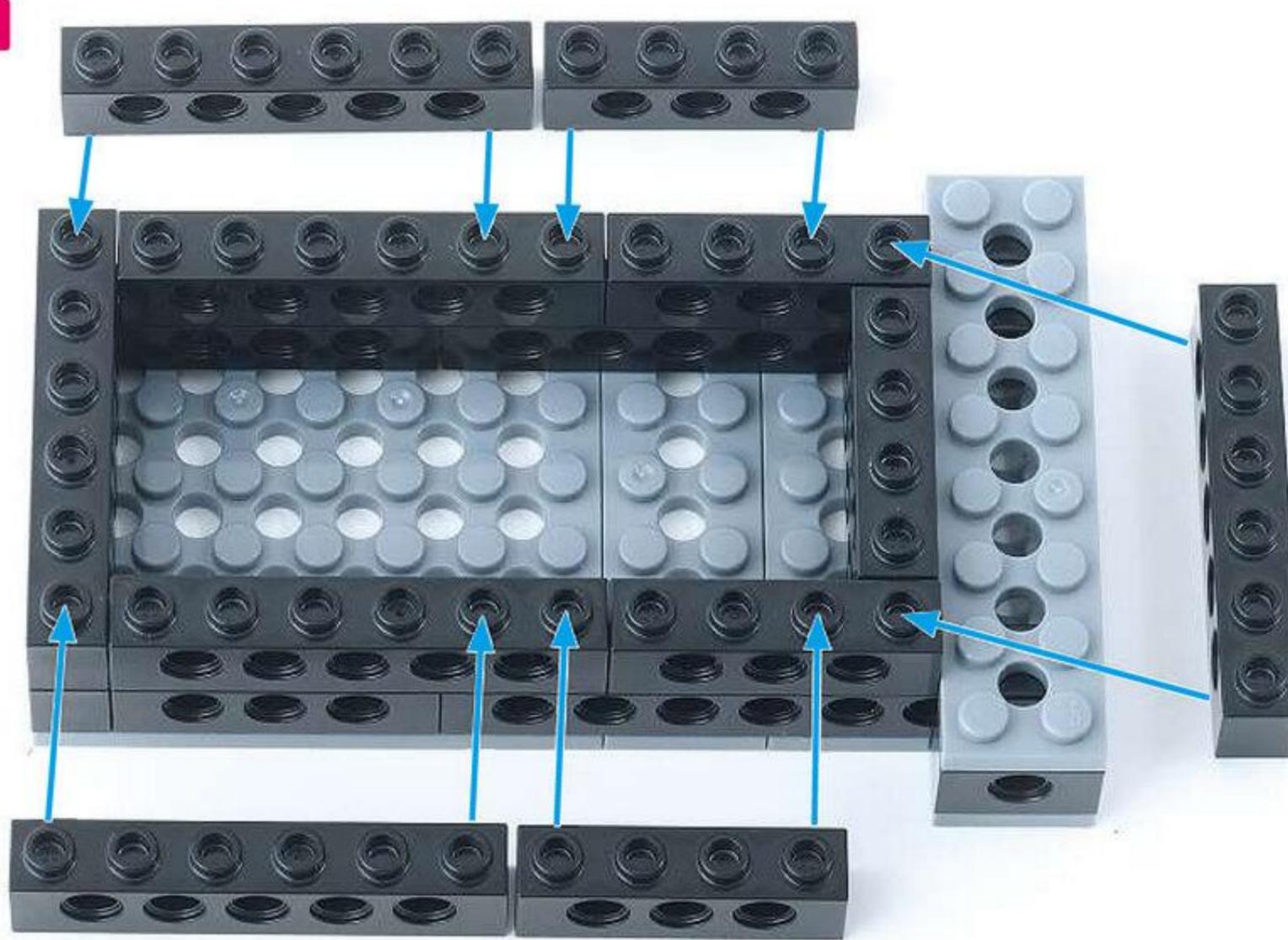
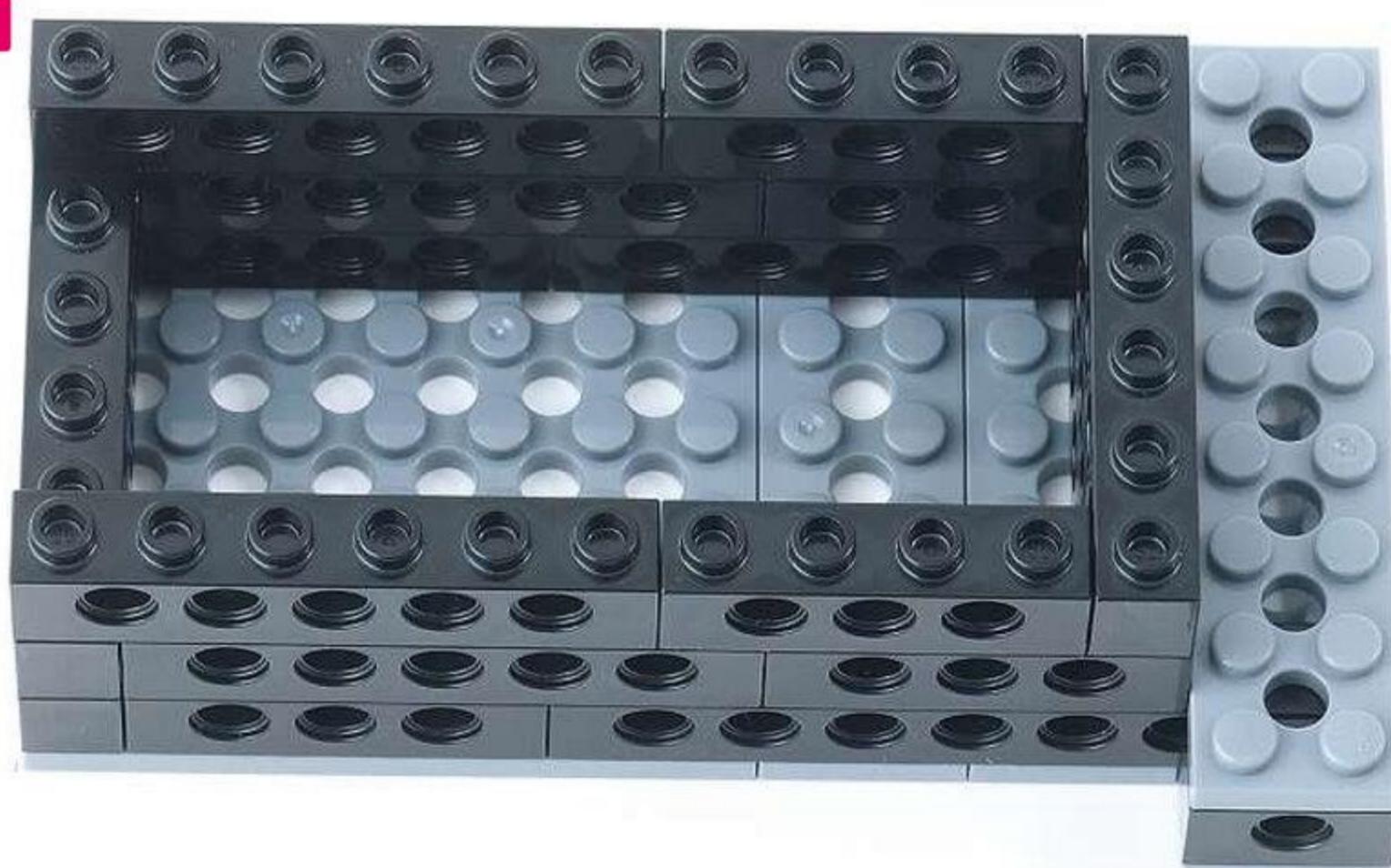


2



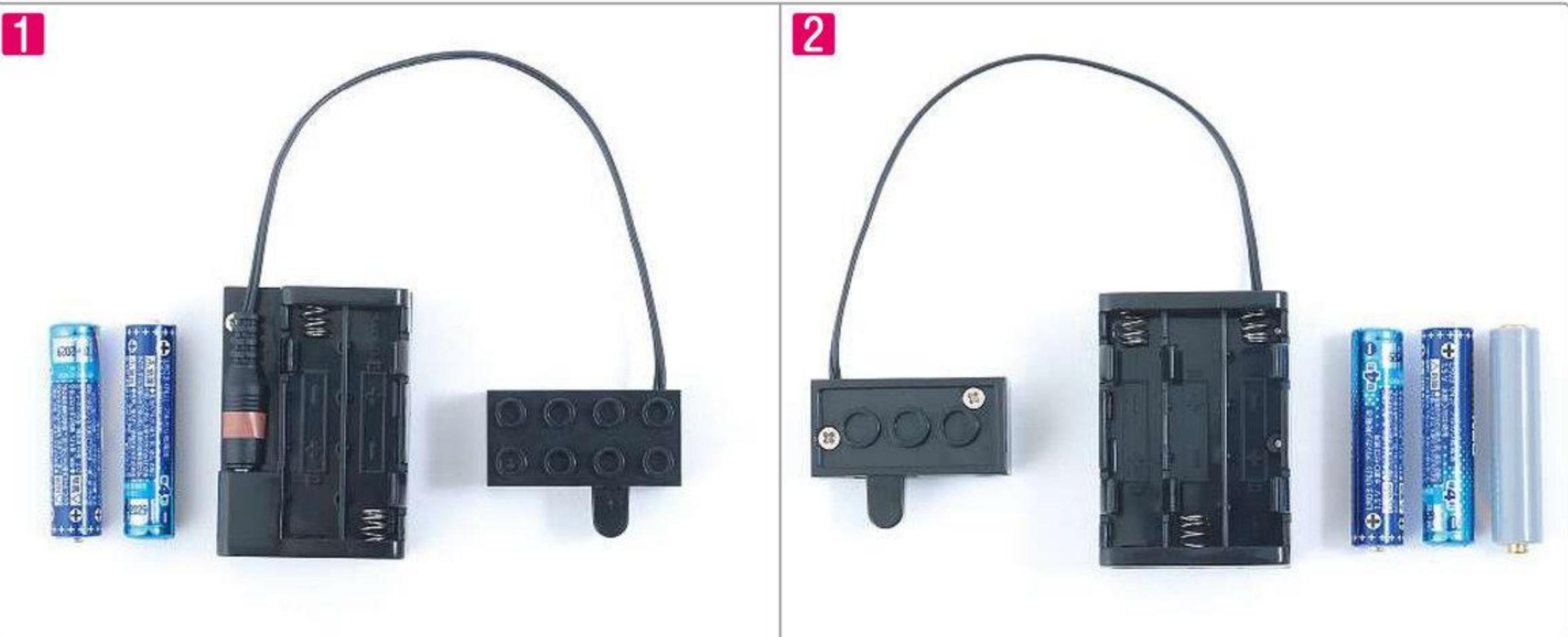
**5 プレートとビームを とりつけましょう。**

◇太プレート8ポチ 1こ ◇ビーム6ポチ 3こ ◇ビーム4ポチ 2こ

**1****2****3**

**6** バッテリーボックスに 単4電池と ダミー電池を いれましょう。

◇バッテリーボックス／スライドスイッチ 1こ ◇単4電池 4こ ◇ダミー電池 1こ



**7** バッテリーボックス／スライドスイッチを とりつけましょう。

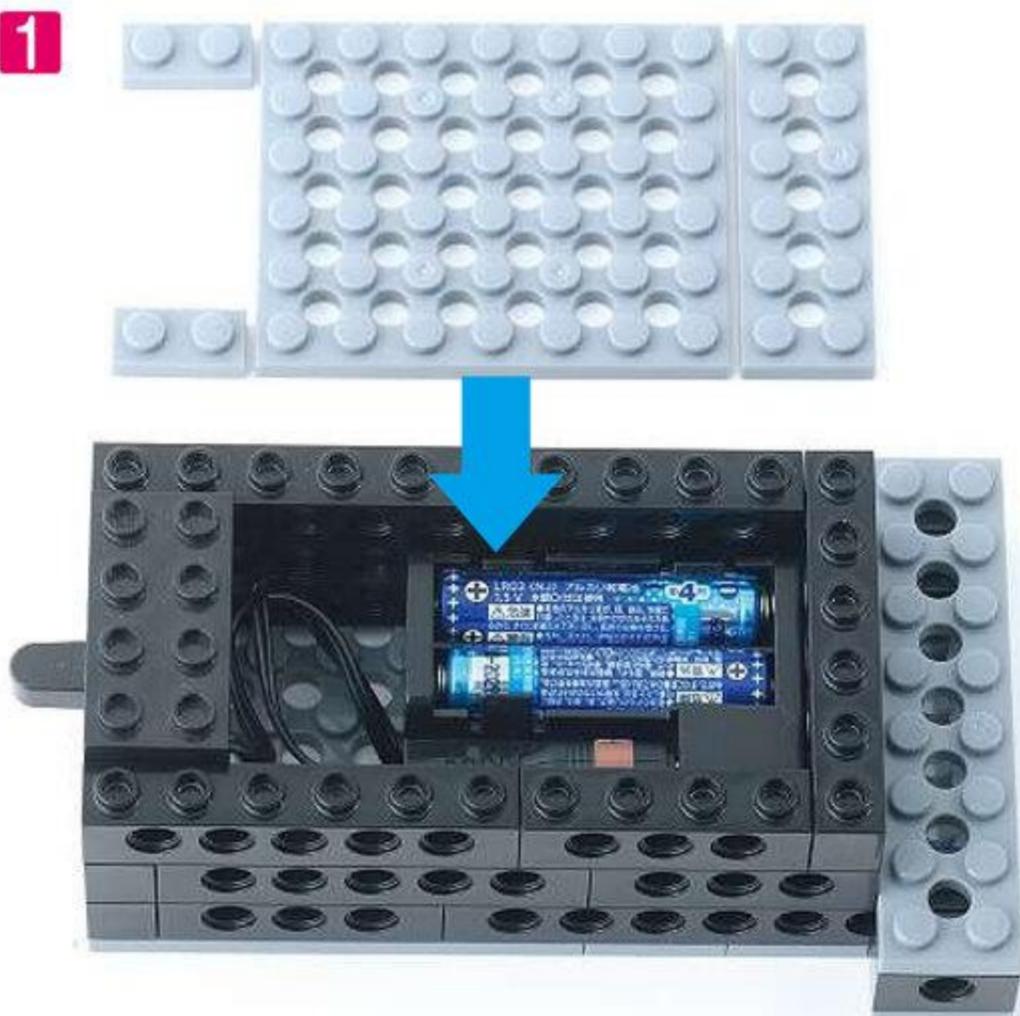


コードをはさまないように、気を付けさせてください。

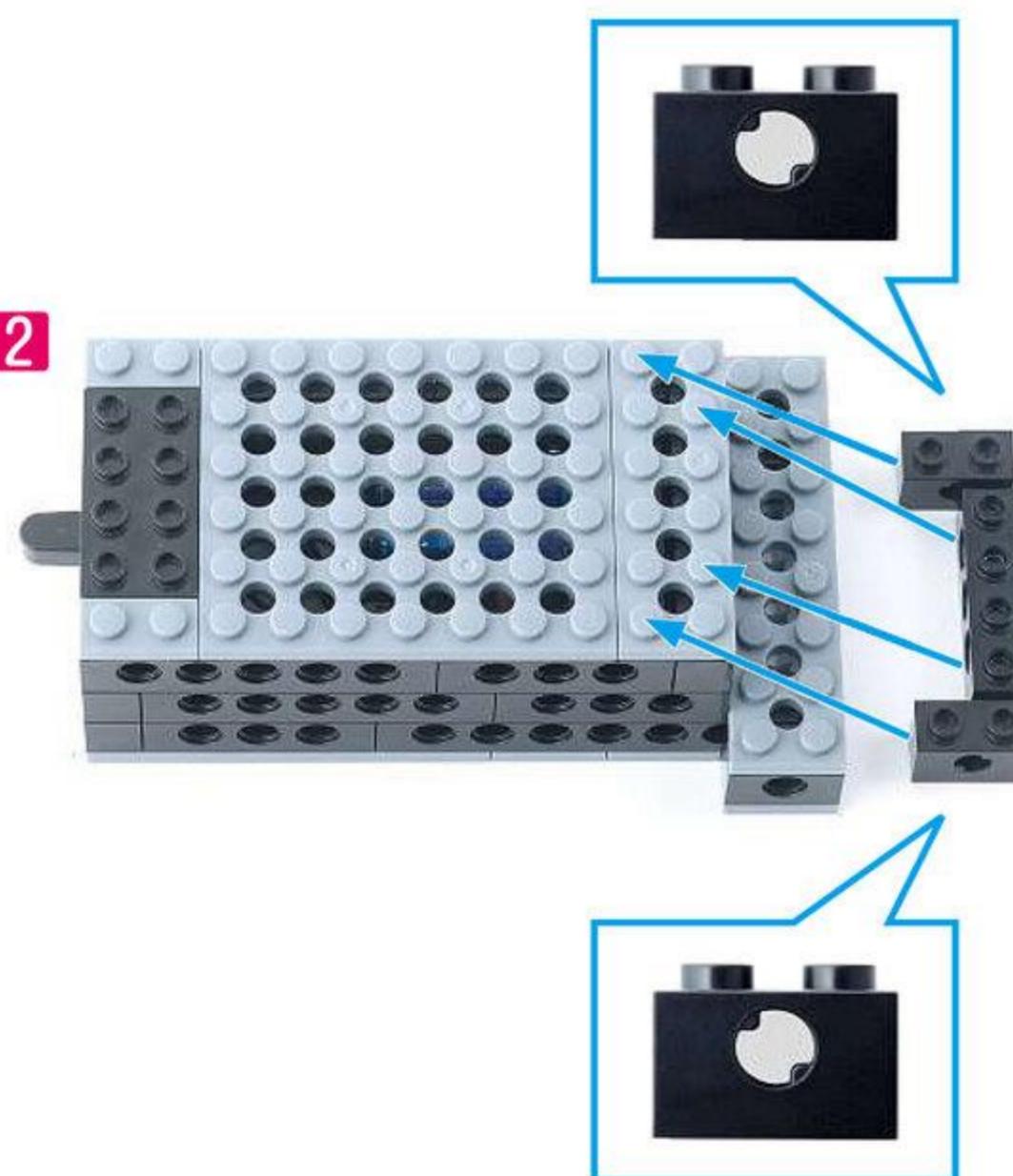
**8 プレートでふたをしてビームをとりつけましょう。**

◇プレートL 1こ ◇太プレート6ポチ 1こ ◇細プレート2ポチ 2こ  
 ◇ビーム4ポチ 1こ ◇ビーム6ポチ 1こ ◇シャフトビーム2ポチ 2こ

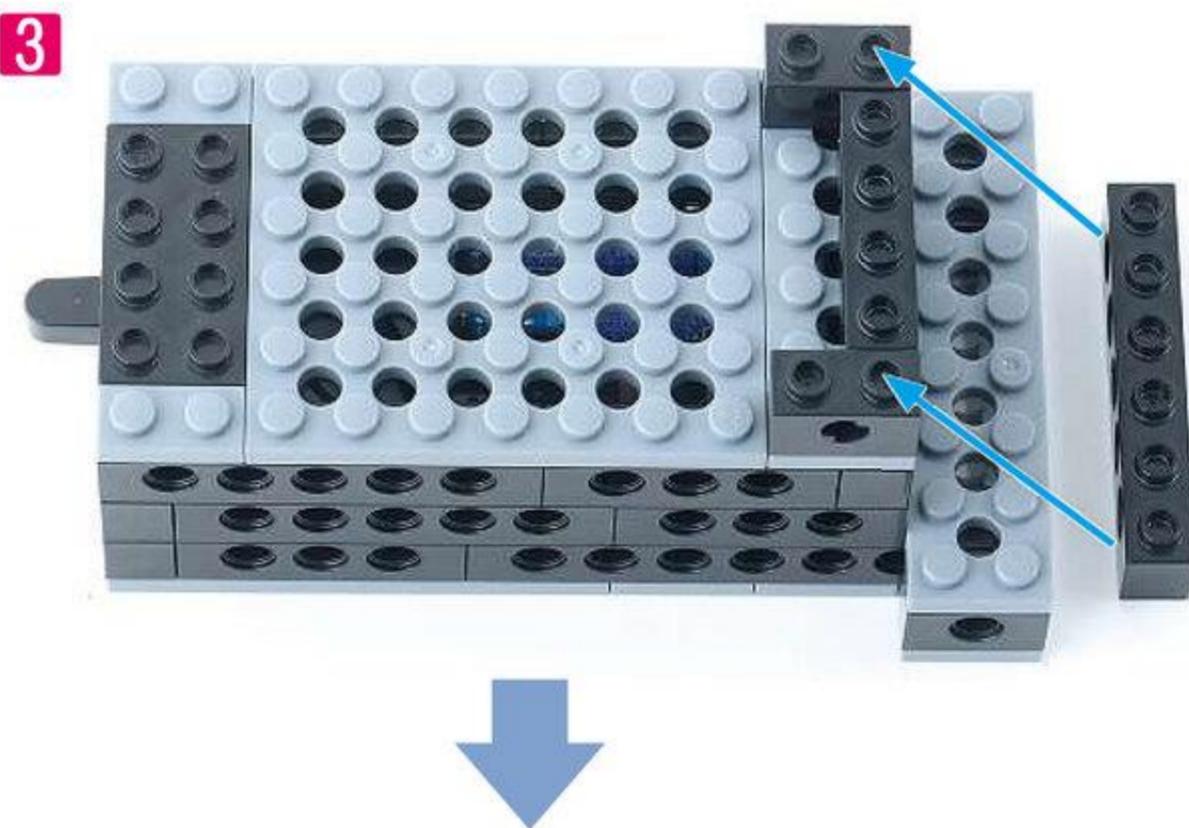
1



2



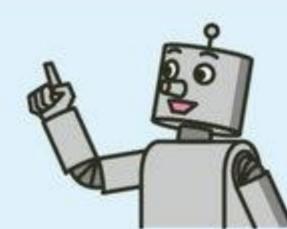
3



4



電池ボックスが  
できたね！



## 4 のりものを かんせいさせよう

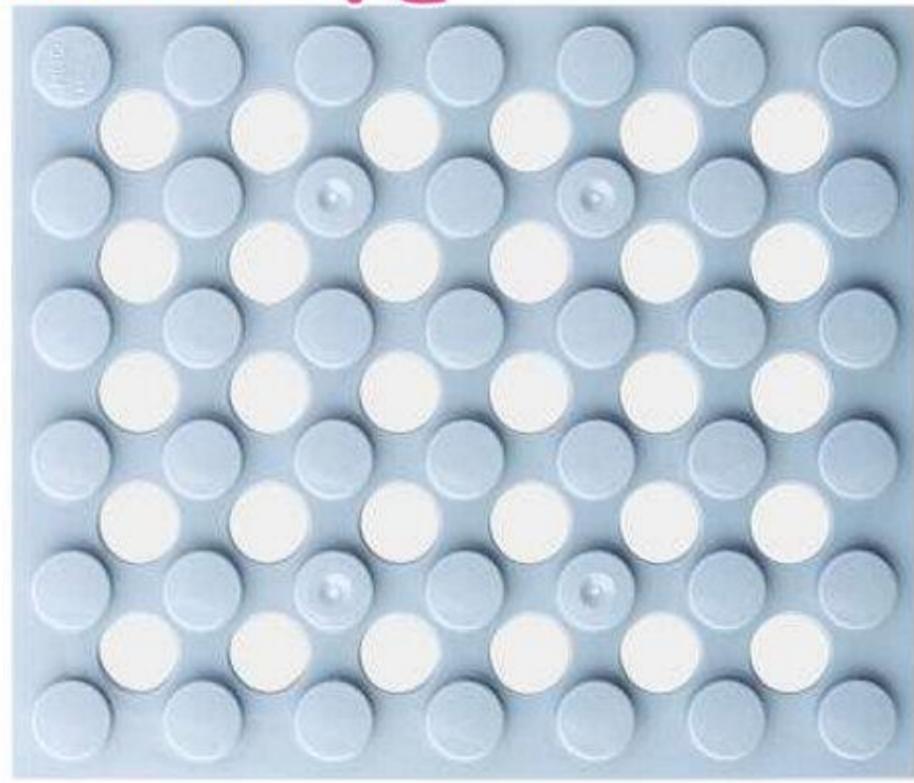
(めやす 15 ふん)

### 1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1

↓プレートし 1 こ



原寸大

↓ビーム 4 ポチ 2 こ



↓黒シャフト 2 ポチ 1 こ



↓太プレート 6 ポチ 1 こ



↓タイヤ 2 こ



↓シャフト 12 ポチ 2 こ



↓グロメット 2 こ



↓ブッシュ 2 こ



↓Tジョイント 1 こ



↓クロスジョイント 2 こ



↓Tロッド 2 こ



↓ペグし 2 こ



↓ペグS 4 こ

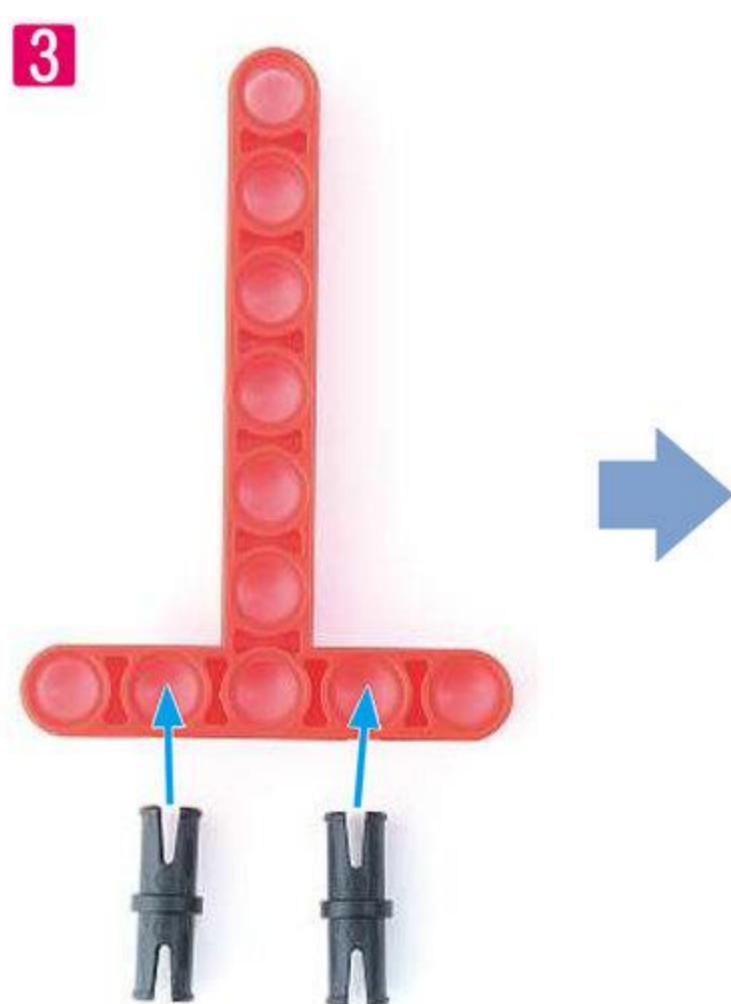


↓シャフトペグ 2 こ

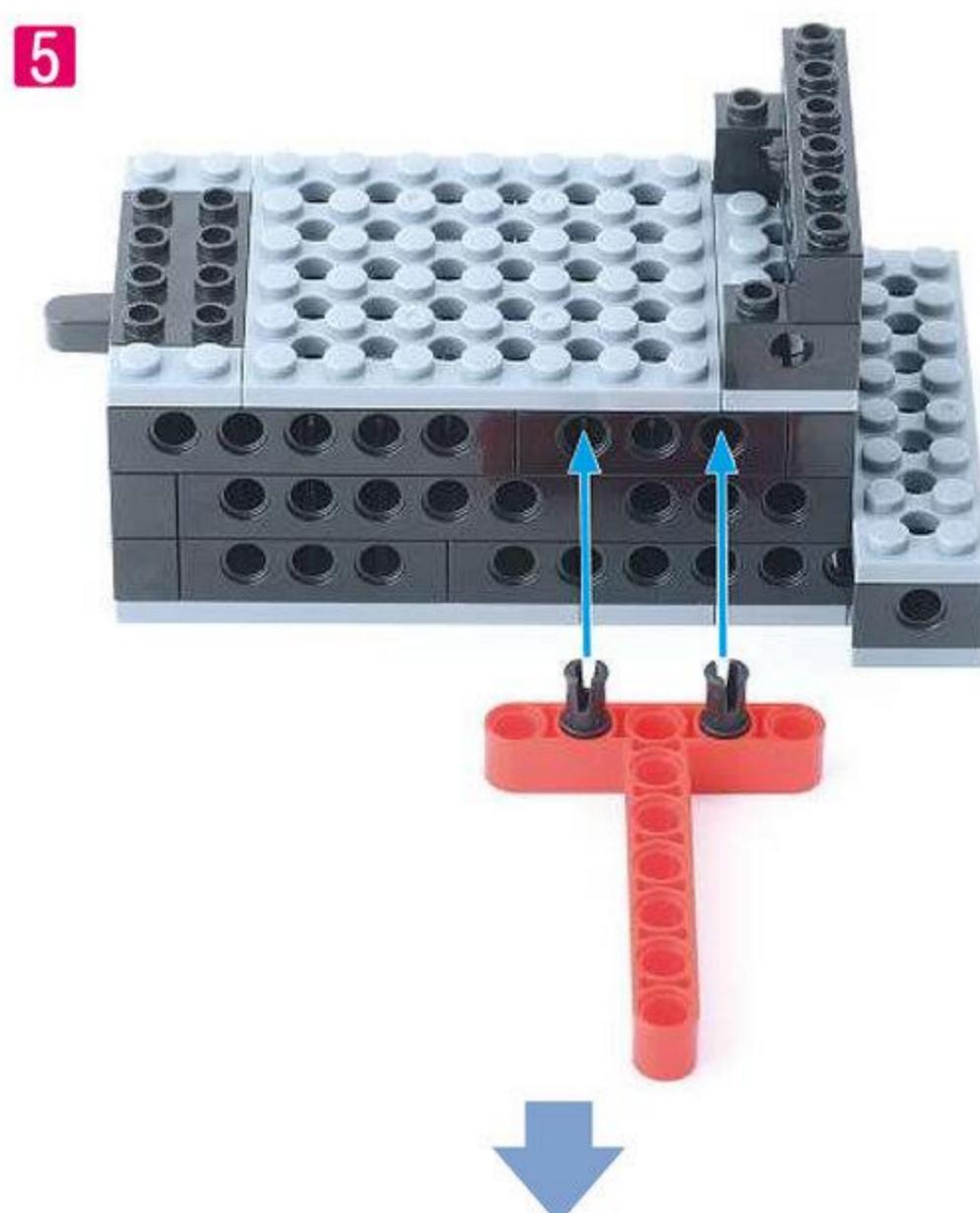


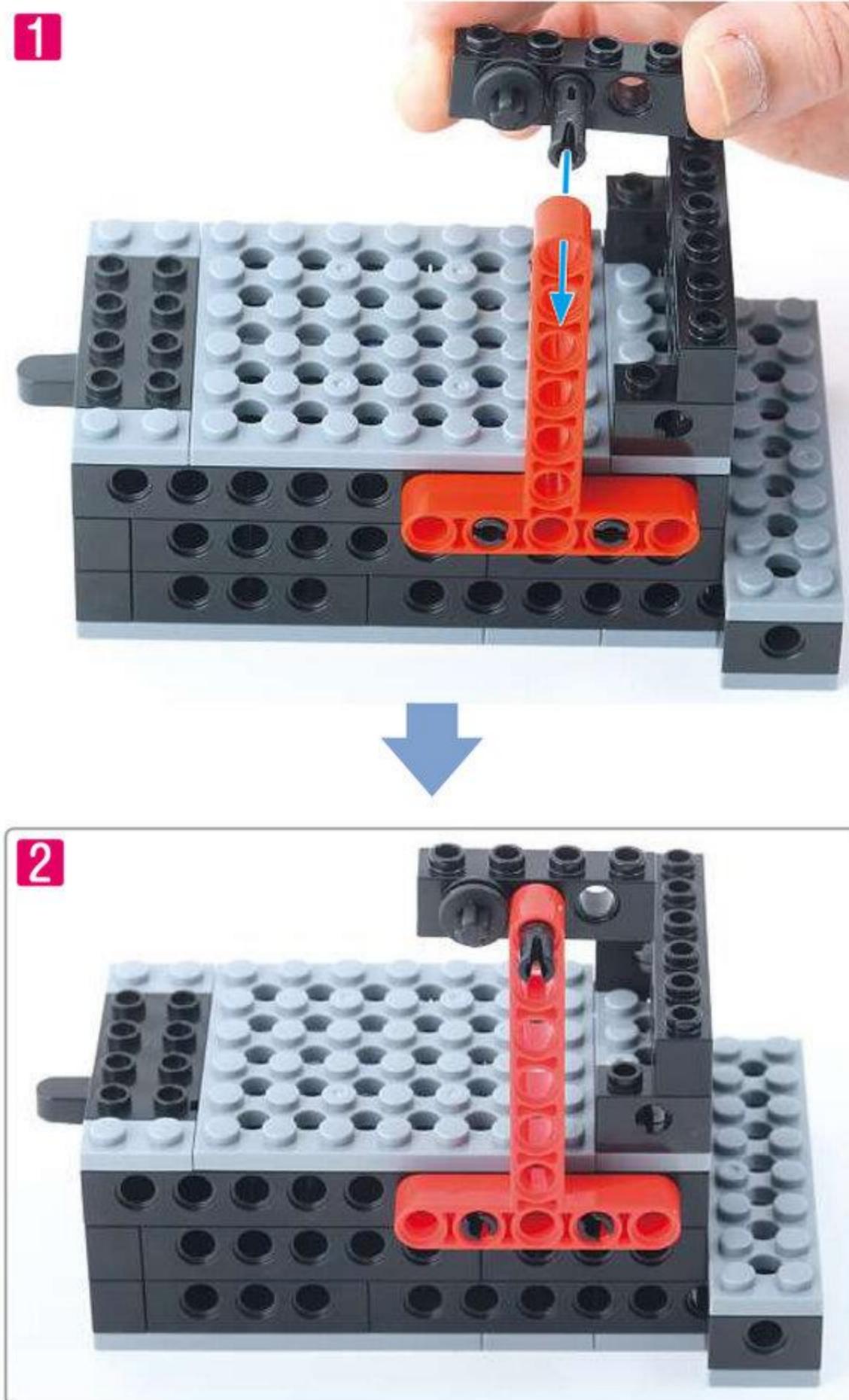
2 パーツをくんで3の8にとりつけましょう。

△ビーム4ポチ1こ △Tロッド1こ △グロメット1こ  
△シャフトペグ1こ △ペグS2こ △ペグL1こ



ペグLの短い方を差し込みます。



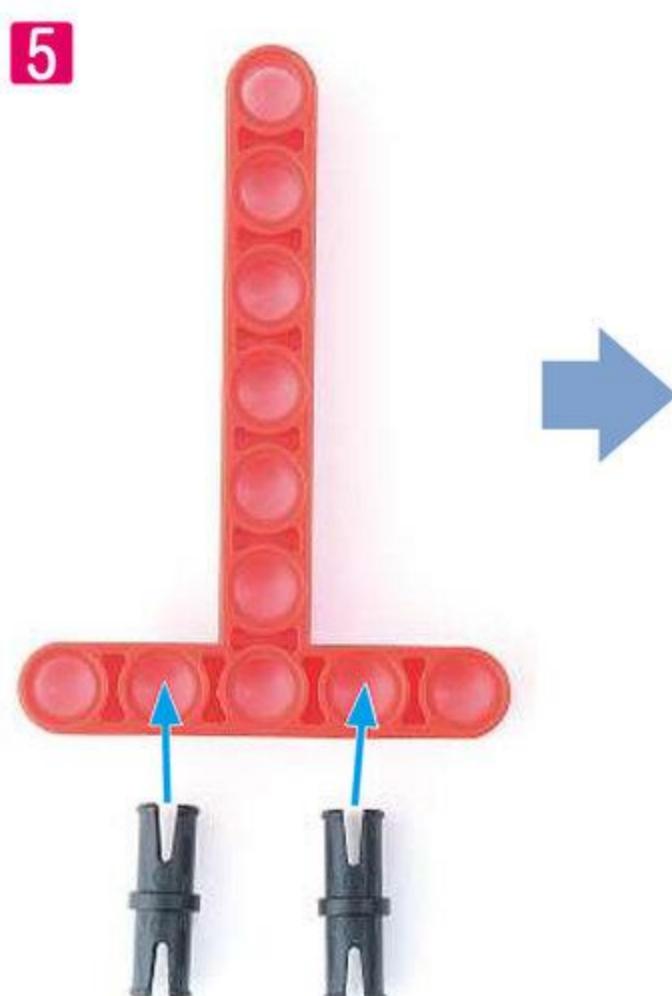


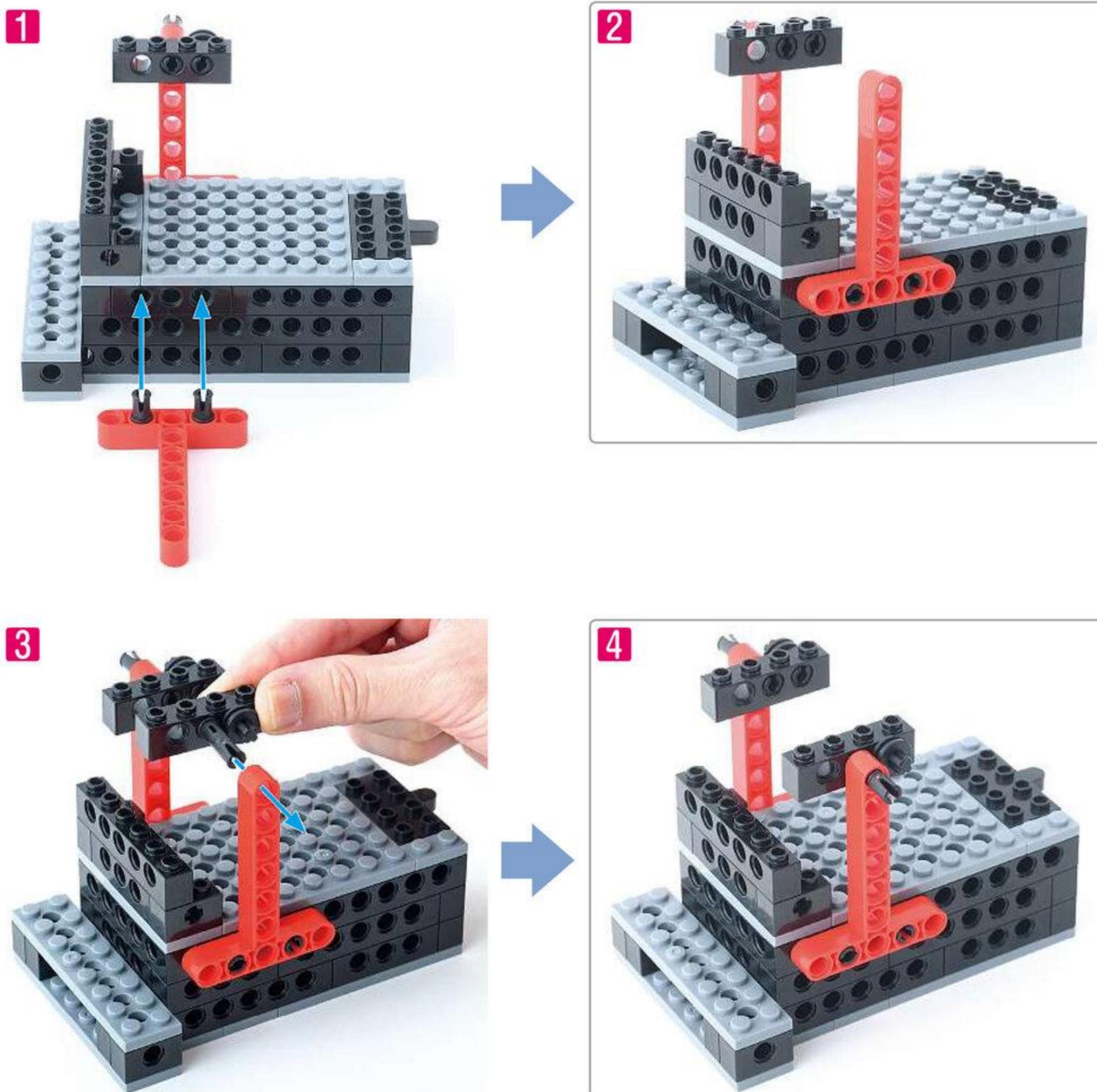
3 パーツをくんで 2にとりつけましょう。

◇ビーム4ポチ 1こ ◇Tロッド 1こ ◇グロメット 1こ  
◇シャフトペグ 1こ ◇ペグS 2こ ◇ペグL 1こ



ペグLの短い方を  
差し込みます。





4 やねを とりつけます。

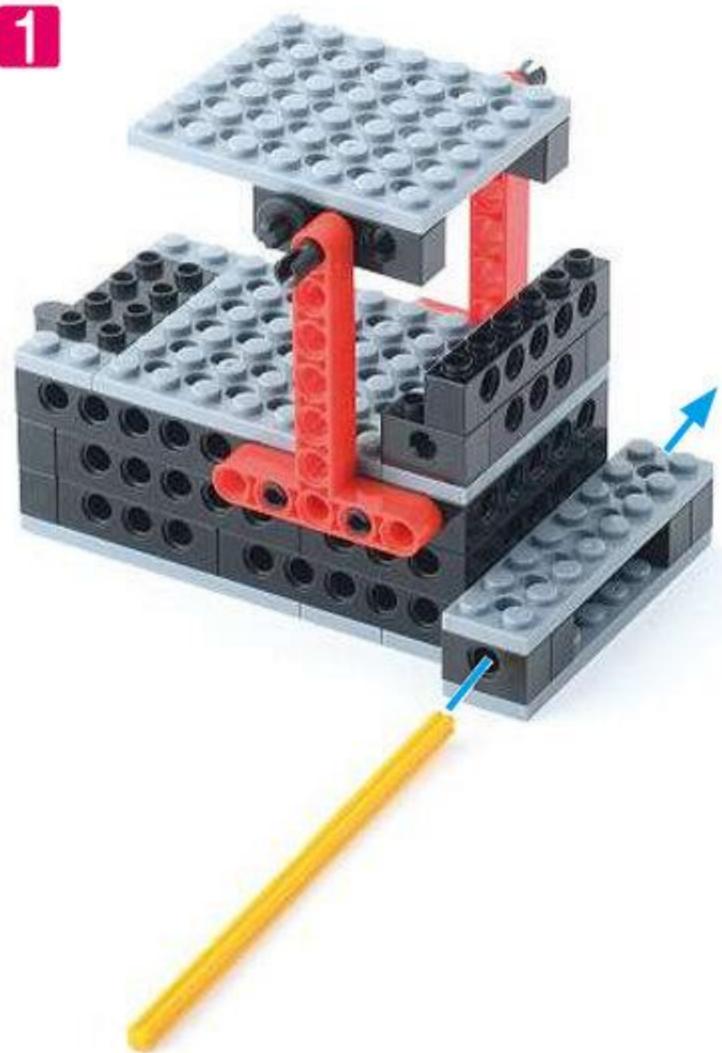
△プレート 1 こ



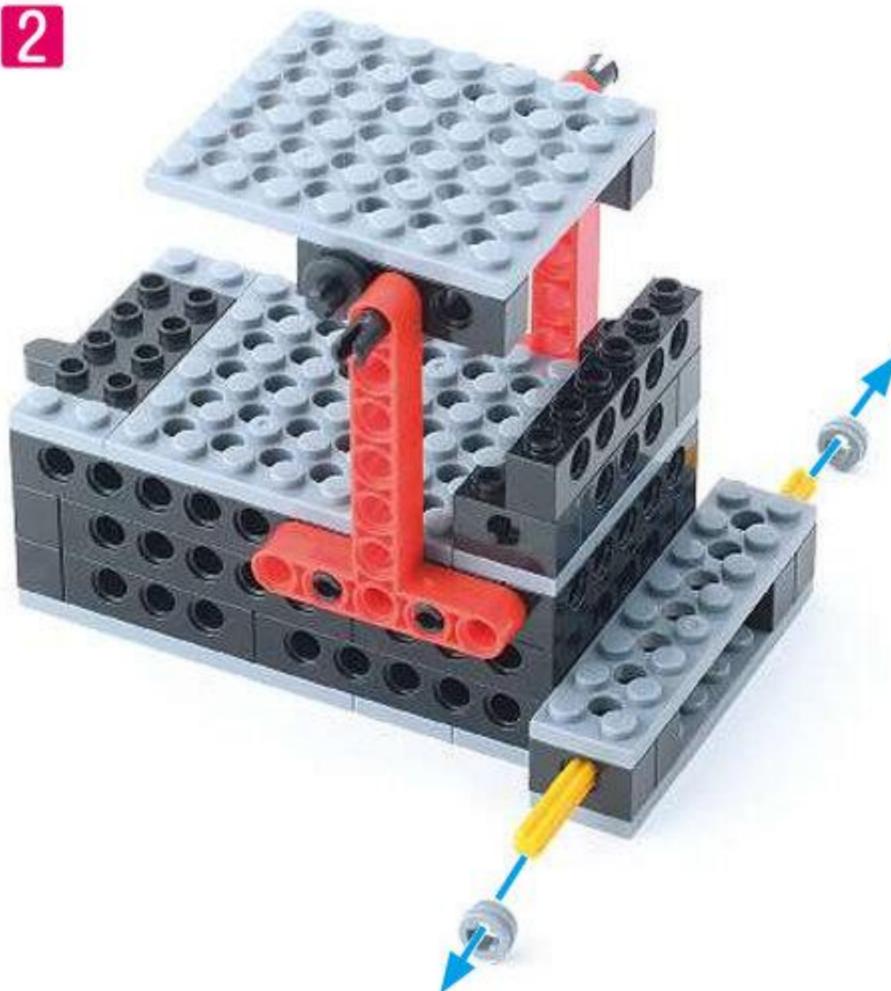
5 シャフト12ポチをとおして ブッシュとタイヤをとりつけましょう。

◇シャフト12ポチ 1こ ◇ブッシュ 2こ ◇タイヤ 2こ

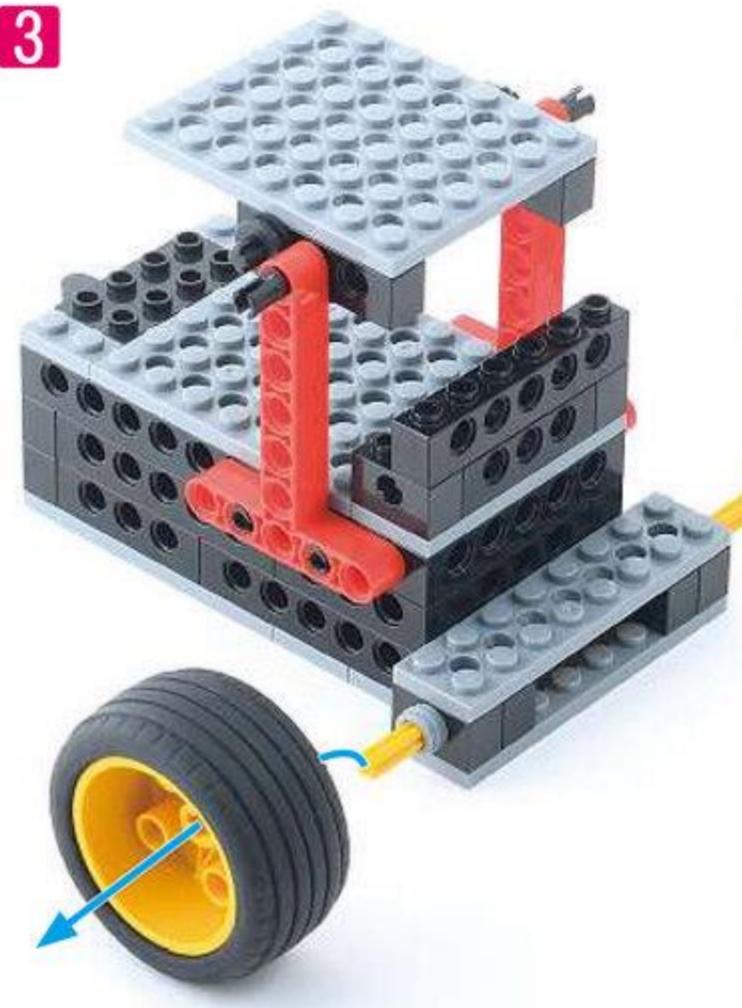
1



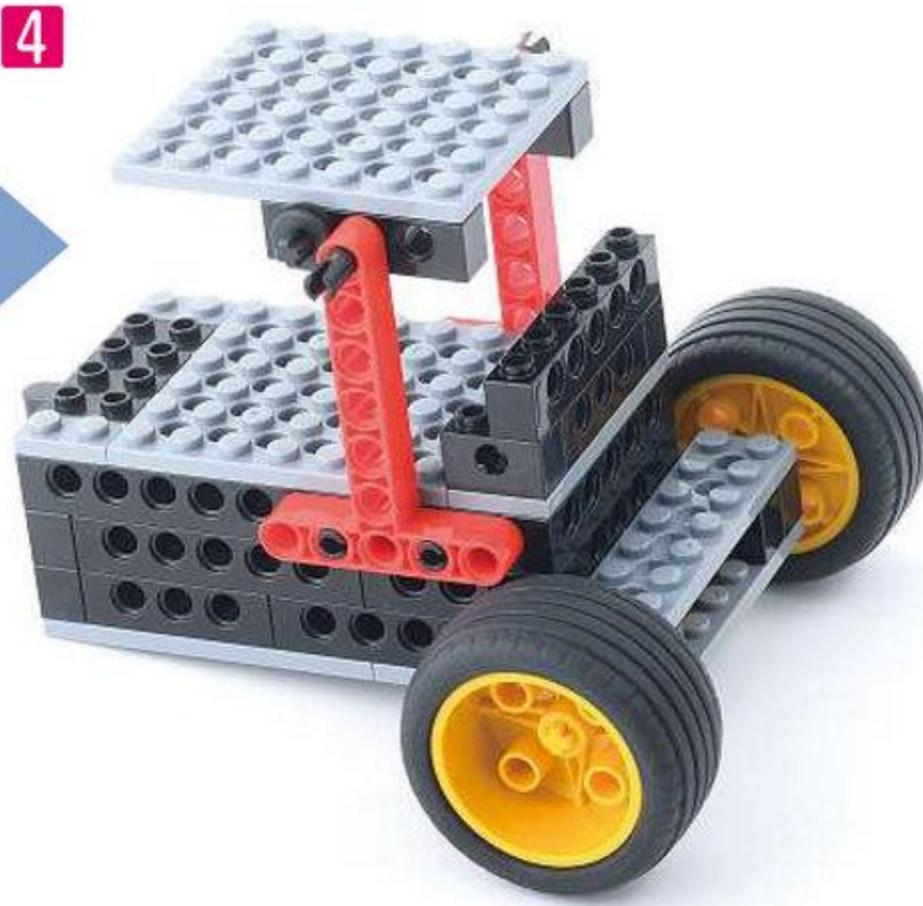
2



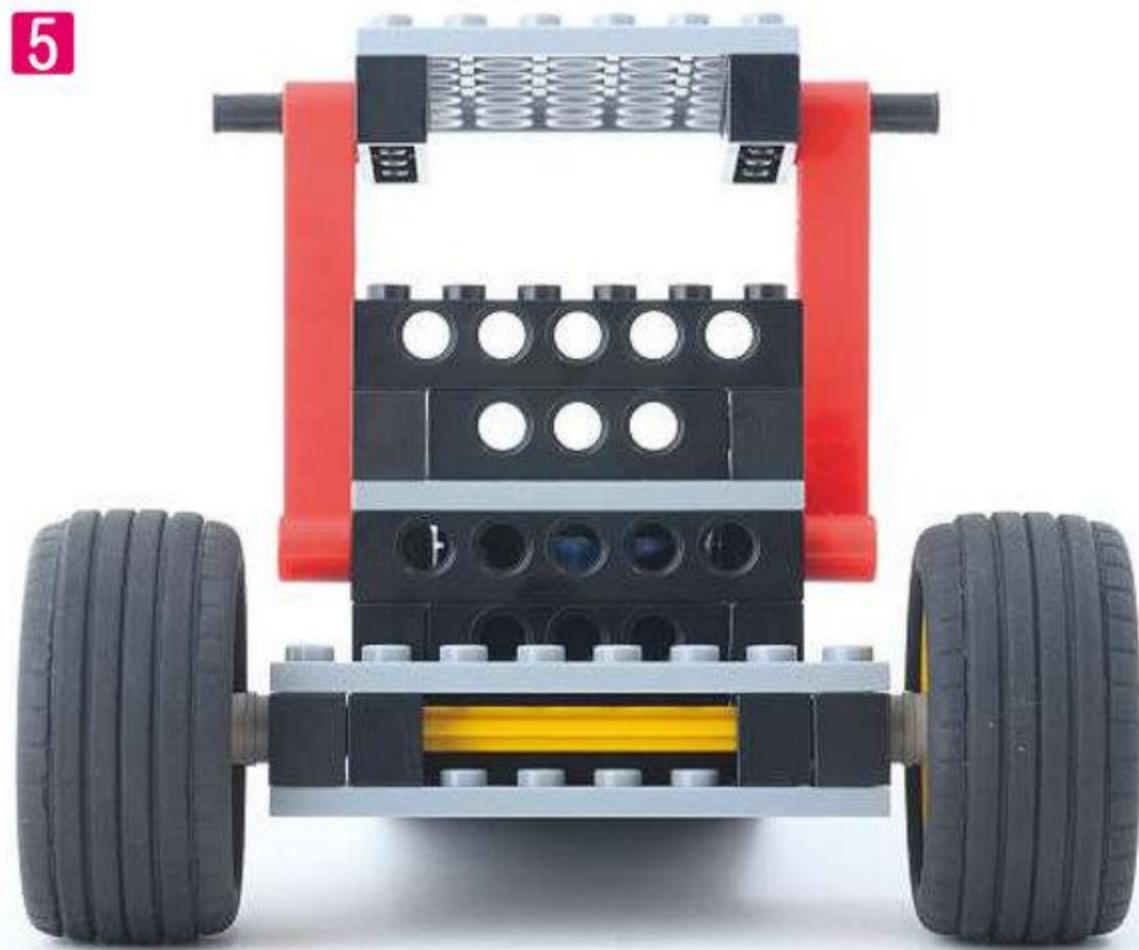
3



4

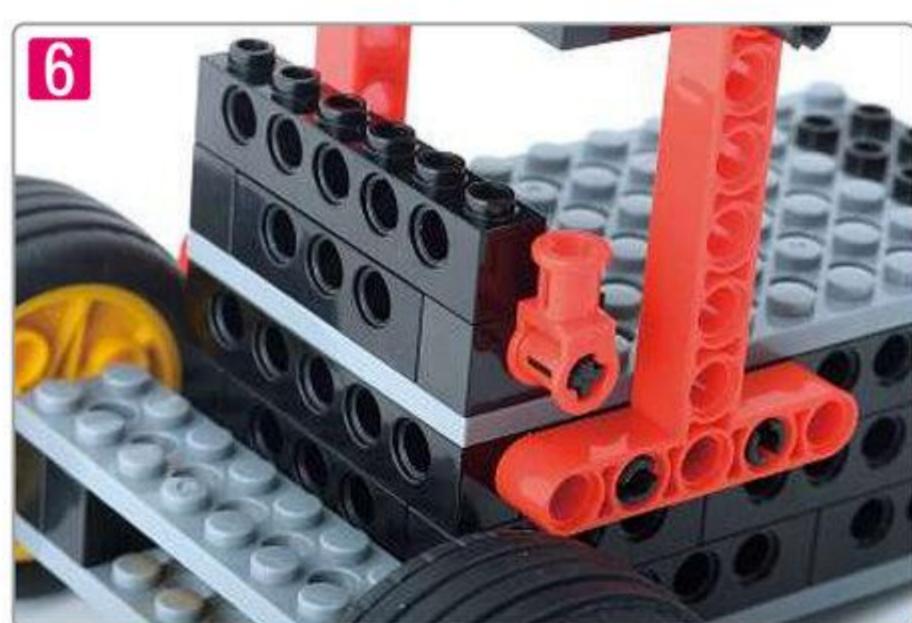
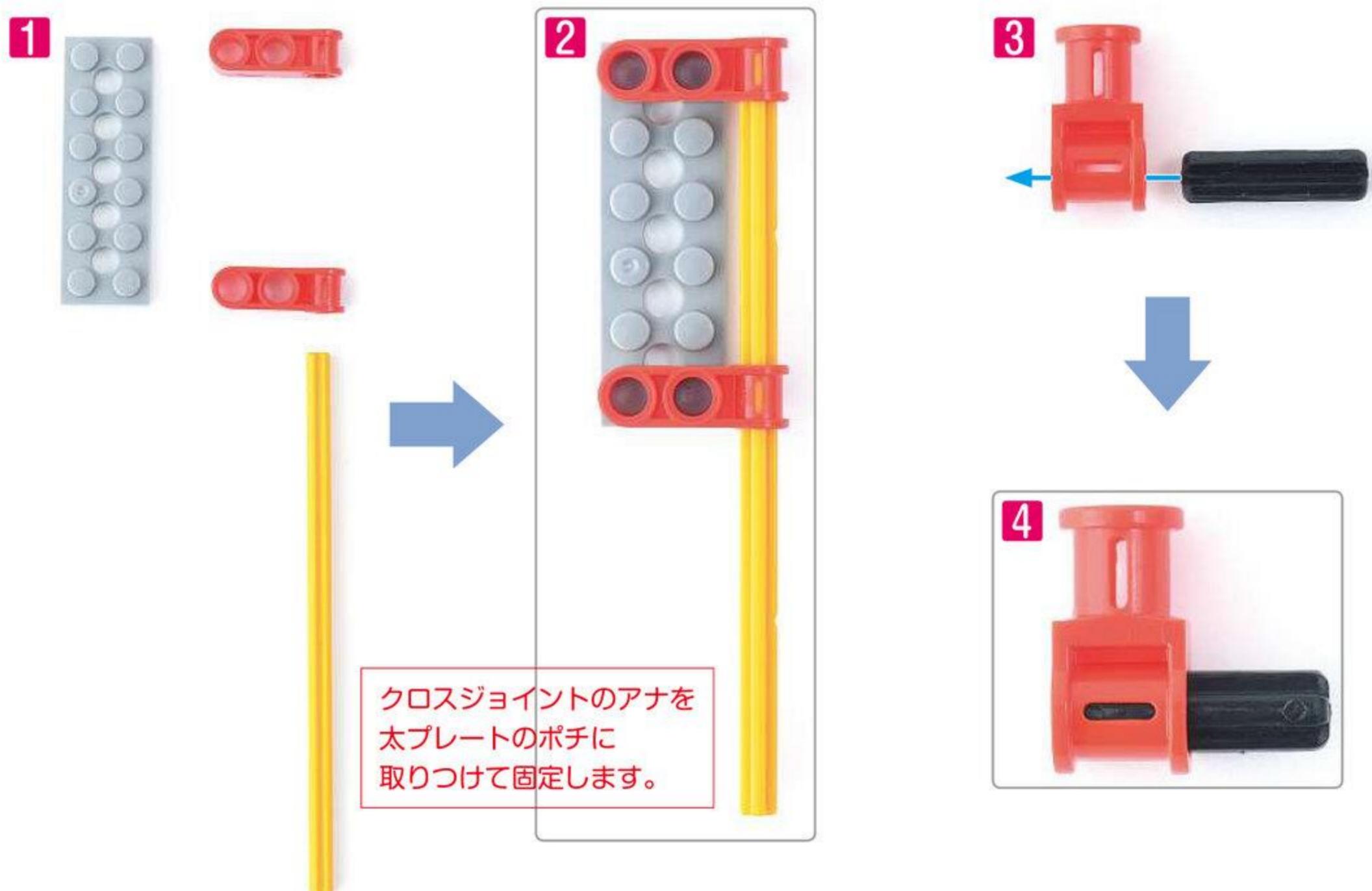


5



6 パーツをくんで5にとりつけましょう。

◇クロスジョイント 2こ ◇太プレート6ポチ 1こ  
 ◇黒シャフト2ポチ 1こ ◇Tジョイント 1こ ◇シャフト12ポチ 1こ



## 5 ロボットを かんせいさせよう

(めやす 10 ぶん)

### 1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1 ロッド15本 アナ2本



ペグS 8本

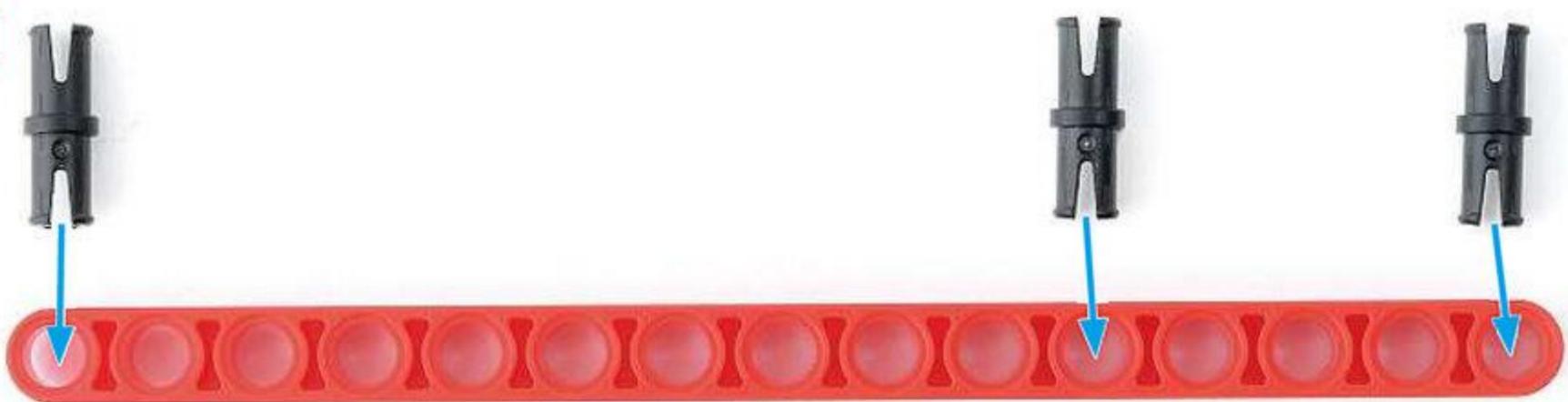
パイロット1本



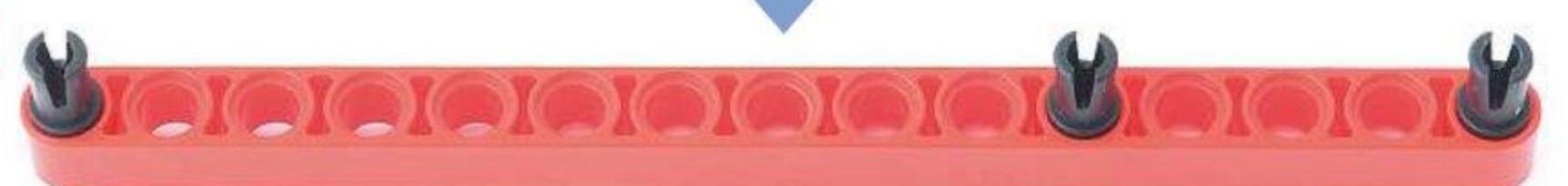
### 2 ロッドに ペグを とりつけます。

ロッド15本 アナ2本 ペグS 6本

2

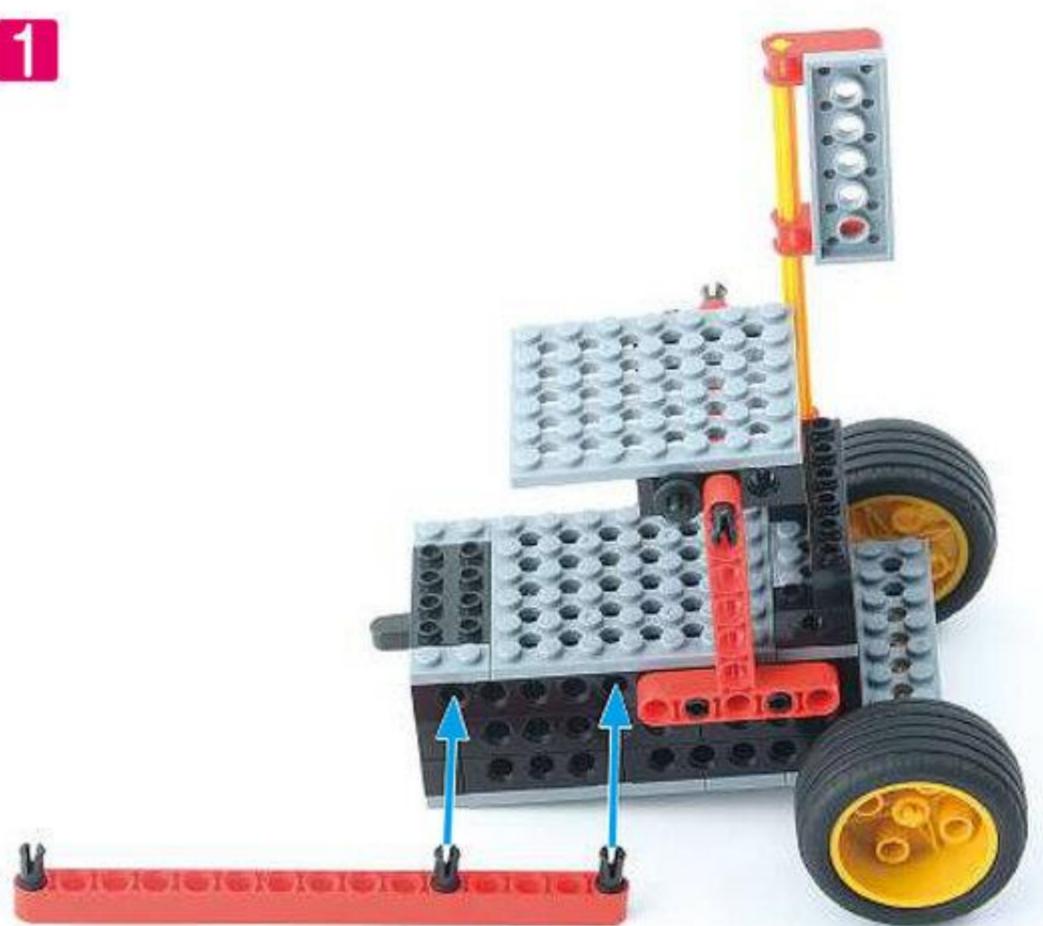


3

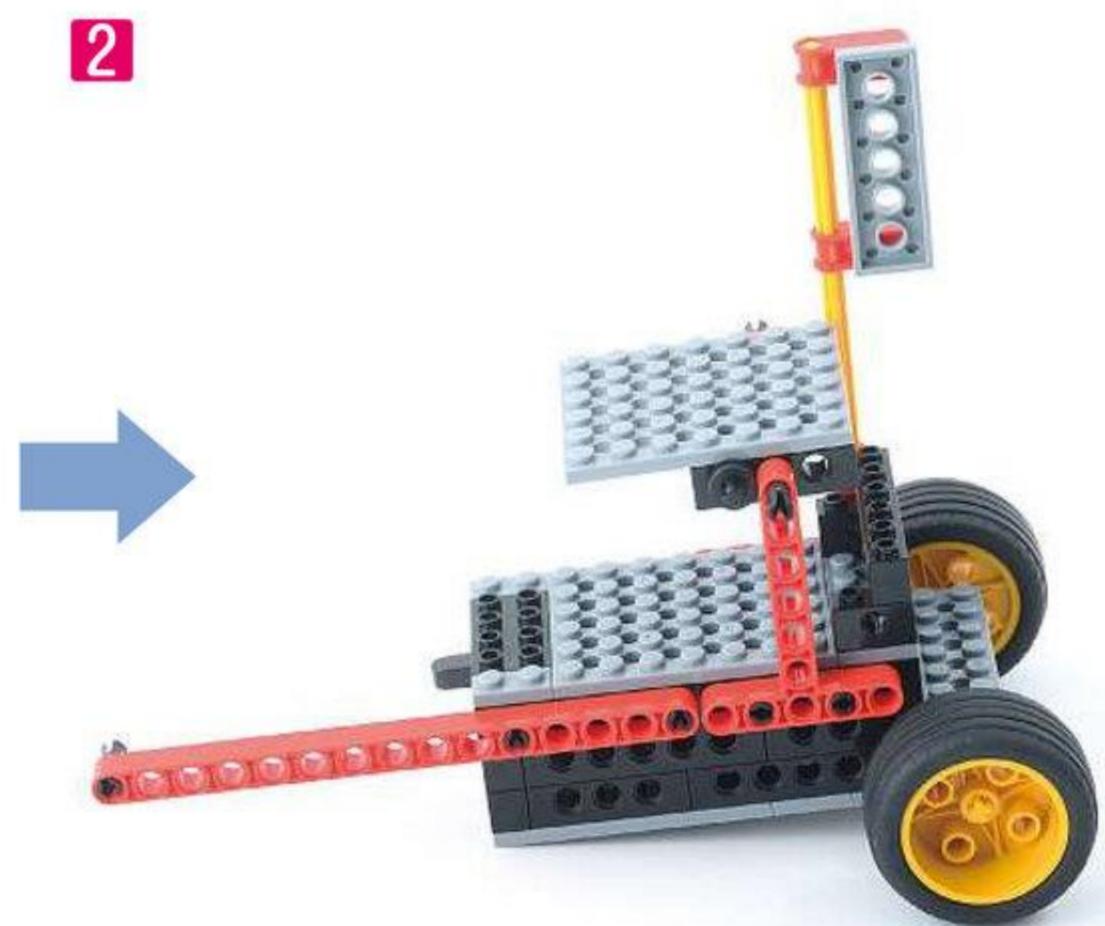


3 ひだりがわの からだと のりものを つなげましょう。

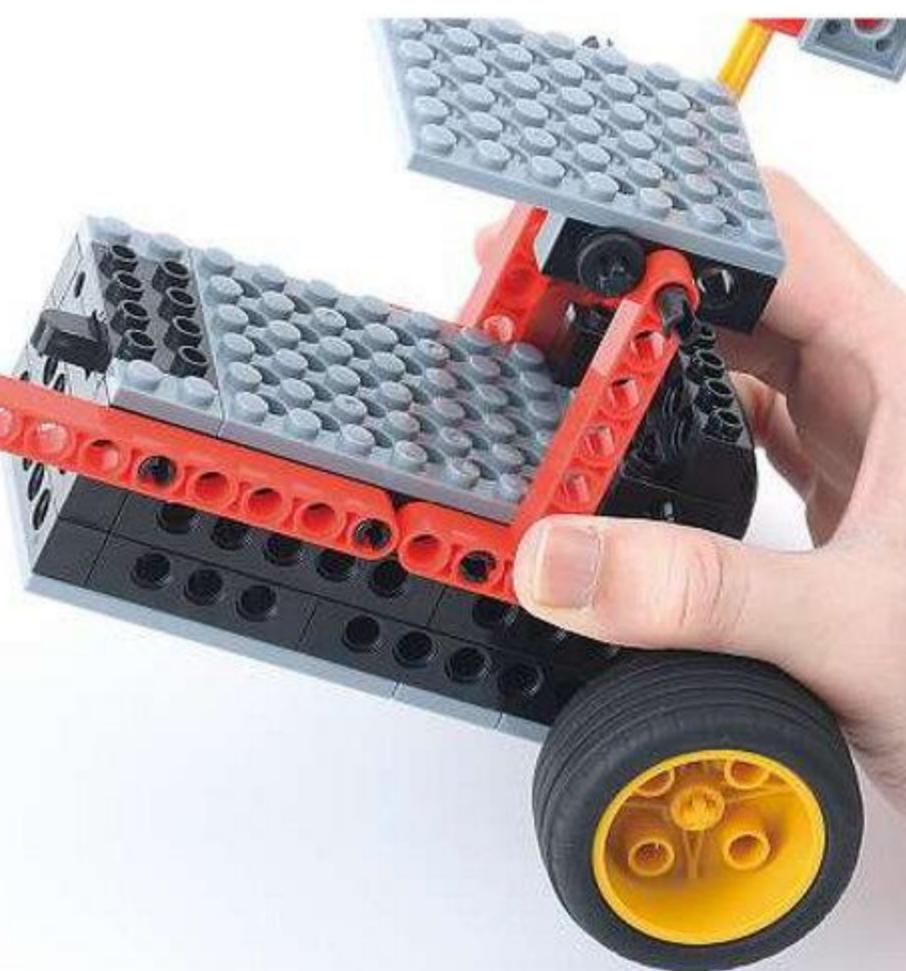
1



2



3



組み立てに足のロッドが邪魔な場合は、  
P.27 を参考に位置を調整してください。

5

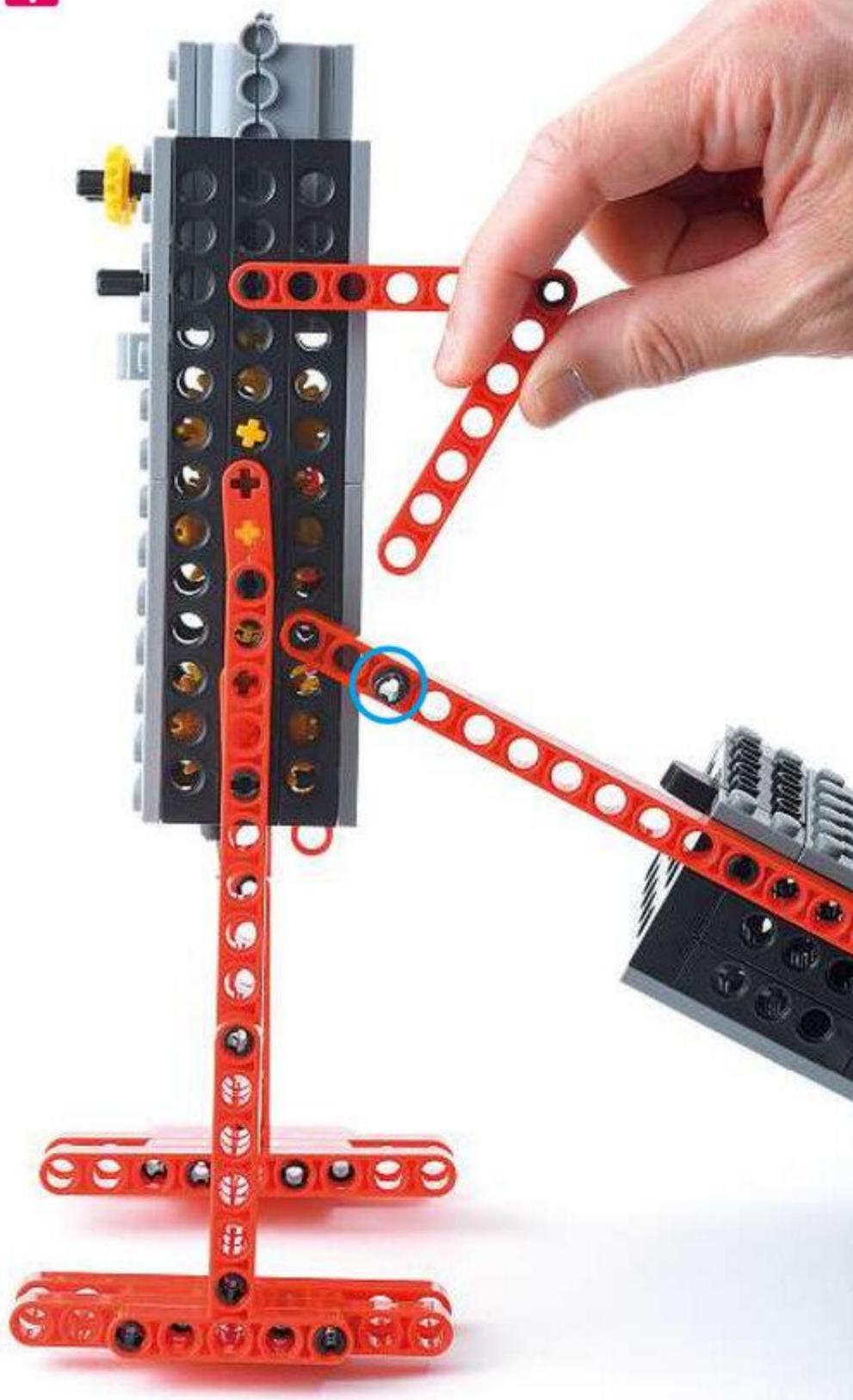
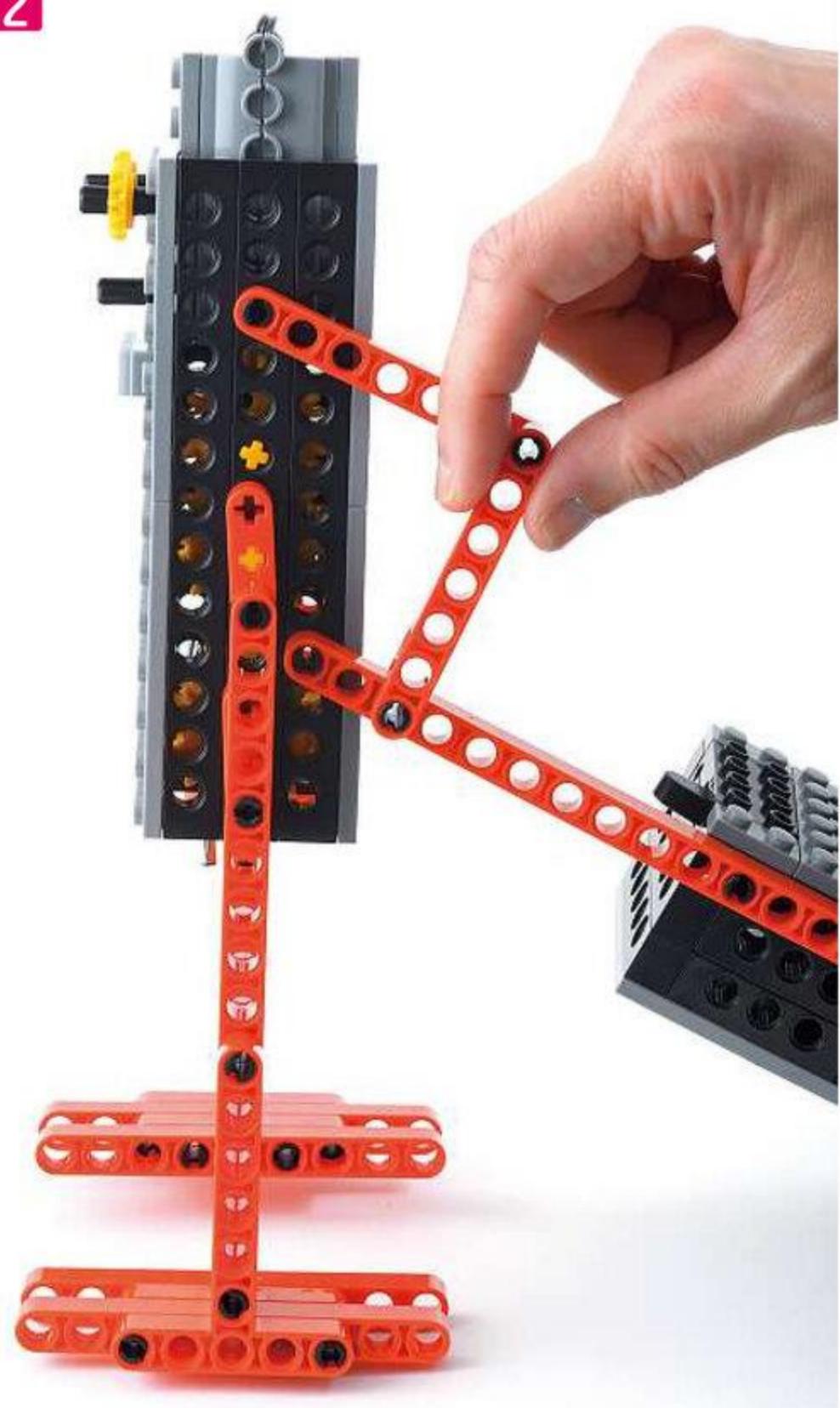
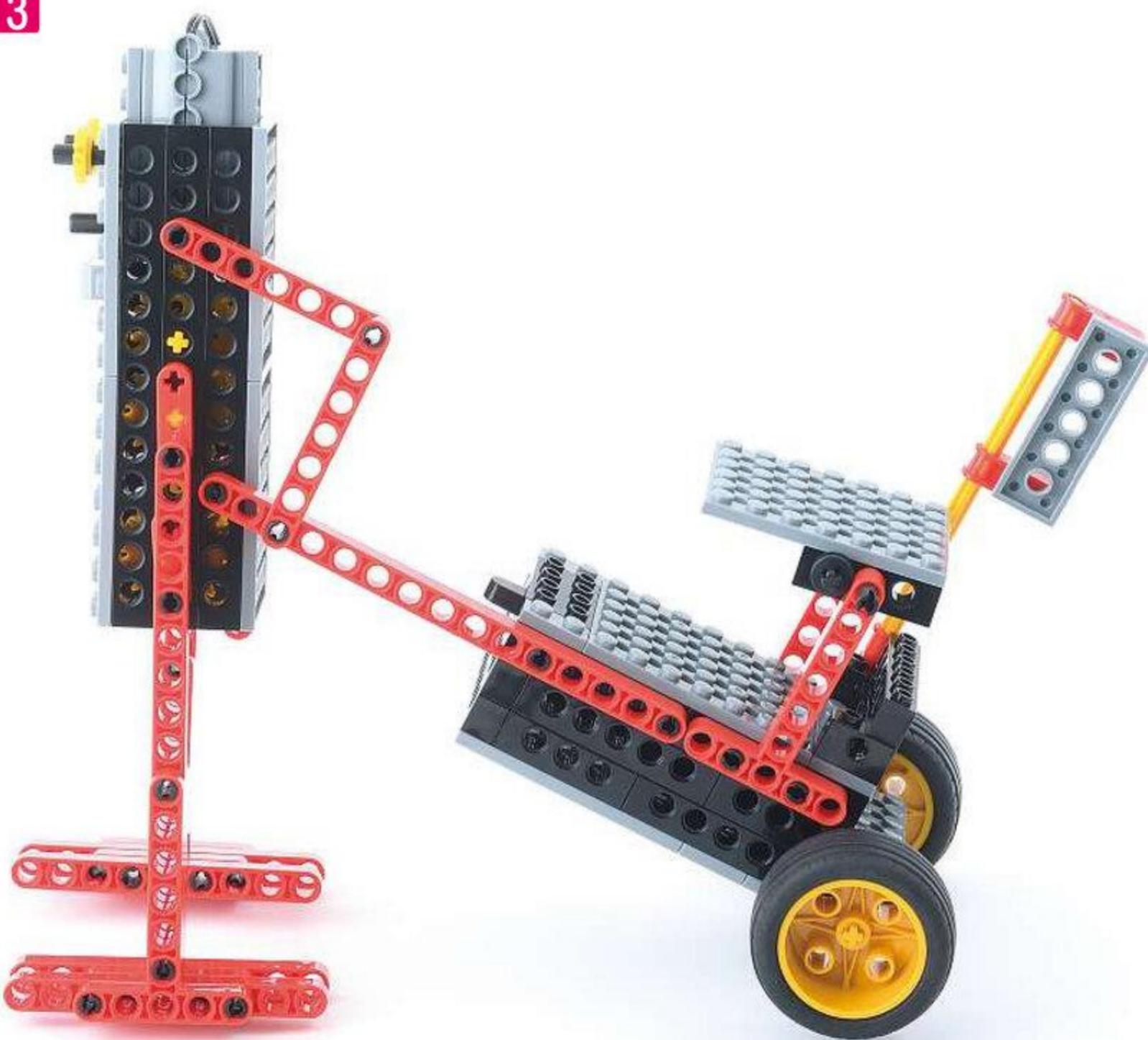


4



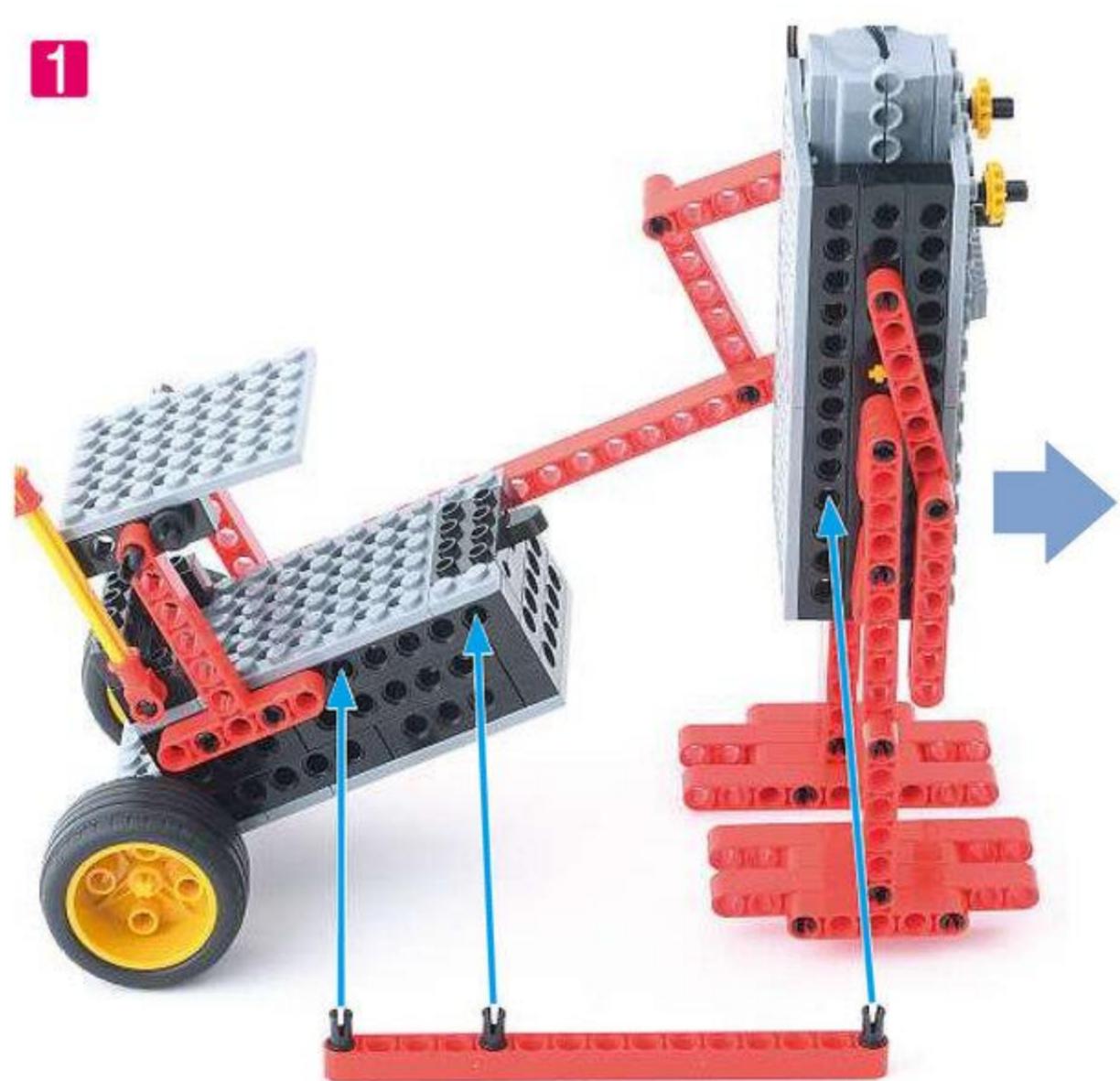
**4** ひだりうでを とりつけましょう。

△ペグ 1 こ

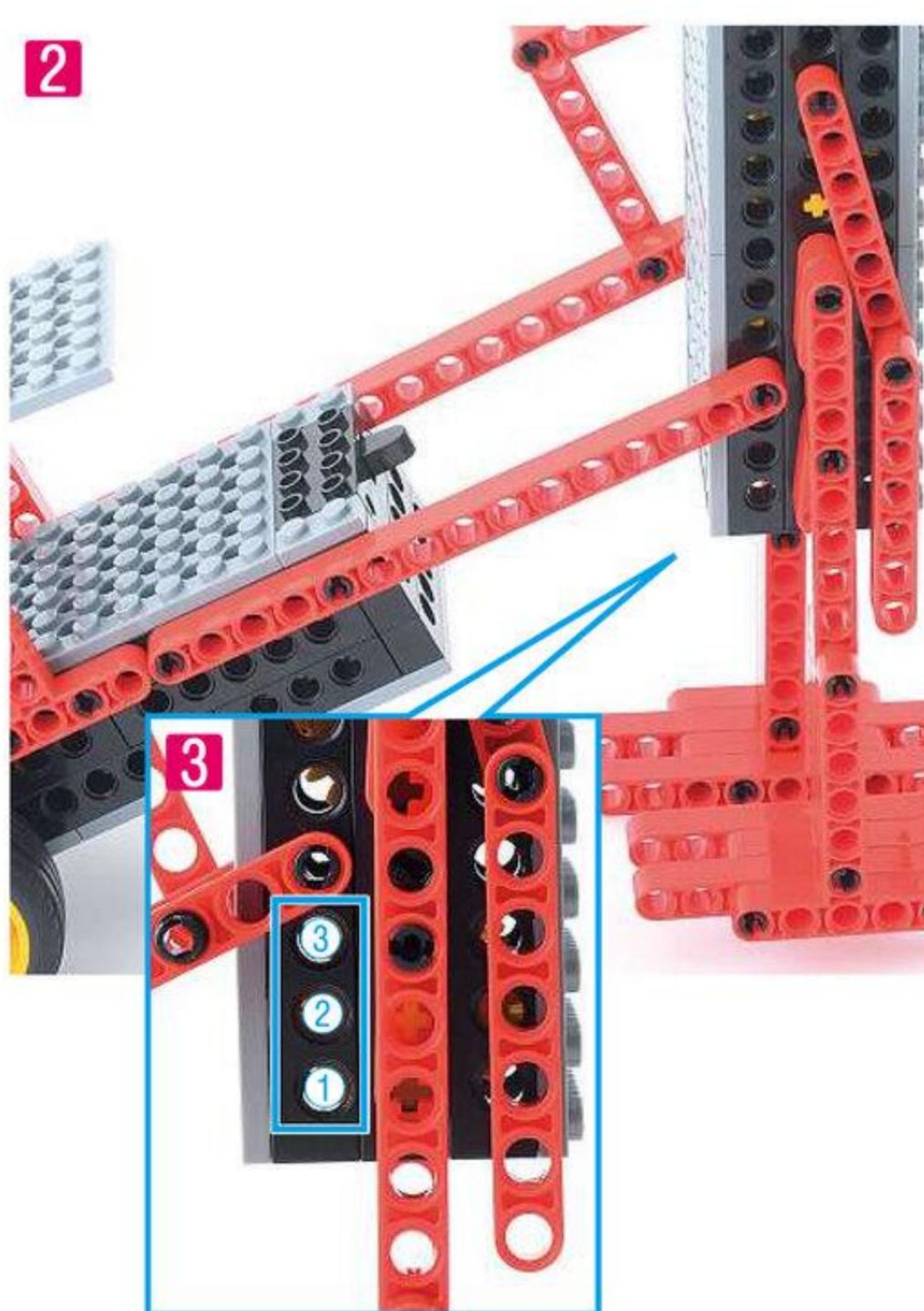
**1****2****3**

5 はんたいがわの からだと のりものを つなげましょう。

1



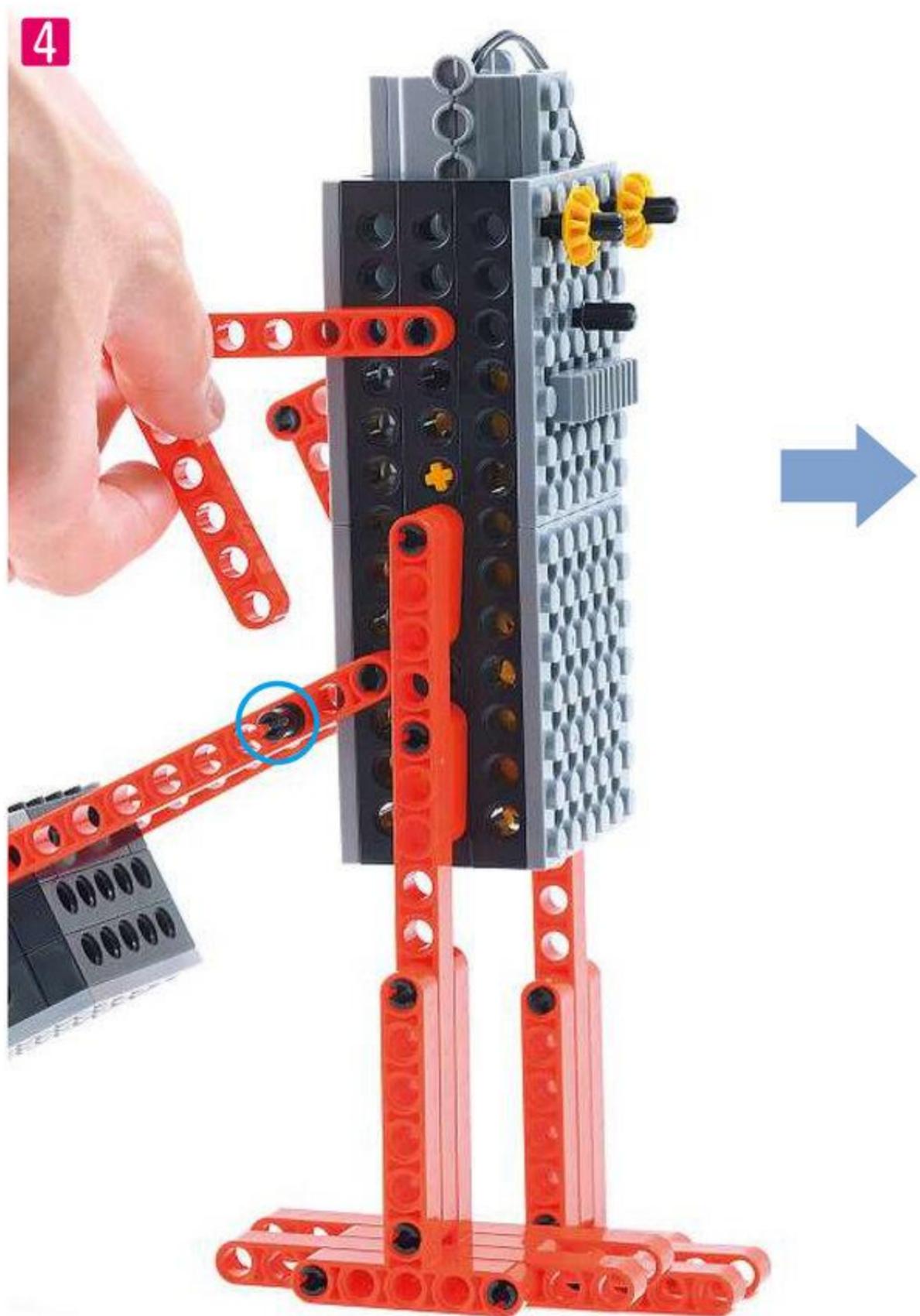
2



6 みぎうでを とりつけましょう。

△ペグ 1 こ

4



5



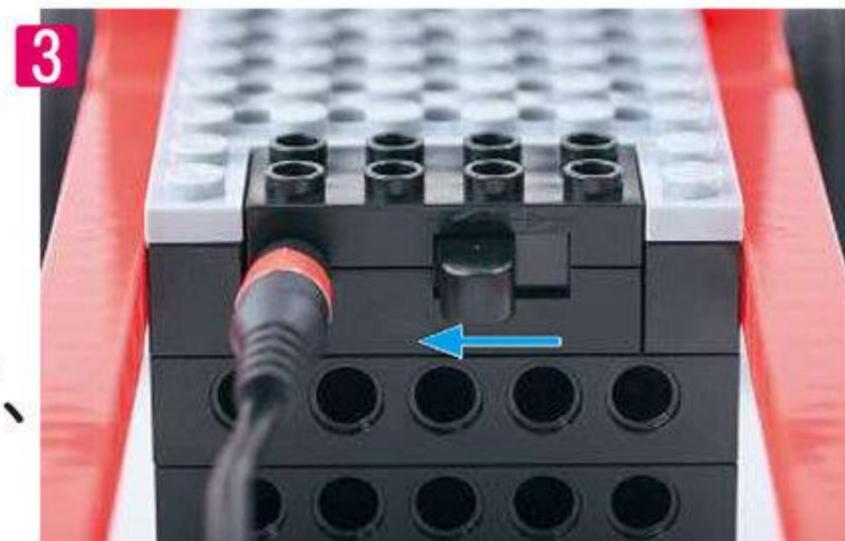
7 パイロットを のせましょう。

◇パイロット 1 こ

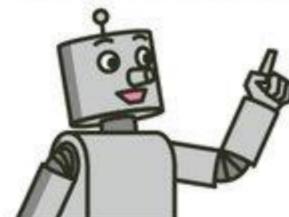


モーターの プラグ (あか□) を  
スライドスイッチに つなぎます。

スイッチを やじるしの むきに いれて、  
ロボットを うごかして みましょう。



かんせい!!



## 6 ロボットを かいぞうしよう

(めやす 20 ぶん)

- 1 じぶんだけの オリジナルロボットに かいぞうしてみましょう。

&lt;かいぞうれい&gt;



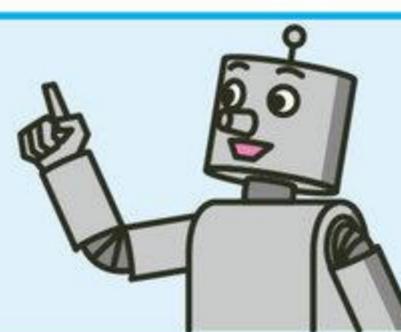
- 2 かいぞうした ロボットどうしで レースを しましょう。



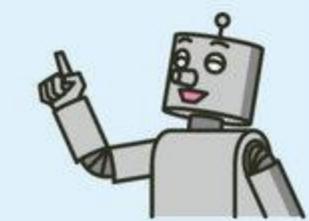
- ・スタート地点とゴール地点を 決めて (1 ~ 2 m) 走らせま しょう。
- ・ストップウォッチなどを用意 すると、1人1人のタイムが 計測できます。
- ・タイムだけでなく、運べる パーツの数などで競っても楽 しめるでしょう。



スタートと ゴールを きめて、どのロボットが  
いちばん はやく はしれるか  
きょうそう させてみよう。

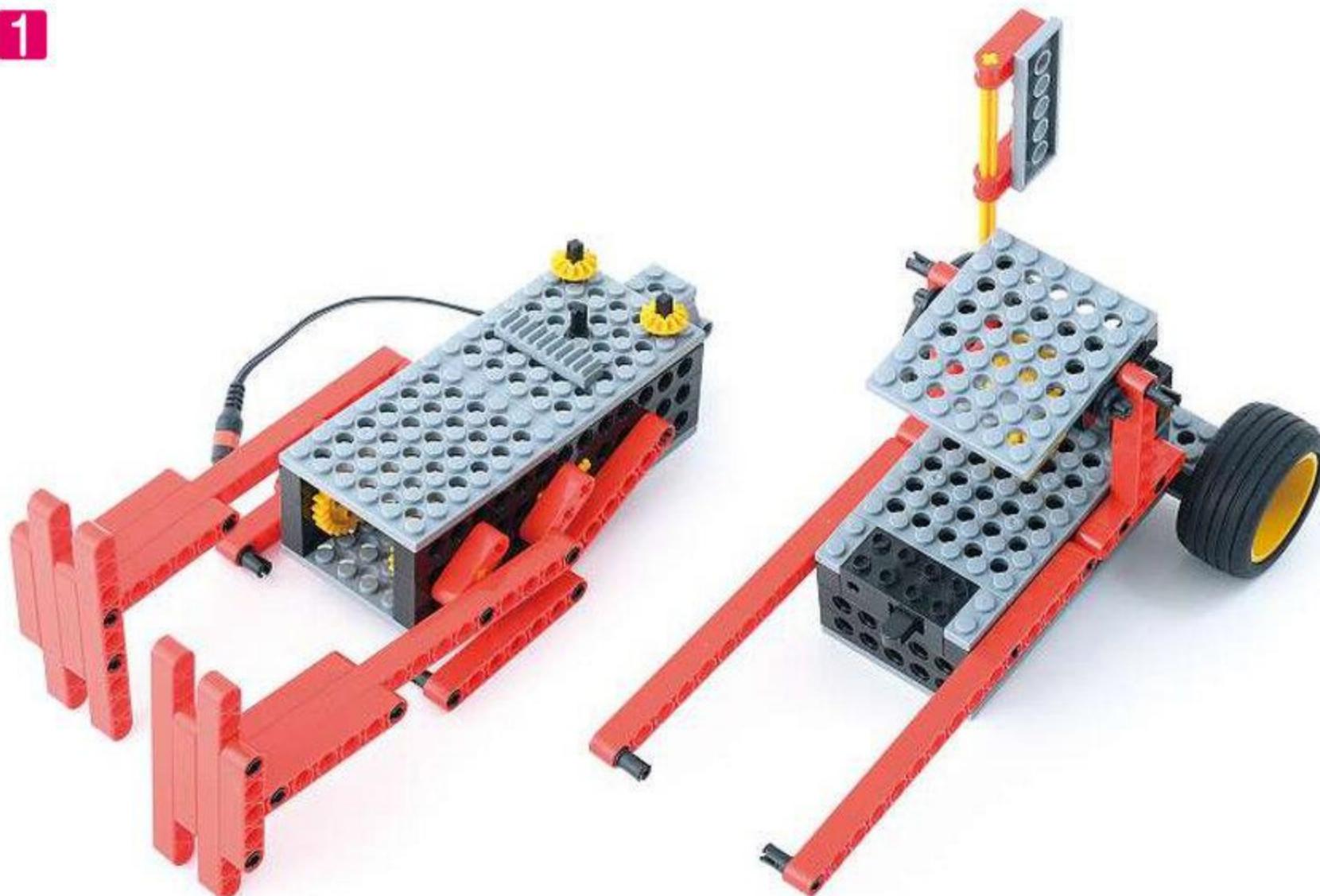


かんせいした ロボットを おうちでも うごかしてみよう！  
スライドスイッチを きって、モーターの コードを ぬいて  
もちかえろう。



<はこびやすいようにして もちかえろう>

1



- ・持ち帰って家でもロボットを動かして楽しみながら、保護者に成果を見せることが大切です。
- ・今回作ったロボットは、家ではらしておくか、次の授業がはじまる10分程前にばらすようご指導ください。

# NEXT ROBOT

## じかい つくるロボットは

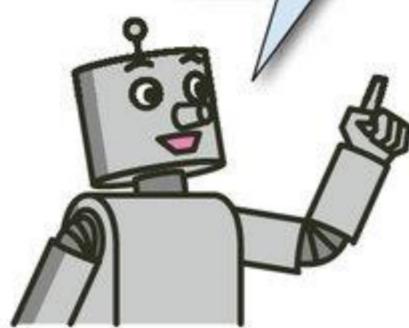
### じてんしゃロボット

### ちやりだあ チャリダー

授業の最後に、生徒に次回のロボット「チャリダー」について紹介し、期待感を持たせて帰らせましょう。

「チャリダー」：自転車型ロボットです。パーツをバランス良く組むことで、二輪状態でも真っ直ぐに進みます。

じてんしゃの  
ように うごく  
ロボットだよ。



## ほかの コースの ロボットの しょうかい

### ベーシックコース

### はこ 運んで おろして ダンプくん

他のコースのロボットを紹介してください。  
先の目標を見せることによる継続促進や、  
進級検討時のコミュニケーションに活用して  
ください。



ものを はこんで おろす ロボットです。