



Human
ヒューマンアカデミー ジュニア



ロボット教室

講師用

ロボットのきょうかしょ

1

▶ プライマリーコース J

ろぼっと うおおかあたくしい
じんりきしゃロボット「ウォーカータクシー」

前回作ったロボットは、授業のはじまる前にばらしておくようご指導ください。



ロボット見本を講師が
必ず作っておいてください。

このロボットは、キット内にある全てのペグS（20個）、ペグL（10個）を使用します。

ロボットを製作する前に、ペグS、ペグLが全て揃っているかを確認してください。

★だい1かい 2025ねん 5がつ にち

2日目に中表紙を付けていますので、切り取って1日目と2日目は別々に渡すなど、授業運営に合わせてご使用ください。

授業のはじめに、なまえ・授業日を必ず記入させるよう指導してください。

なまえ _____

2025年5月授業分

ちゅうい しょう

ギア パーツを あんぜんに つかうために

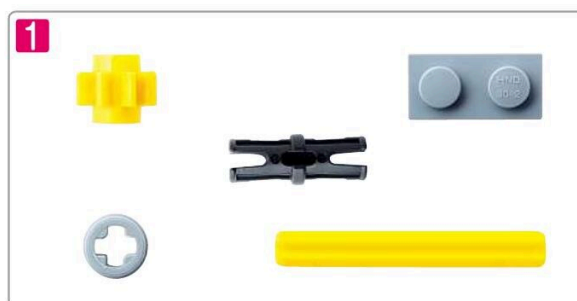
！ パーツを くちに いれない

くみたてた パーツを とりはずすときは、
ぜったいに はを つかってはいけません。
パーツを のみこんでは いけません。



！ パーツを めに いれない

きけん なので、パーツを めに
いれないように しましょう。
ともだちの めにも、はいらない
ように とがった パーツには
ちゅうい します。



ギア でんきぶひんを あんぜんに つかうために

！ ぶひんを きずつけない

でんきぶひんを はさみや カッターなどで きずついたり、パーツで
はさんだりしては いけません（しゃしん②）。②

コードやケーブルは、おりまげたり、
ひっぱったりしては いけません。



プラグの ぬきさしは、プラグぶぶんを もって おこないましょう
（しゃしん③・④）。③



❗ でんちを つかうときの ちゅうい

あたらしい でんちと ふるい でんちを まぜて つかっては いけません。

また、おなじ しゅるいの でんちを つかいましょう。

ちがう でんちを まぜて つかっては いけません。

でんちが「えきもれ」したとき（しゃしん❶）は、
さわらずに せんせいに しらせましょう。



ながいじかん うごかさないうときは、でんちを
とりはずしましょう。

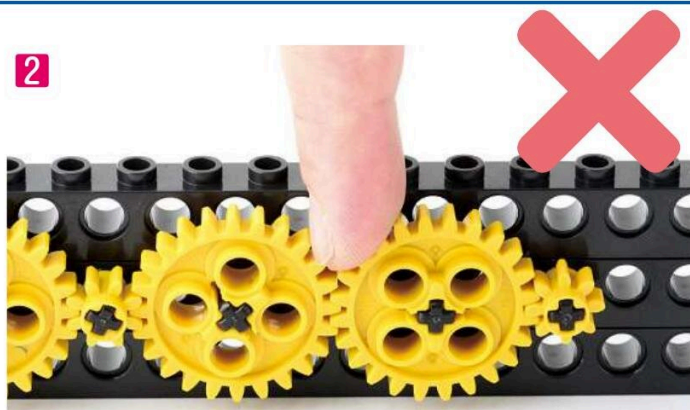


ろぼっと
ロボットを あんぜんに うごかすために

❗ かいてんする ギアに ふれない

かいてんするギアに てを
ちかづけると、てや ゆびを
はさんで しまいます。

長い髪の毛などが巻き込まれないように、気を付けてください。髪の毛の長い生徒には、ロボットを製作する時に、髪の毛を留めたり結んだりするように伝えましょう。



❗ あつい・におう・へんな おとが するとき

ろぼっと
ロボットを うごかしたときに、でんちや でんきぶひんが
あつくなったり、へんな においが したり、いつもと ちがうおとが
したばあいは、すぐに ろぼっと
ロボットを とめ、せんせいに しらせましょう。

ぬれたてで でんきぶひんを さわっては いけません。

いちにちめ

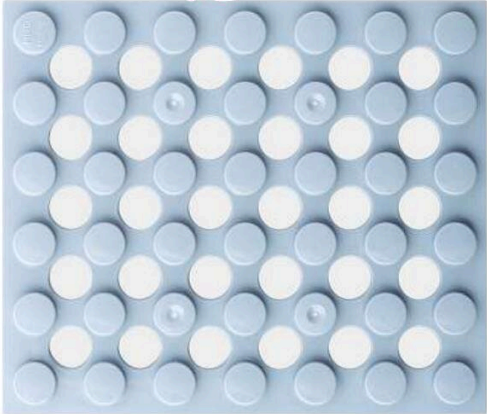
- ロボットの特徴 モーター・ギア・ロッドというシンプルな構造で二足歩行をします。そして、二足歩行の不安定さを乗り物の取り付けによって改善します。
- 指導のポイント <1日目> ロボットの基本形を完成させます。ロッド3アナの回転運動を足の往復運動(歩行)に変えているところがポイントです。

1 ギアボックス (ロボットの からだ) を つくろう (めやす 35 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

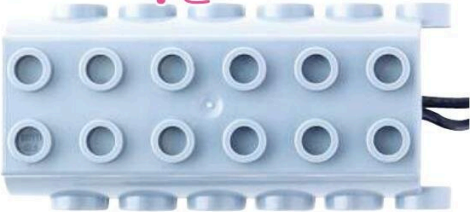
1 プレート 4こ



1 太プレート 6 ポチ 2こ



1 モーター 1こ



1 黒シャフト 1.5 ポチ 1こ



1 シャフト 8 ポチ 2こ



1 シャフト 6 ポチ 1こ



1 シャフトペグ 1こ



1 ビニオンギアうす 3こ



1 ビニオンギア 1こ



1 ギアMうす 4こ



1 ベベルギア 1こ



1 ロッド3アナ 4こ



1 グロメット 1こ

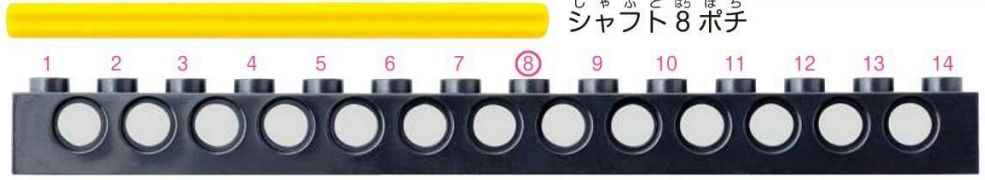


1 ビーム 14 ポチ 6こ



シャフトの ながさ

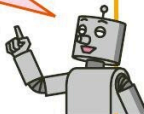
3



シャフト 8 ポチ

原寸大

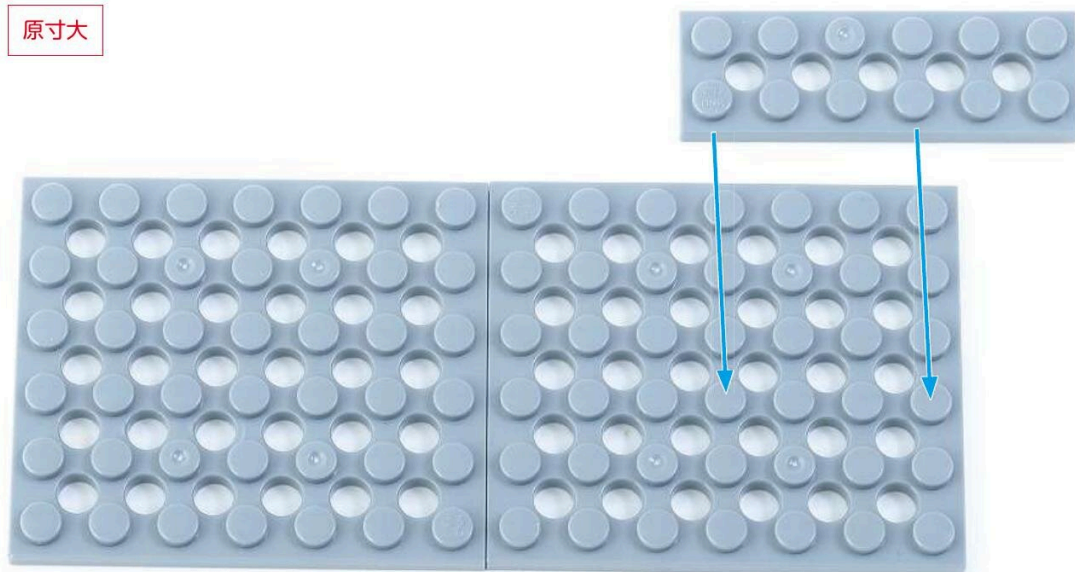
シャフトは、ビームで
ながさを はかるよ。



2 ^{ぶ れ え と} プレートを かさねて とりつけましょう。

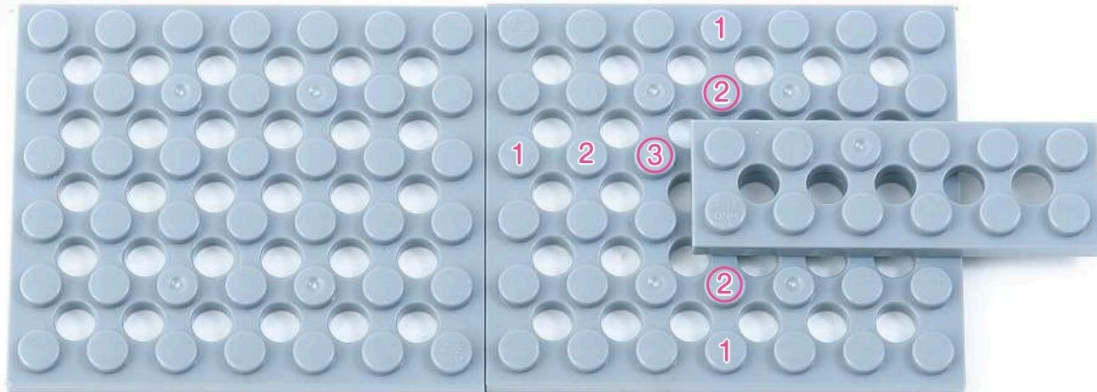
◇ ^{ぶ れ え と え る}プレート 2 こ ◇ ^{ふ と ぶ れ え と ろ く ぼ ち}太プレート 6 ポチ 1 こ

1 原寸大



原寸大

2



3 ^{び い む} ビームを くんで とりつけましょう。

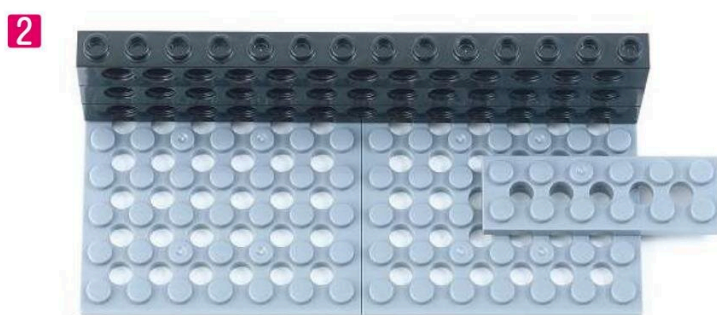
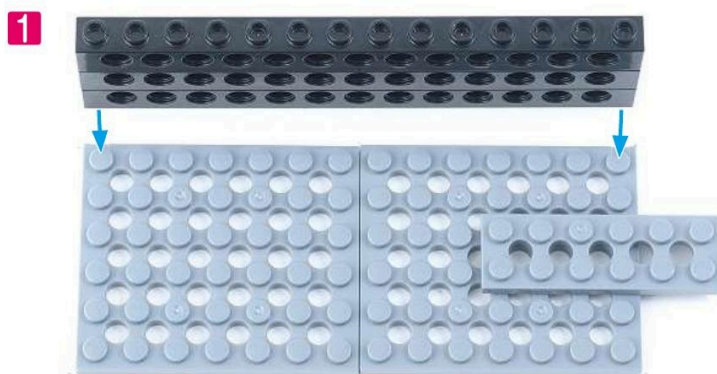
◇ ^{び い む じゅう ろく ぼ ち}ビーム 14 ポチ 3 こ

3



4

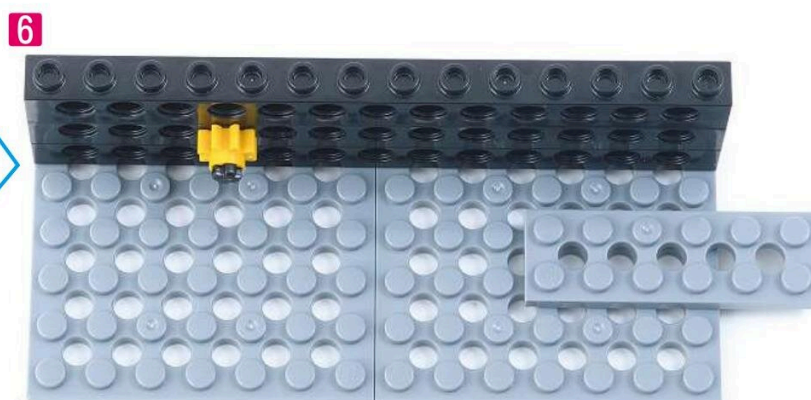
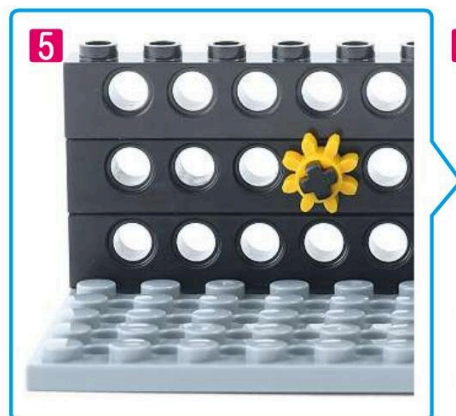




4 ^{びにおんぎあ}ピニオンギアうすを ^{びいむ}ビームに とりつけましょう。

◇^{びにおんぎあ}ピニオンギアうす **1** こ

◇^{しゃふとべぐ}シャフトベグ **1** こ



5 ギアの セットを くみましょう。

◇ギアMうす 4 こ

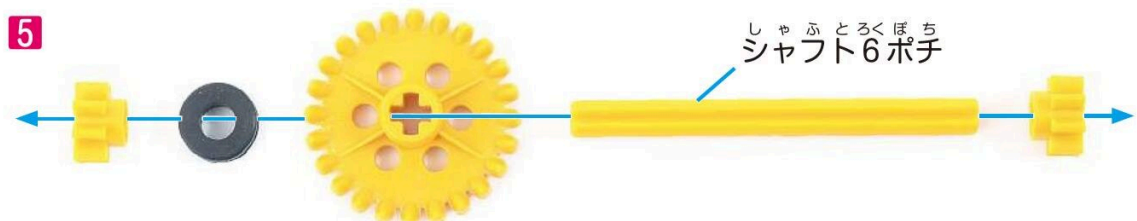
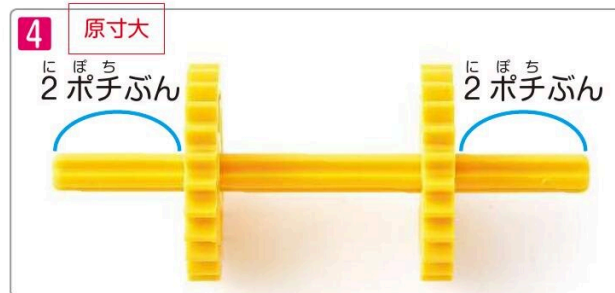
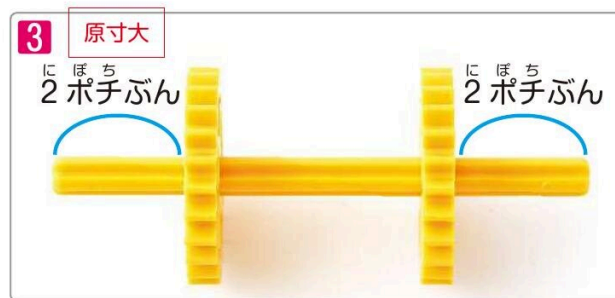
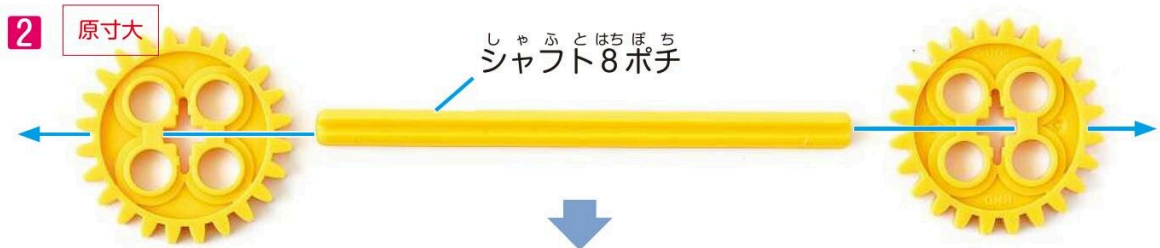
◇ピニオンギアうす 2 こ

◇シャフト 8 ポチ 2 こ

◇シャフト 6 ポチ 1 こ

◇ベベルギア 1 こ

◇グロメット 1 こ

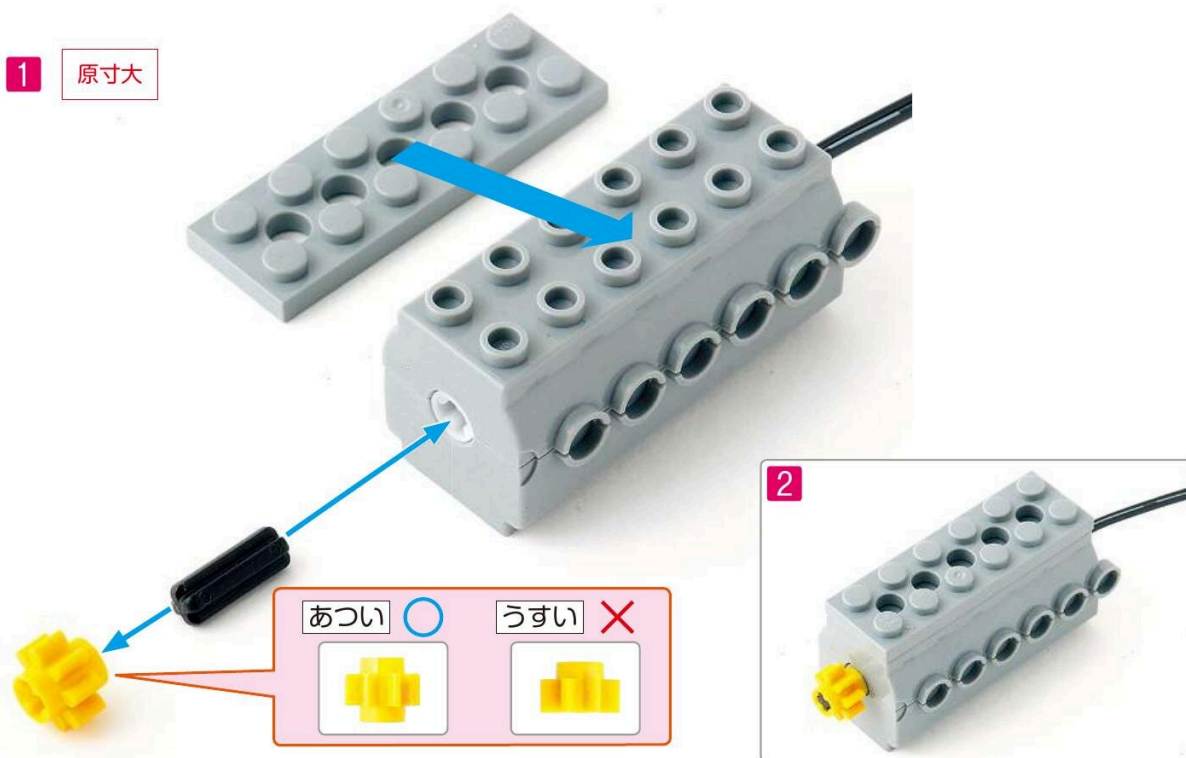


ピニオンギアうす、ベベルギアの向きに注意させてください。

6 モーターの セットを つくりましょう。

◇モーター 1 こ ◇ピニオンギア 1 こ ◇黒シャフト 1.5 ポチ 1 こ ◇太プレート 6 ポチ 1 こ

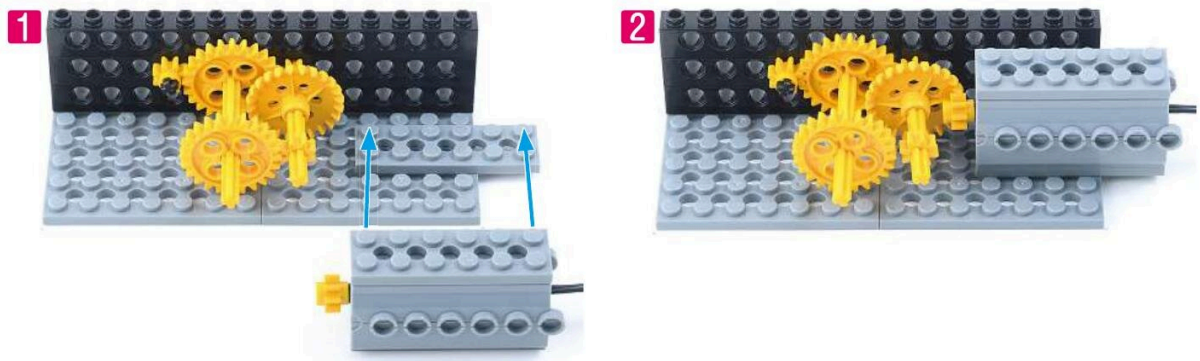
1 原寸大



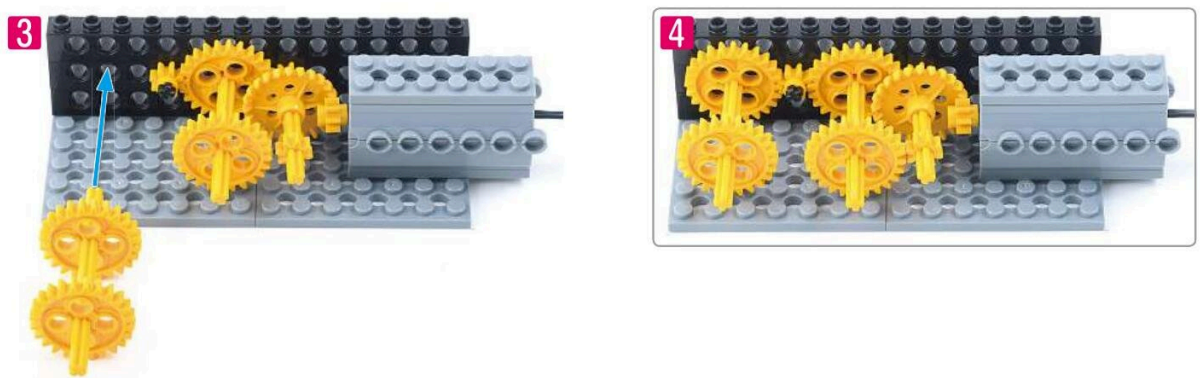
7 ギアの セットを ビームに とりつけましょう。



8 も お た あ せ っ と
モーターの セットを とりつけましょう。



9 5 の ぎ あ せ っ と
ギアセットを とりつけましょう。



し ゃ ふ と
シャフトの むきが そろうように しましょう。



10 ^{び い む} ビームを くんで とりつけましょう。

◇ ^{び い む} ビーム ^{じゅうふん} 14 ^{ほち} ポチ **3** こ

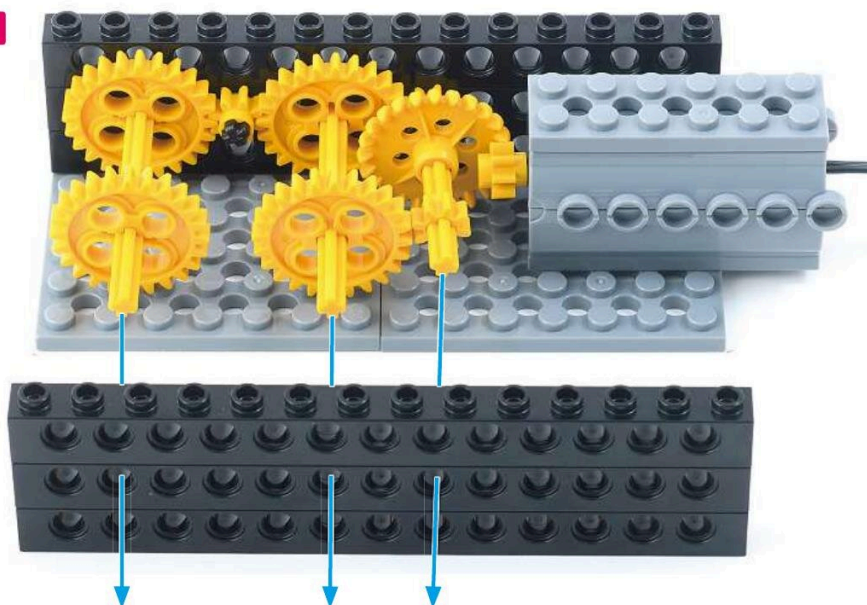
1



2



3

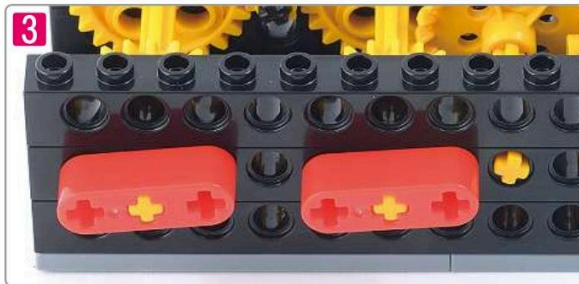
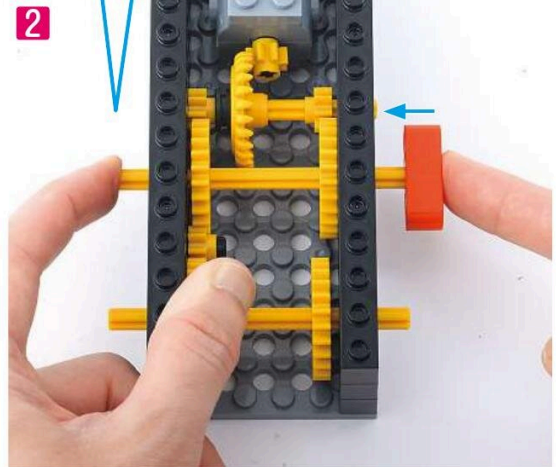
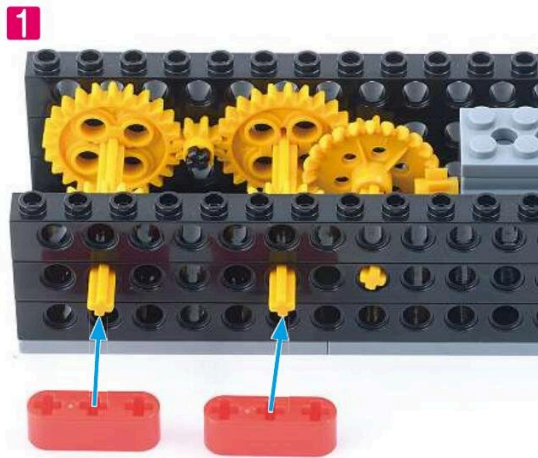


4

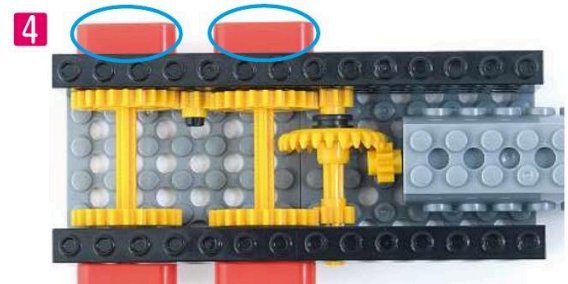


11 シャフトに ロッドを とりつけましょう。

◇ロッド3アナ 4こ



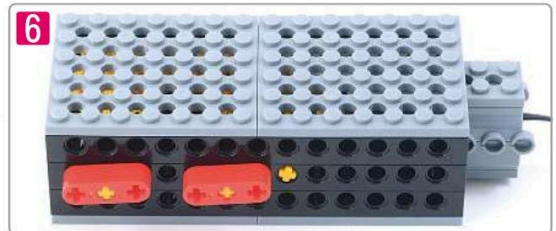
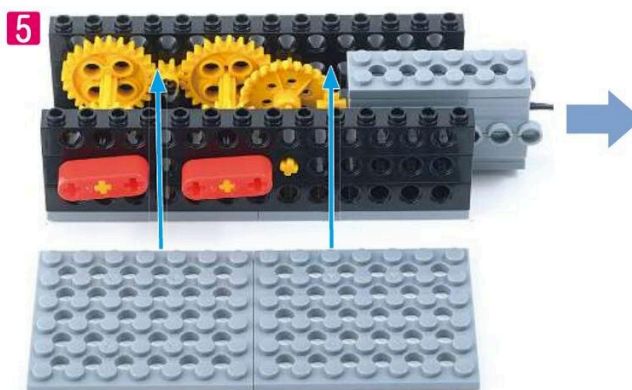
ロッド3アナは おなじ むきに して、
シャフトが つきでないように しましょう。



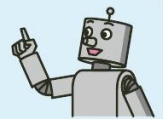
はんたいがわにも ロッド3アナを
とりつけます。

12 プレートしで ふたを しましょう。

◇プレートし 2こ



シャフトの むきが
そろっているか
もういちど かくにんしよう！



ここで再確認！

- ・シャフトの向きがそろっているか
- ・ギアがかみ合っているか
- ・後で修正するのは時間がかかります！

2 かおをつくろう

(めやす 5 ぶん)

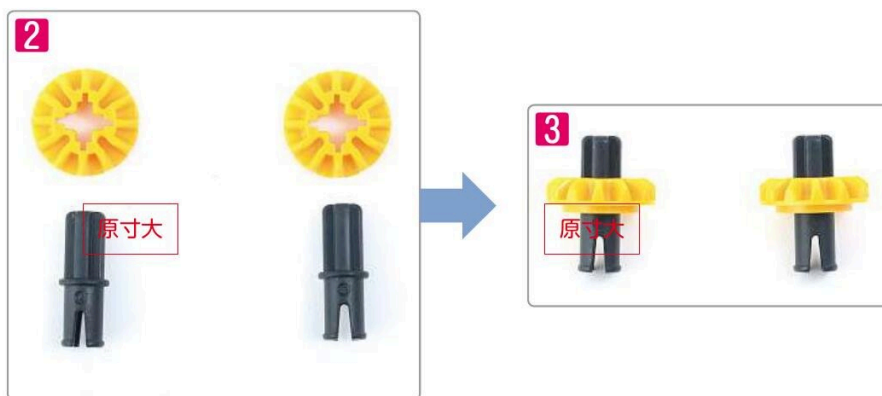
1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

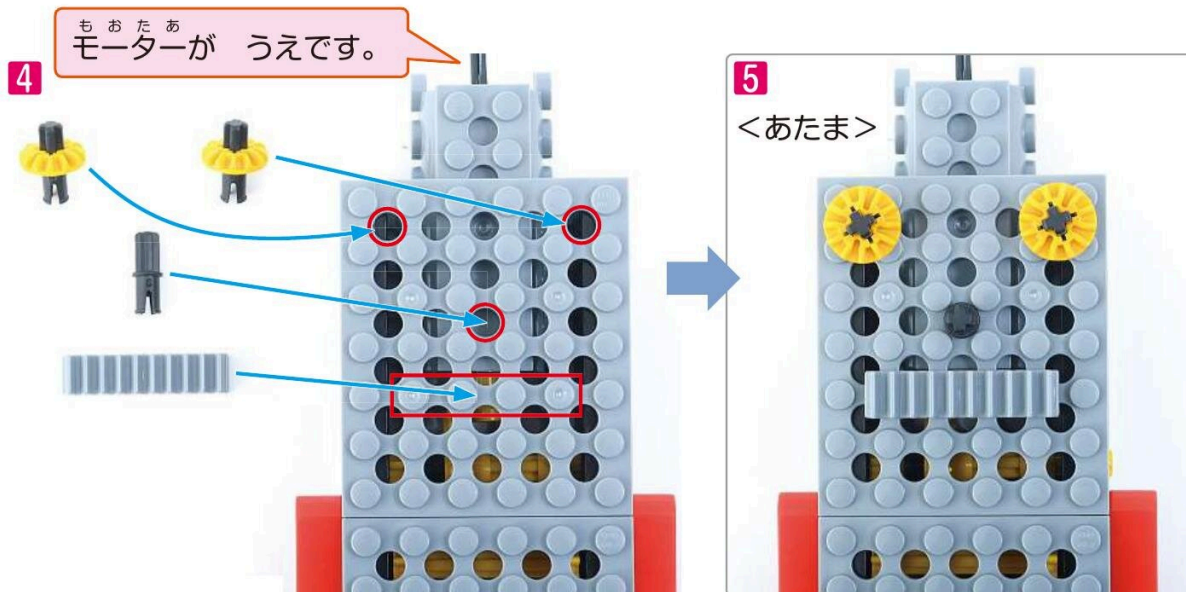


2 めをつくって、ロボットのからだにとりつけましょう。 ラックギアで くちをつくります。

◇ マイタギア 2こ ◇ シャフトペグ 3こ ◇ ラックギア 1こ



マイタギアの向きに注意させてください。



マイタギアが付いたシャフトペグは
プレート1の穴の奥まで入りません。

3 ロボットの あしをつくろう

(めやす 30 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1 ↓ロッド 15 アナ 2こ

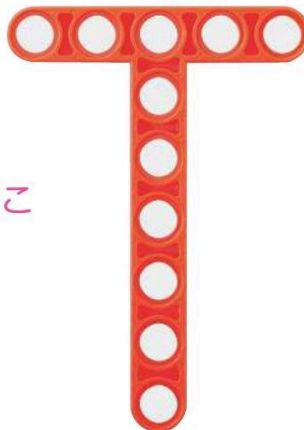
原寸大



↓ロッド 9 アナ 4こ



↓Tロッド 4こ



↓シャフトペグ 4こ



↓ペグS 4こ

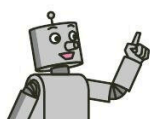
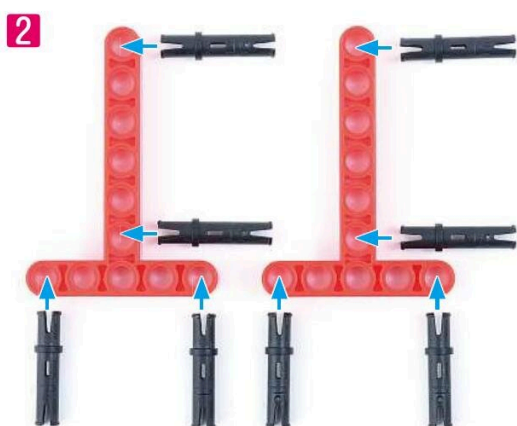


↓ペグL 8こ



2 Tロッドに ペグLを とりつけましょう。

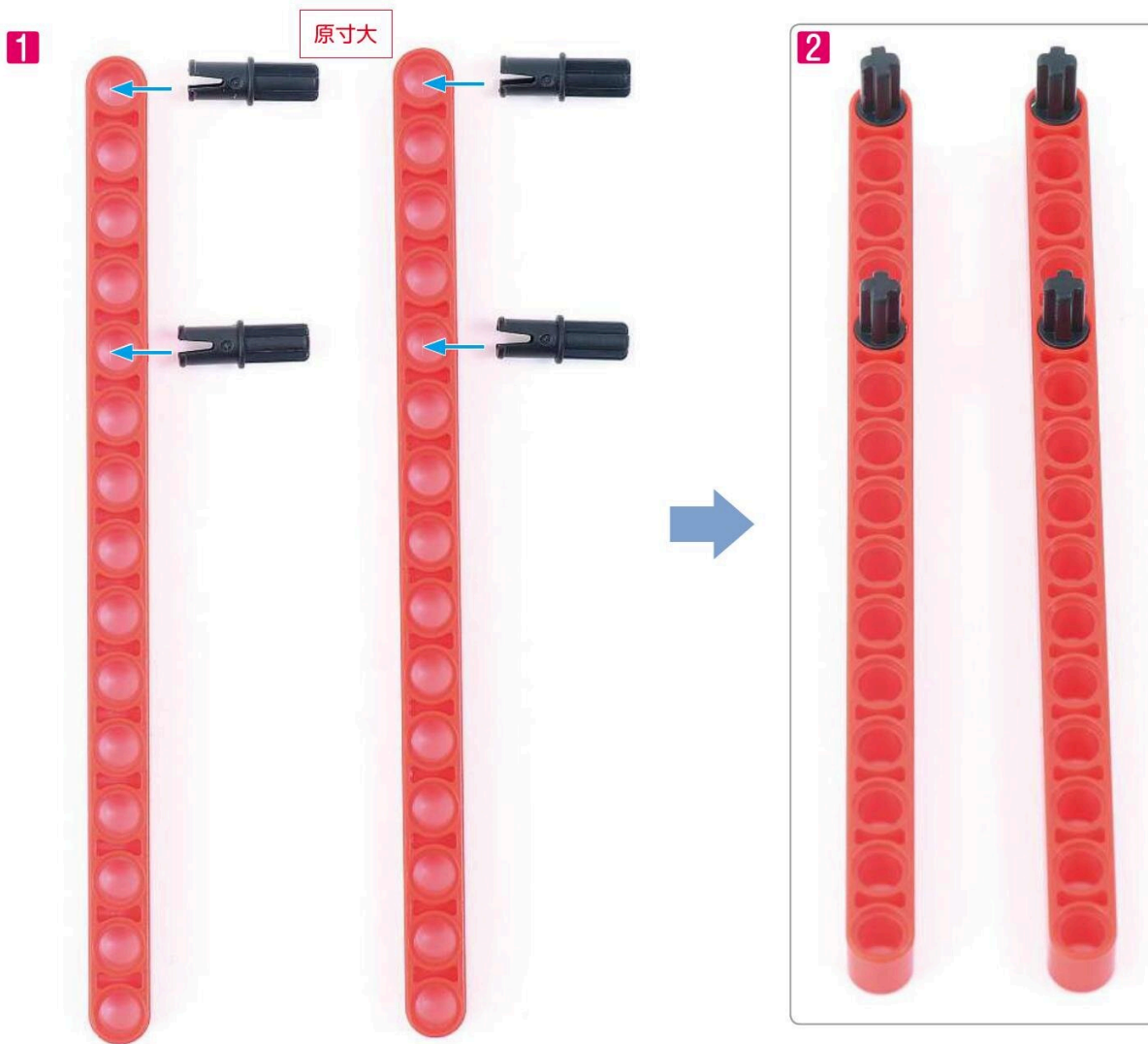
◇Tロッド 2こ ◇ペグL 8こ



おなじものを 2こ
つくるよ！

ペグLは、長い部分が外側に出るように取り
付けさせてください。

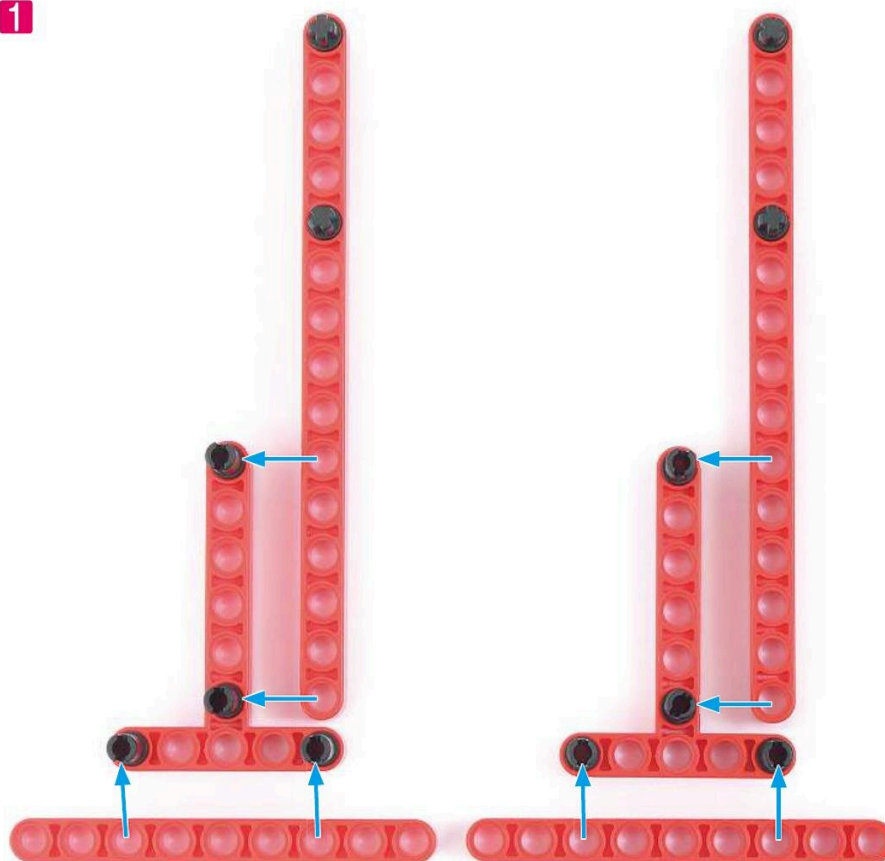
- 3** ろっど 15 アナに シャフトペグを とりつけましょう。
 ◇ ろっど 15 アナ **2** こ ◇ シャフトペグ **4** こ



4 ロッドを とりつけましょう。

◇ロッド 9 アナ 2 こ

1

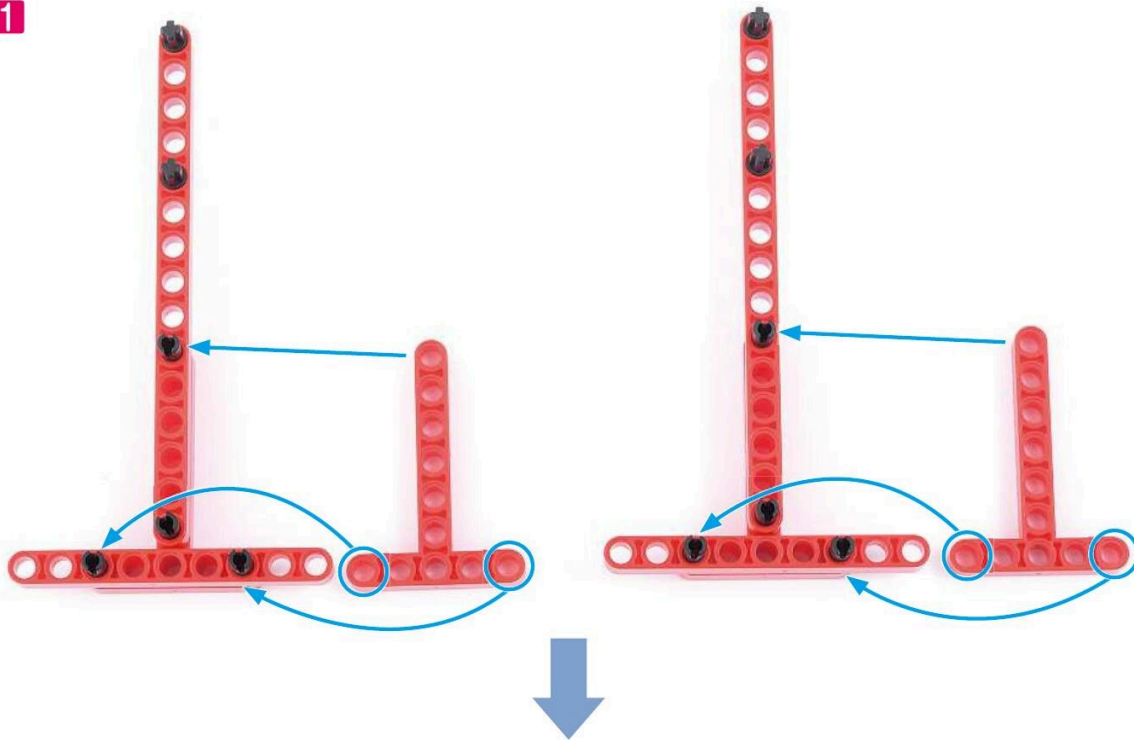


2



5 ^{てい}ろ^っど Tロッドを ^とり^つけ^まし^よう。
◇^{てい}ろ^っど **2**こ

1



2

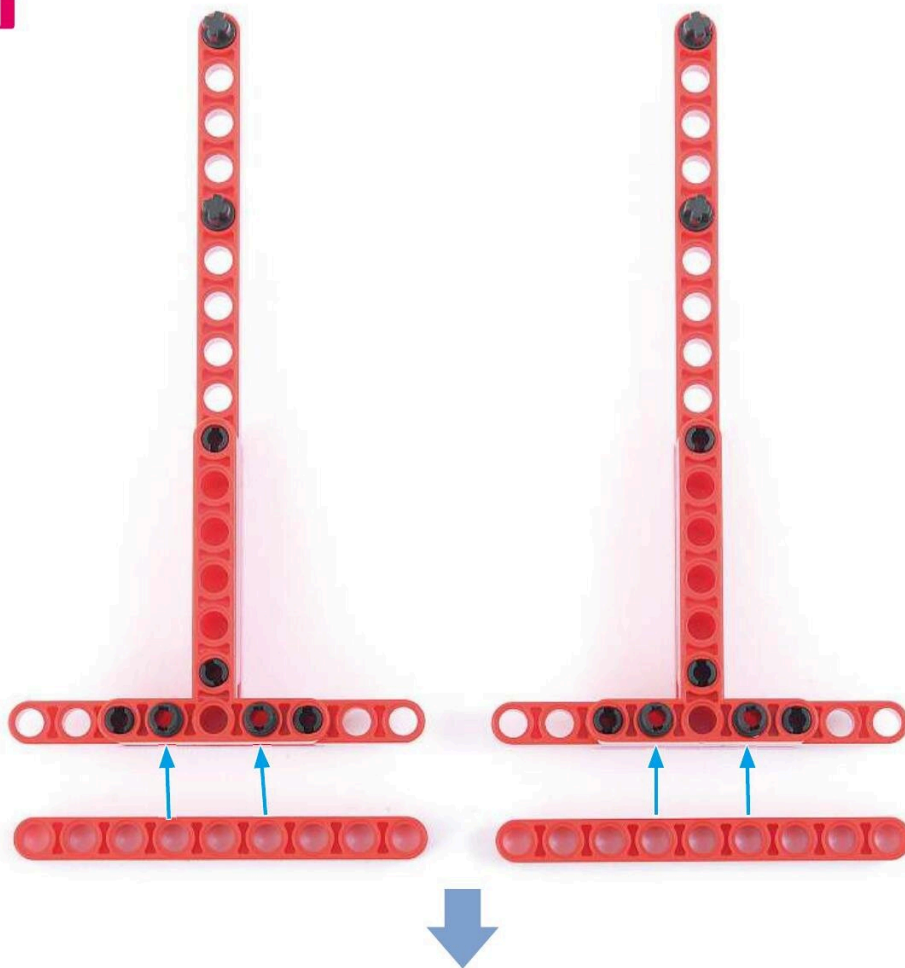


6 ペグ^{くえす}Sを とりつけましょう。
◇ペグ^{くえす}S **4**こ



7 ろっど 9 アナを とりつけましょう。
◇ ろっど 9 アナ **2** こ

1

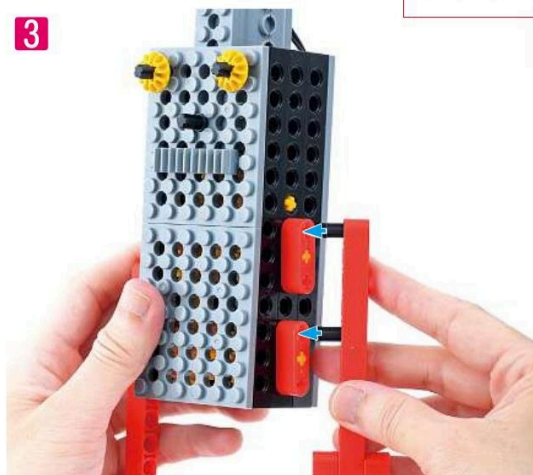


2

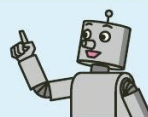
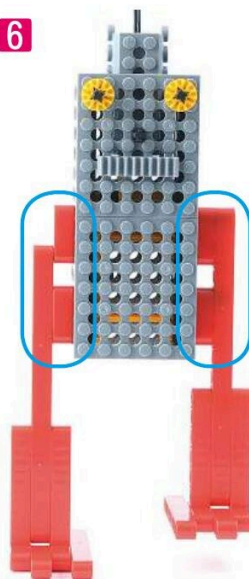


8 あしを からだに とりつけましょう。**1****2**

左右で取り付けるアナの位置が異なるので注意して下さい。

3**4**

ひだりと みぎで あしを
とりつける ばしょが ちがうよ！

**5****6****7**

4 ロボットの うでを つくろう

(めやす 20 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

1

原寸大

↓ ロッド7 アナ 4こ



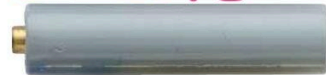
↓ ベグS 4こ



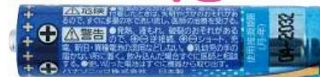
↓ バッテリーボックス / スライドスイッチ 1こ



↓ ダミー電池 1こ



↓ 単4電池 4こ



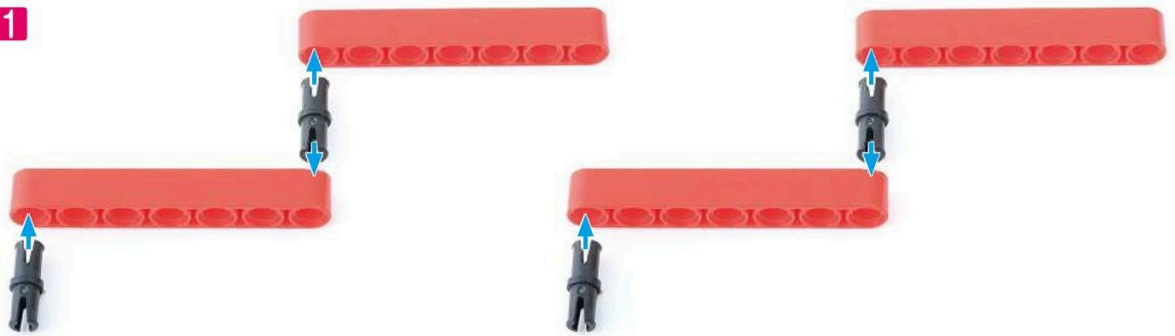
↓ タッチセンサー黒 1こ

タッチセンサー黒のみ原寸大ではありません。



2 うでを つくって からだに とりつけましょう。

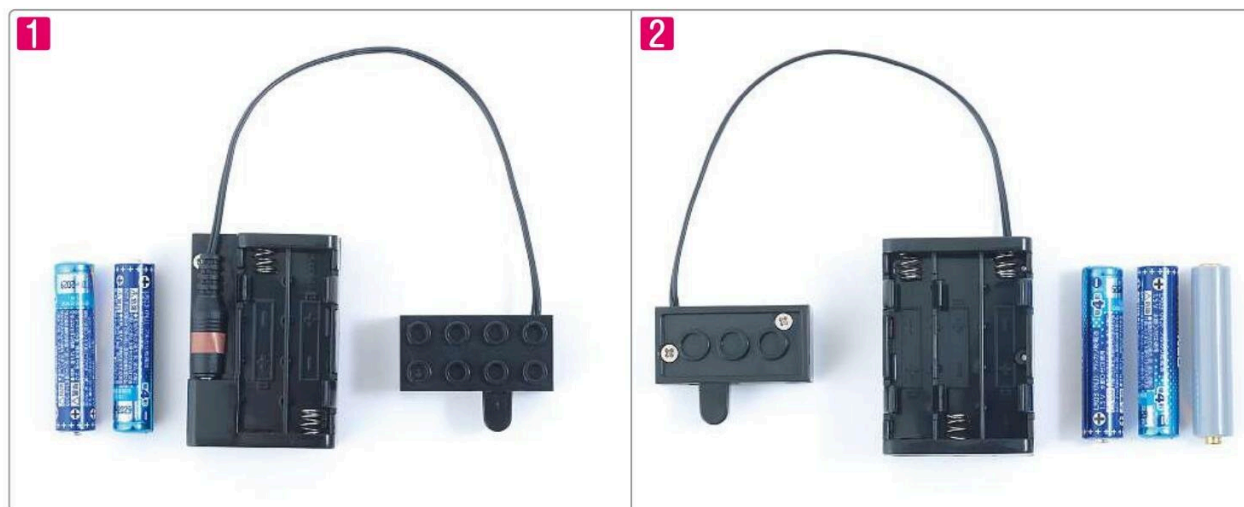
◇ロッド7アナ 4こ ◇ペグS 4こ

1**2****3****4**

1 日目では、腕は固定されていません。

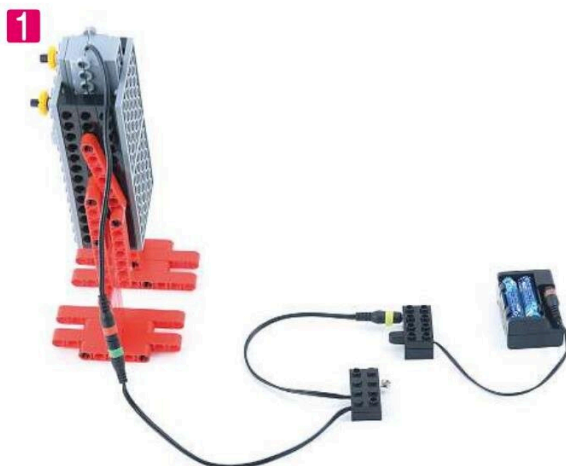
3 バッテリーボックスに 単4電池と ダミー電池を いれましょう。

◇バッテリーボックス / スライドスイッチ **1** こ ◇単4電池 **4** こ ◇ダミー電池 **1** こ



- 4 モーターの プラグ（あか■）を タッチセンサー黒の
 ジャック（みどり■）に、タッチセンサー黒の
 プラグ（きいろ■）を スライドスイッチに つなぎましょう。

◇タッチセンサー黒 1 こ



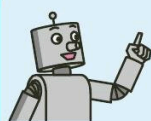
スイッチを いれましょう。



タッチセンサー黒を おして
 ロボットを うごかしてみましょう。

うまく動かないときは以下を確認してください。

- ・シャフト 8 ポチの向きがそろっているか。
- ・ロッド 3 アナからシャフトが突き出していないか。



そのばで あしづみを したかな？
 ふつかめでは まえに すすむように かいぞうするよ。

持ち帰って家でもロボットを動かして楽しみながら、保護者に成果を見せることが大切です。

メモ



Human
ヒューマンアカデミー ジュニア



ロボット教室

講師用

ロボットのきょうかしよ

2

▶ プライマリーコース

ろぼっと う お お か あ た く し い
じんりきしゃロボット「ウォーカータクシー」



このページ以降は1日目とは別々に渡すなど、授業運営に合わせてご使用ください。

★だい2かい 2025ねん 5がつ にち

授業のはじめに、なまえ・授業日を必ず記入させるよう指導してください。

なまえ _____

2025年5月授業分

ふつかめ

■指導のポイント <2日目>

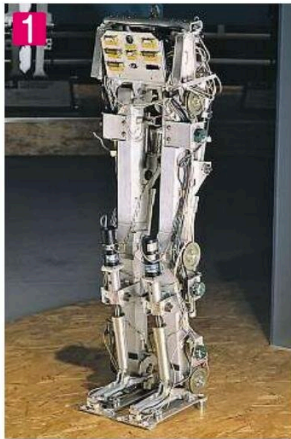
安定して二足歩行させる工夫を学びます。今回は後ろに乗り物をつけることで、安定して二足歩行を行います。

1 いろいろな にそくほこうロボット (めやす 10 ぶん)

知っているかな? ～にそくほこうロボット～

にんげんのように あるく ロボットを 「にそくほこうロボット」といいます。ロボットが にそくほこうするのは とても たいへんですが、さいきんでは、たいそうせんしゅのような うごきが できる ロボットも つくられました。

いーぜろ ほんだ
E0 (Honda) 1986 ねん



あしも ほんだ
ASIMO (Honda) 2000 ねん～



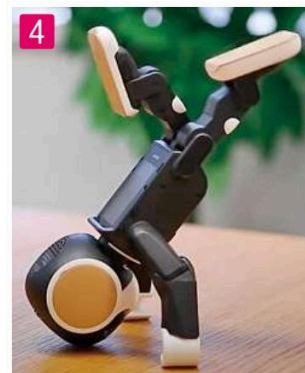
ていきょう ほんだ
提供: Honda

もるふすりい ふゆろう
morph3 (fuRo)
2003 ねん～

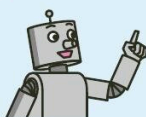


ていきょう ちばこうぎょうだいがく みらいのぼつとぎじゅつ
提供: 千葉工業大学 未来ロボット技術
けんきゅうせんたあ
研究センター (fuRo)

ろぼほん しゃあぶ
RoBoHoN (SHARP)
2016 ねん～



ていきょう しゃあぶ
提供: SHARP



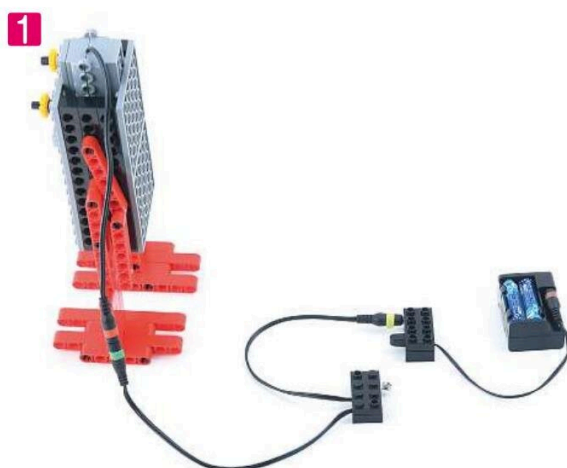
こんかいは にそくほこうを できるように
ロボットを かいぞうしていくよ。

2 ロボットを ちょうせいしよう

(めやす 10 ぶん)

ロボットを うごかして、あしの むきを ちょうせいしましょう。
 モーターの プラグ (あか) を タッチセンサー黒の
 ジャック (みどり) に、タッチセンサー黒の
 プラグ (きいろ) を スライドスイッチに つなぎましょう。

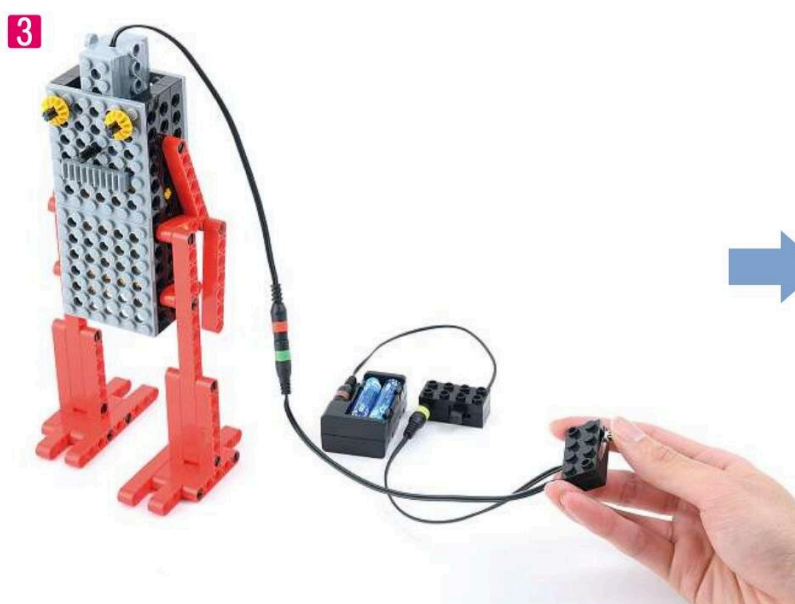
◇タッチセンサー黒 1 こ



スイッチを いれましょう。



タッチセンサー黒を おして、しゃしんのよう に あしの つけねの
 ロッド 3 アナを たてむきに してから くみたてを しましょう。



おわったら スイッチを もどして、コードを めきましょう。

3 でんち ぽっくす 電池ボックス (のりもの) を つくろう (めやす 25 ふん)

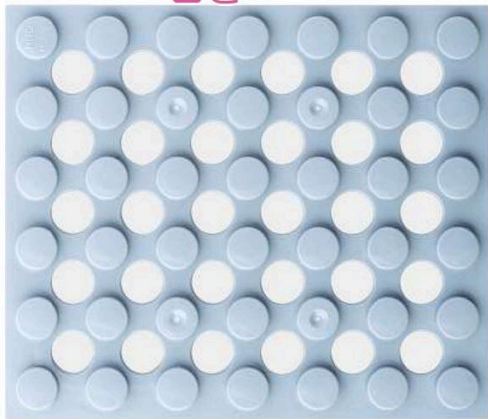
1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1

原寸大

ふれえとえる 2 こ
↓ プレート 2 こ



びいむはち ぽち 2 こ
↓ ビーム 8 ぽち 2 こ



びいむはち ぽち 8 こ
↓ ビーム 6 ぽち 8 こ



びいむはち ぽち 9 こ
↓ ビーム 4 ぽち 9 こ



びいむに ぽち
↓ ビーム 2 ぽち



ふとふれえとはち ぽち 2 こ
↓ 太プレート 8 ぽち 2 こ



しゃふとびいむに ぽち 2 こ
↓ シャフトビーム 2 ぽち 2 こ



ふとふれえとはち ぽち 3 こ
↓ 太プレート 6 ぽち 3 こ



ばってりい ぽっくす / すらいどすいっち 1 こ
↓ バッテリーボックス / スライドスイッチ 1 こ

ほそふれえとに ぽち 2 こ
↓ 細プレート 2 ぽち 2 こ



だみいでんち 1 こ
↓ ダミー電池 1 こ



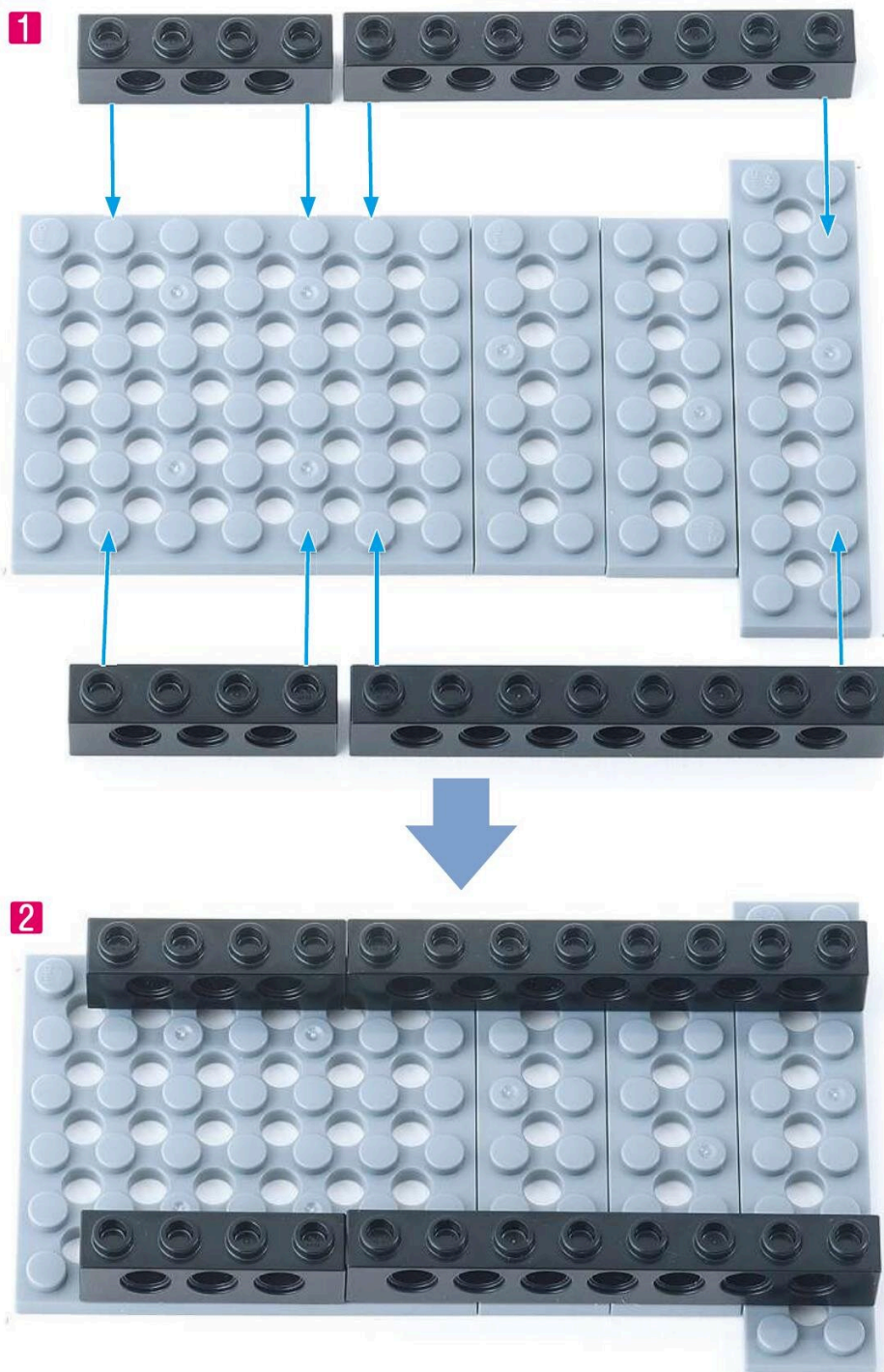
たんふでんち 4 こ
↓ 単 4 電池 4 こ



2 プレートに ビームを とりつけましょう。

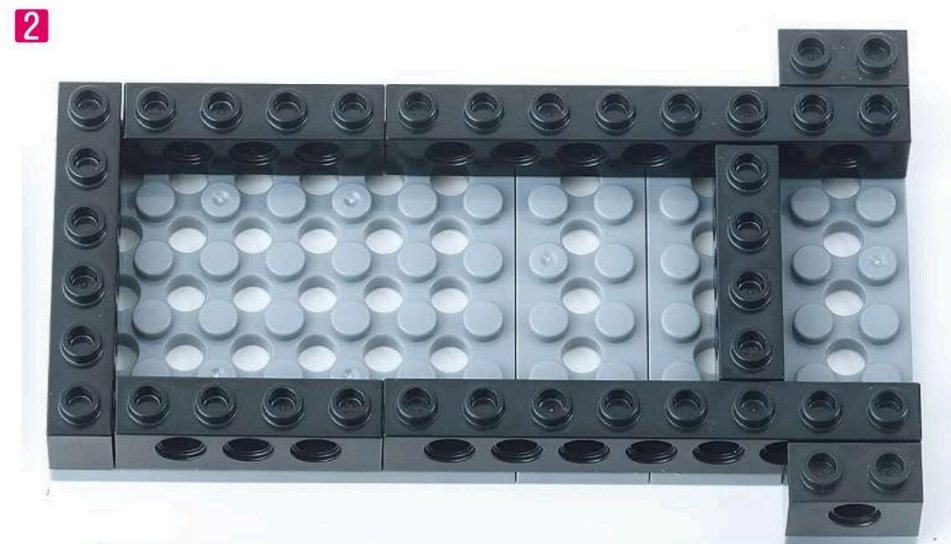
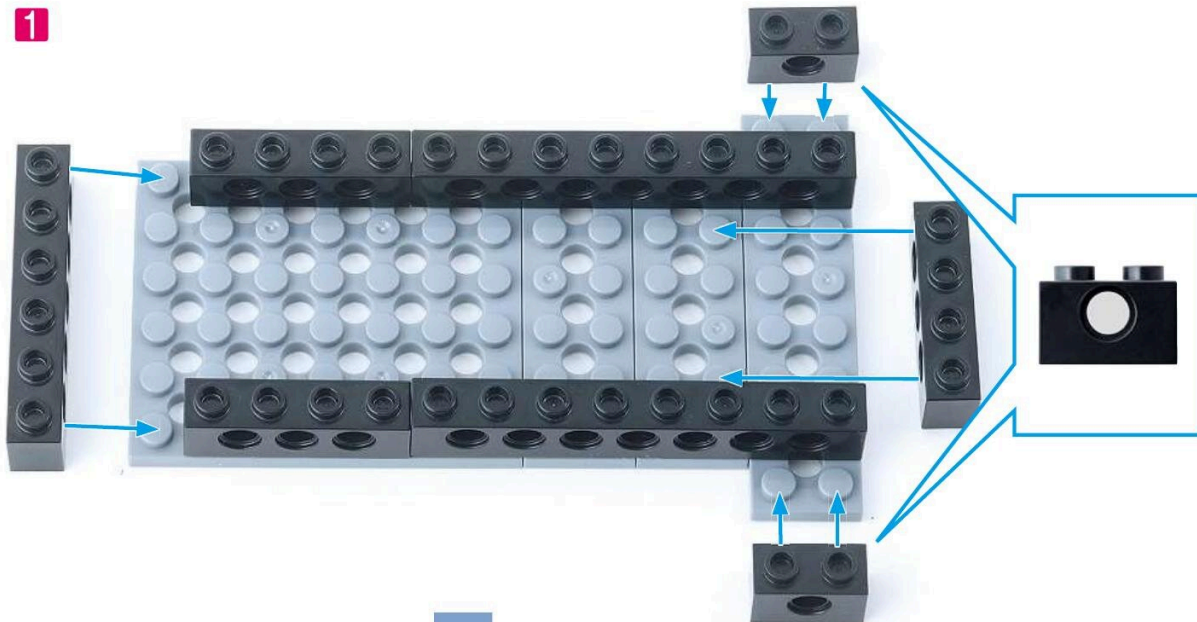
- ◇プレート1 ^{ふれえと}1こ ◇太プレート6ポチ ^{ふとふれえと}2こ ◇太プレート8ポチ ^{ふとふれえと}1こ
◇ビーム8ポチ ^{びいむ}2こ ◇ビーム4ポチ ^{びいむ}2こ

原寸大



3 ^{びいむ} ビームを ^{とりつけましょ}う。

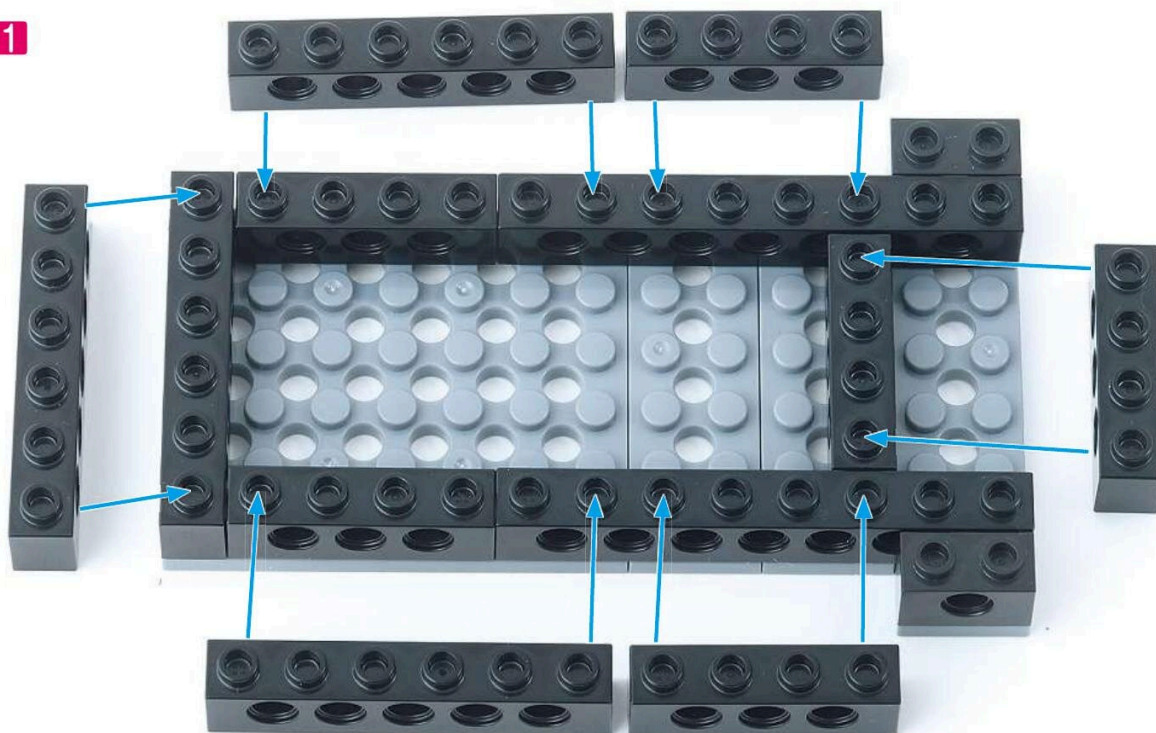
◇^{びいむ}ビーム6ポチ ^{1こ}1こ ◇^{びいむ}ビーム4ポチ ^{1こ}1こ ◇^{びいむ}ビーム2ポチ ^{2こ}2こ



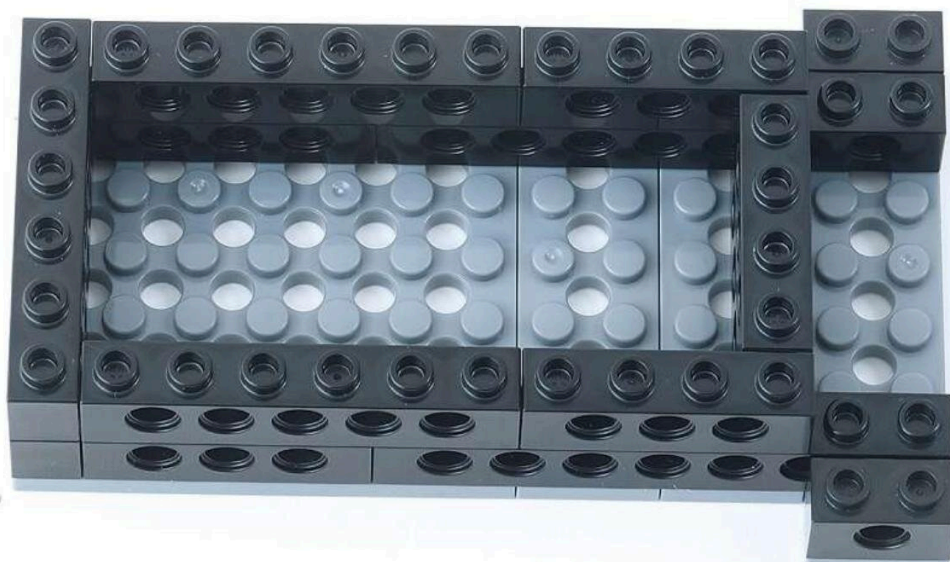
4 さらに ビームを とりつけましょう。

◇ビーム 6 ポチ 3 こ ◇ビーム 4 ポチ 3 こ

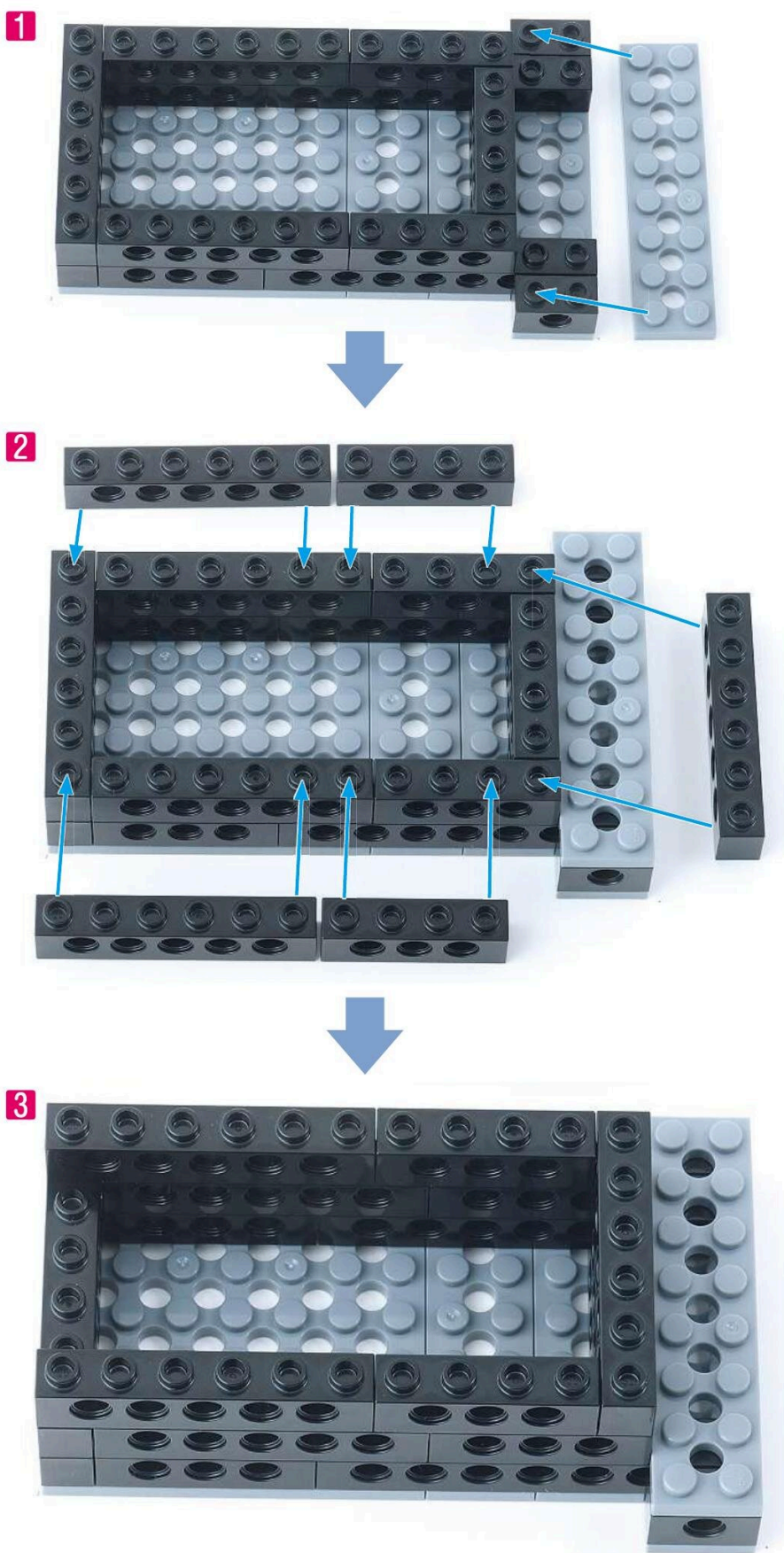
1



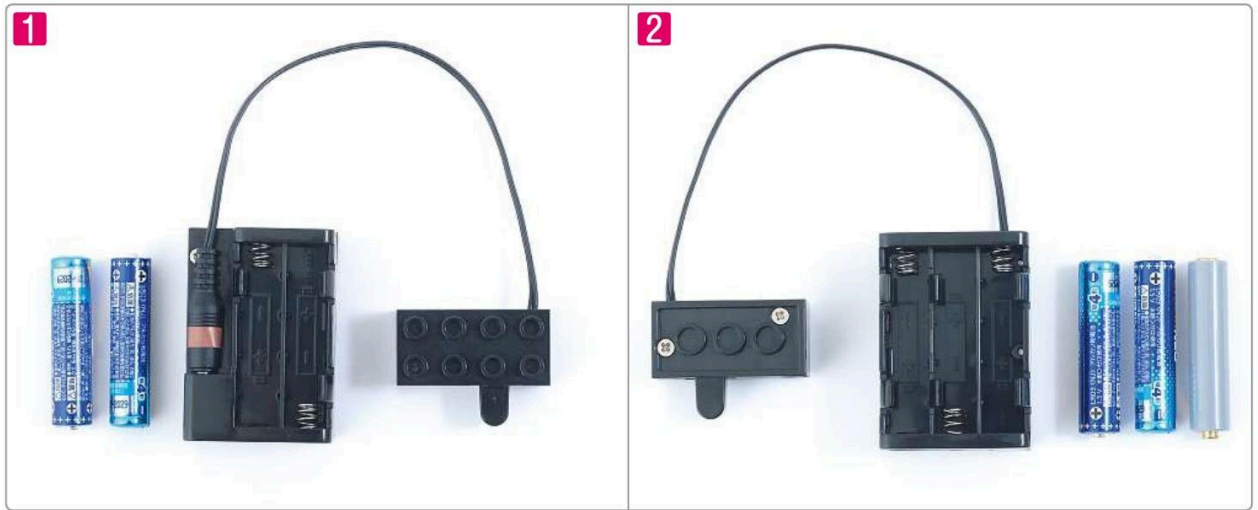
2



- 5** プレートと ビームを とりつけましょう。
- ◇太プレート8ポチ **1**こ ◇ビーム6ポチ **3**こ ◇ビーム4ポチ **2**こ



- 6** バッテリーボックスに 単4電池と ダミー電池を いれましょう。
- ◇バッテリーボックス/スライドスイッチ 1 こ ◇単4電池 4 こ ◇ダミー電池 1 こ

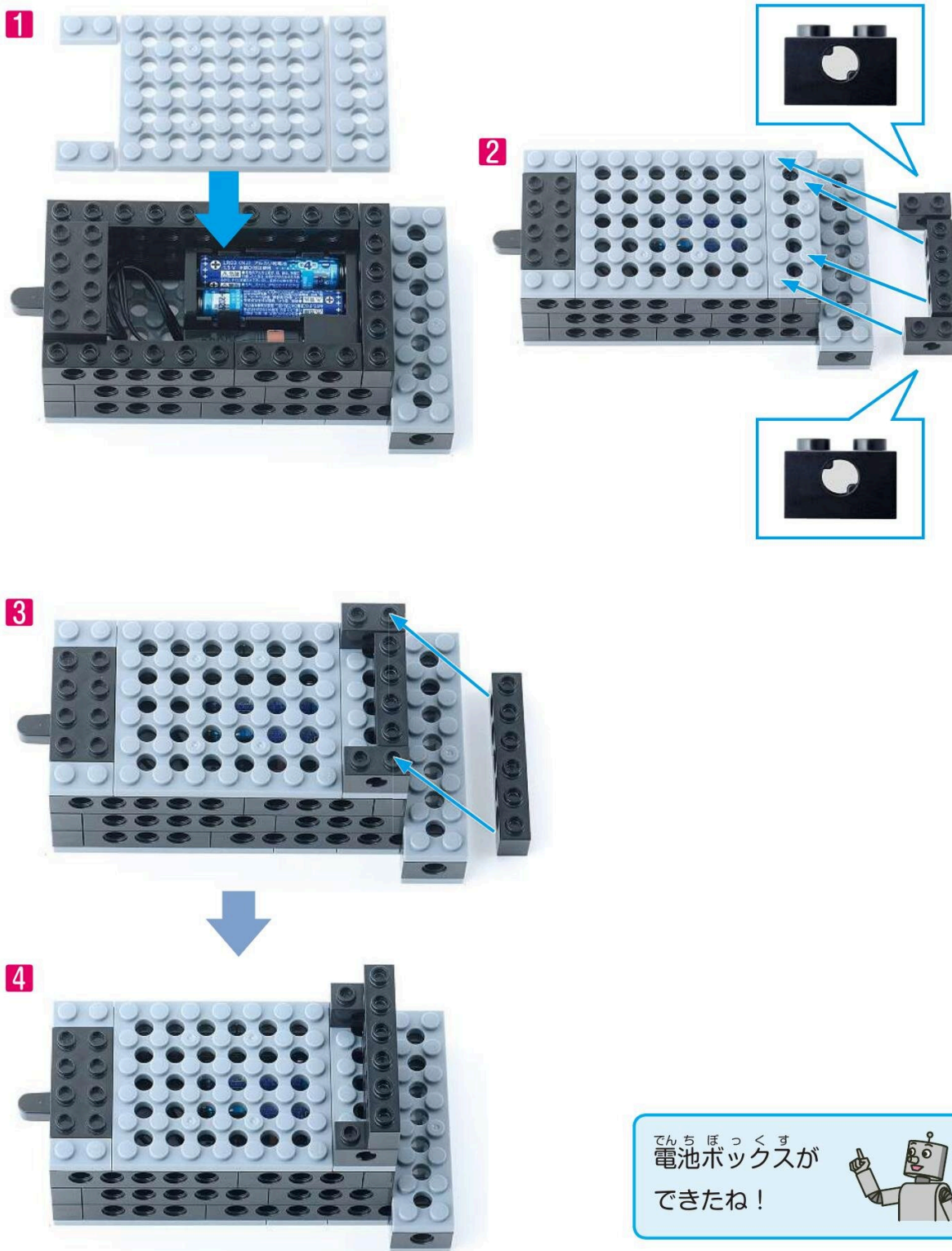


- 7** バッテリーボックス/スライドスイッチを とりつけましょう。



8 プレートで ふたをして ビームを とりつけましょう。

◇プレート1こ ◇太プレート6ポチ1こ ◇細プレート2ポチ2こ
◇ビーム4ポチ1こ ◇ビーム6ポチ1こ ◇シャフトビーム2ポチ2こ



4 のりものを かんせいさせよう

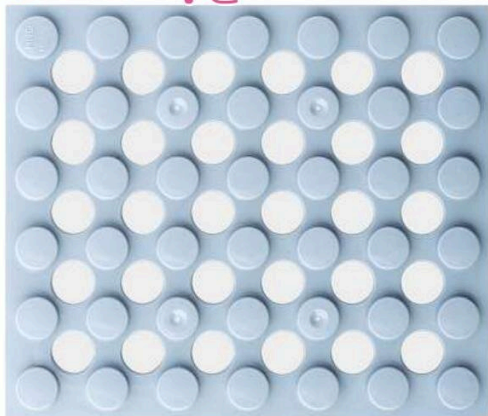
(めやす 15 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1

ぶれえとえる
プレート 1 こ



原寸大

びいむおほち
ビーム 4 ポチ 2 こ



くろしゃふとにほち
黒シャフト 2 ポチ 1 こ



たいやえる
タイヤ 2 こ



ふとぶれえとくほち
太プレート 6 ポチ 1 こ



ぐろめつと
グロメット 2 こ



ぶっしゅ
ブッシュ 2 こ



しゃふとじゅうほち
シャフト 12 ポチ 2 こ



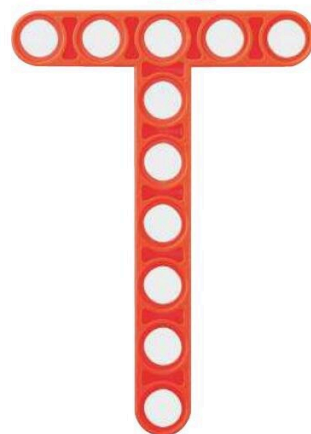
ていじょいんと
T ジョイント 1 こ



くろすじょいんと
クロスジョイント 2 こ



ていりつど
T ロッド 2 こ



peg
ペグ 2 こ



peg
ペグ S 4 こ



しゃふとpeg
シャフトペグ 2 こ

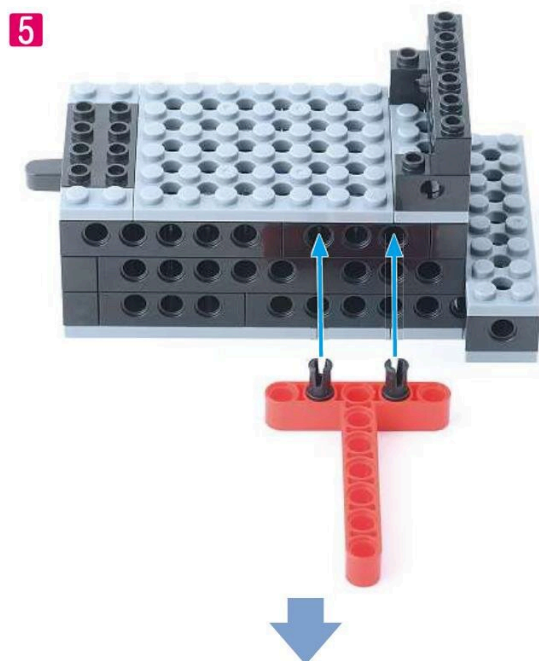
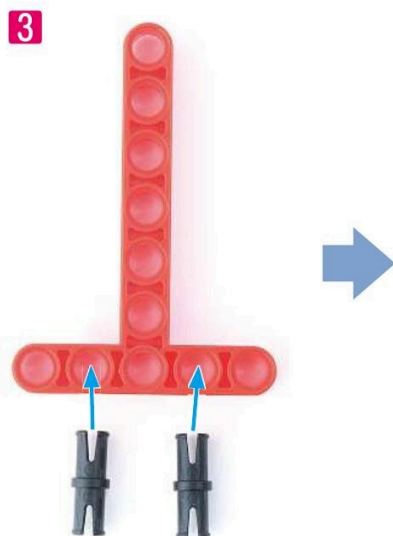


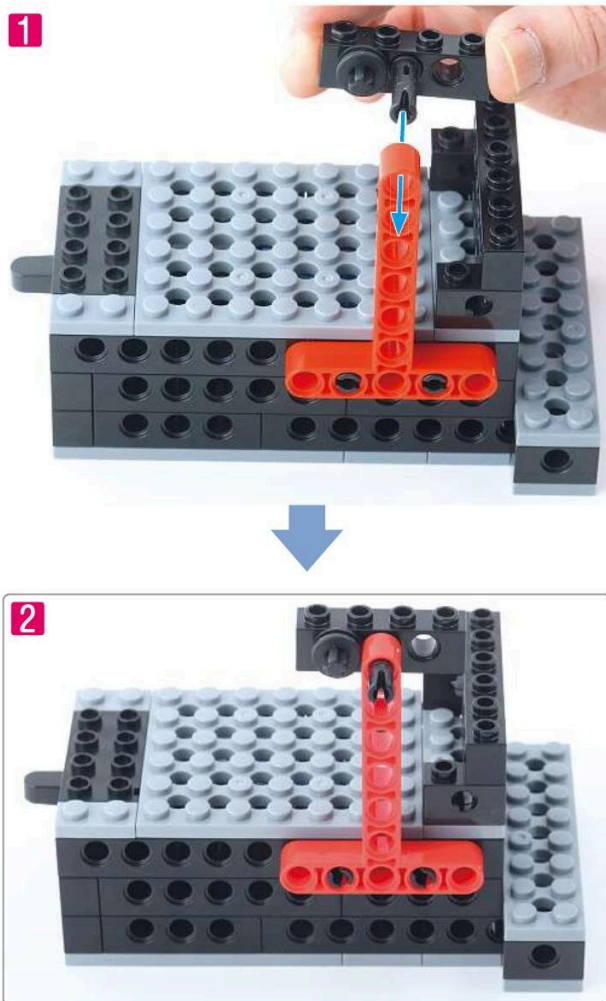
2 ^{ばあつ} パーツを ^くんで **3** の **8** に とりつけましょう。

◇ ^{ひいむみほち} ビーム4ポチ **1** こ ◇ ^{ていうろっど} T ロッド **1** こ ◇ ^{ぐるめつと} グロメット **1** こ
◇ ^{しゃふとpeg} シャフトペグ **1** こ ◇ ^{peg s} ペグS **2** こ ◇ ^{peg l} ペグL **1** こ



ペグLの短い方を
差し込みます。



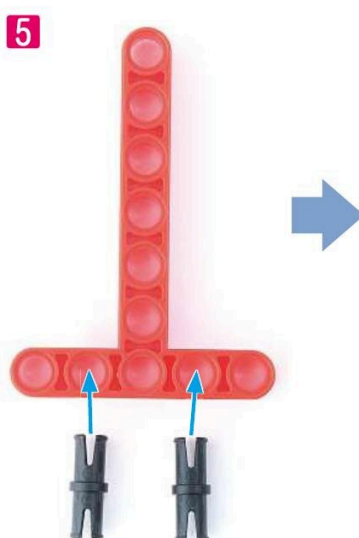


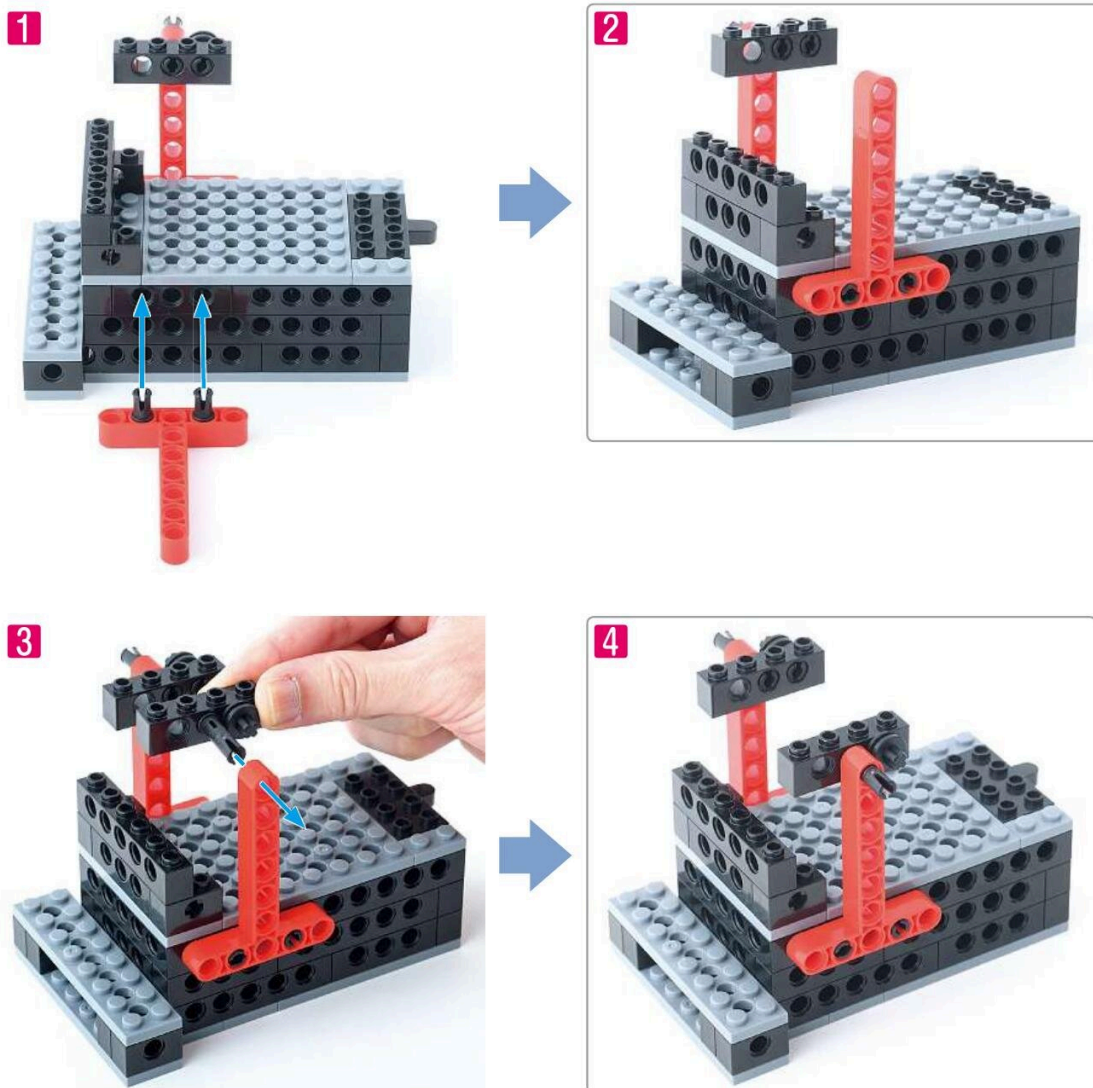
3 ^{ぱあっ} パーツを ^{くんで} **2** に ^{とりつけましょ}う。

◇ ^{びいむんぼち} ビーム 4 ポチ **1** こ ◇ ^{ていろっど} T ロッド **1** こ ◇ ^{ぐるめつと} グロメット **1** こ
 ◇ ^{しゃふとペグ} シャフトペグ **1** こ ◇ ^{ペグス} ペグ S **2** こ ◇ ^{ペグL} ペグ L **1** こ



ペグ L の短い方を
差し込みます。





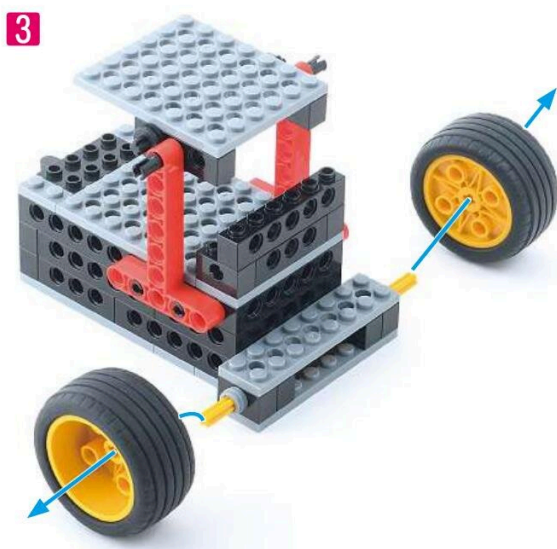
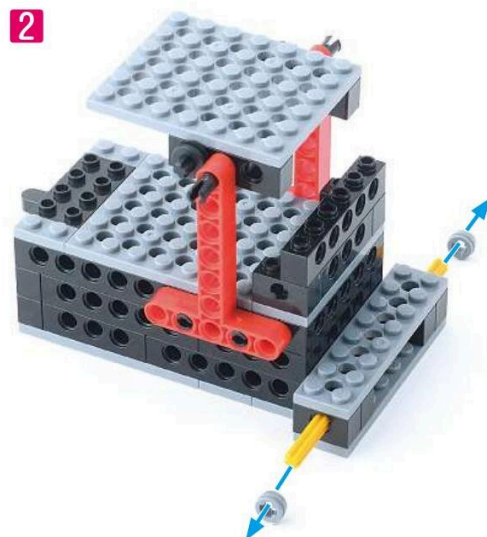
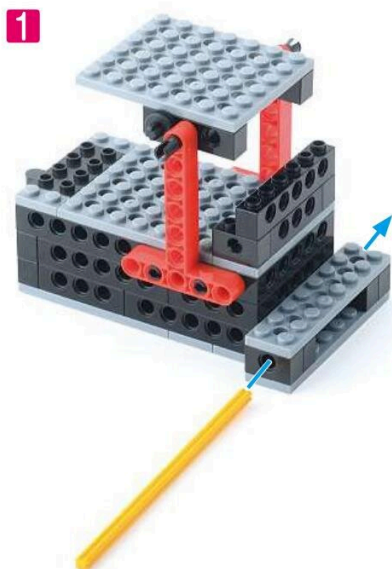
4 やねを とりつけます。

ふれえとえる
◇プレート 1 こ

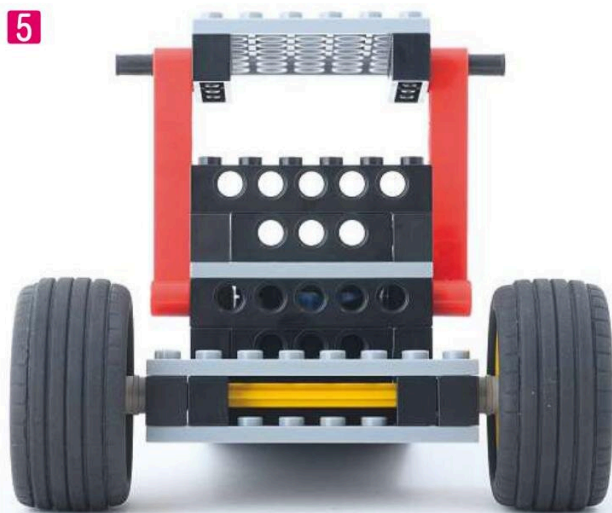


5 シャフト 12 ポチを とおして ブッシュと タイヤを とりつけ
ましょう。

◇シャフト 12 ポチ **1** こ ◇ブッシュ **2** こ ◇タイヤ **2** こ



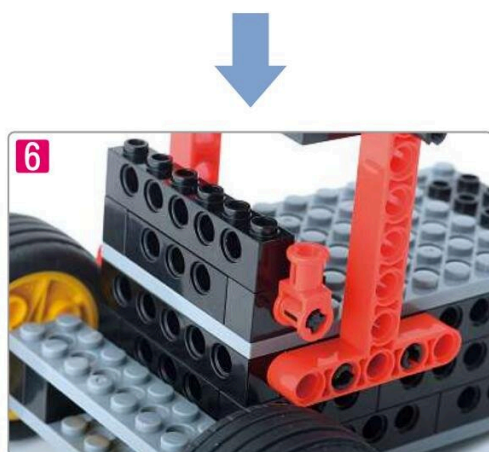
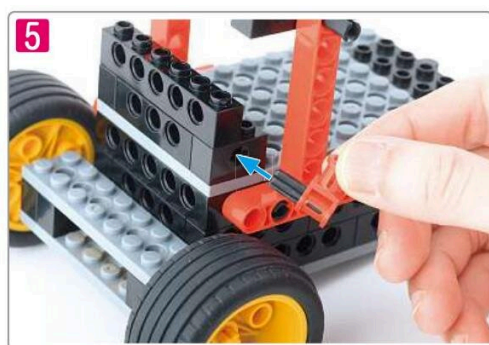
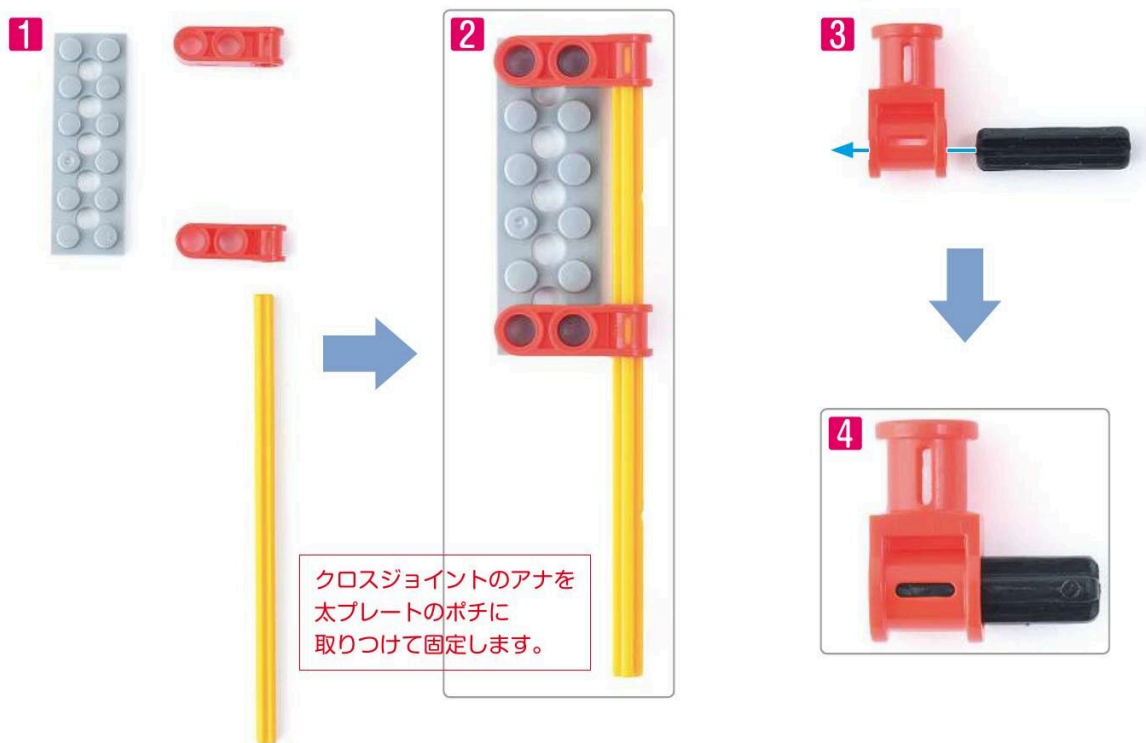
5



6 ^{ばあつ} パーツを ^{くんで} **5** に ^{とりつけましょ}う。

◇クロスジョイント ^{2こ} ◇太プレート6ポチ ^{1こ}

◇黒シャフト2ポチ ^{1こ} ◇Tジョイント ^{1こ} ◇シャフト12ポチ ^{1こ}



5 ろぼっとを かんせいさせよう

(めやす 10 ぶん)

1 つかう パーツを あつめましょう。

パーツの種類と数を確認し、全てトレイに集めてから組み立てに進むよう指導してください。

1 1 ろっど 15 アナ 2 こ



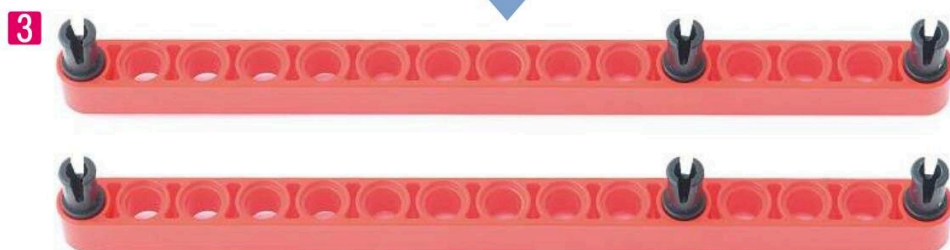
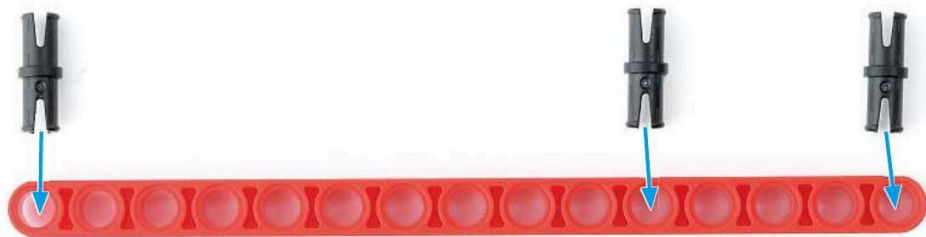
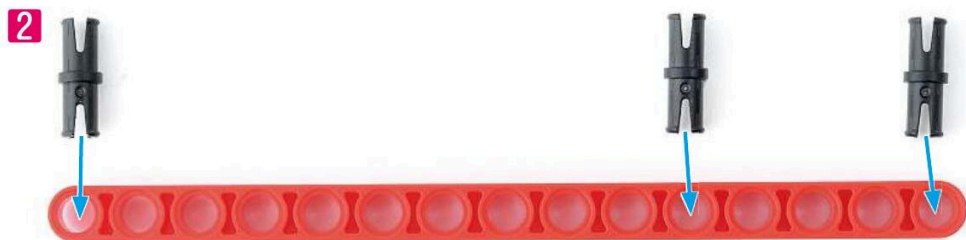
1 ペグ S 8 こ

1 パイロット 1 こ

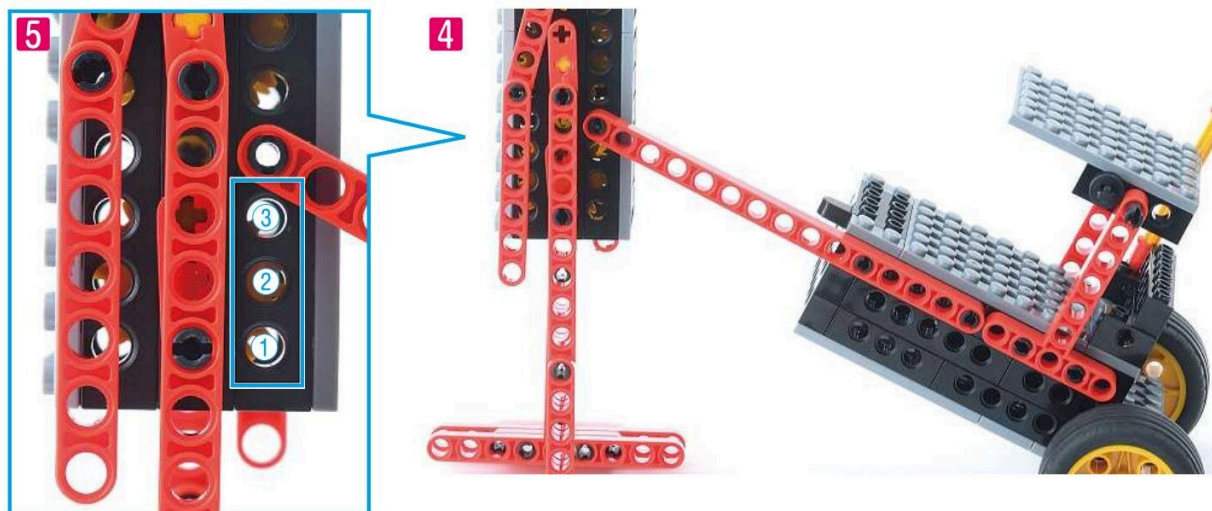
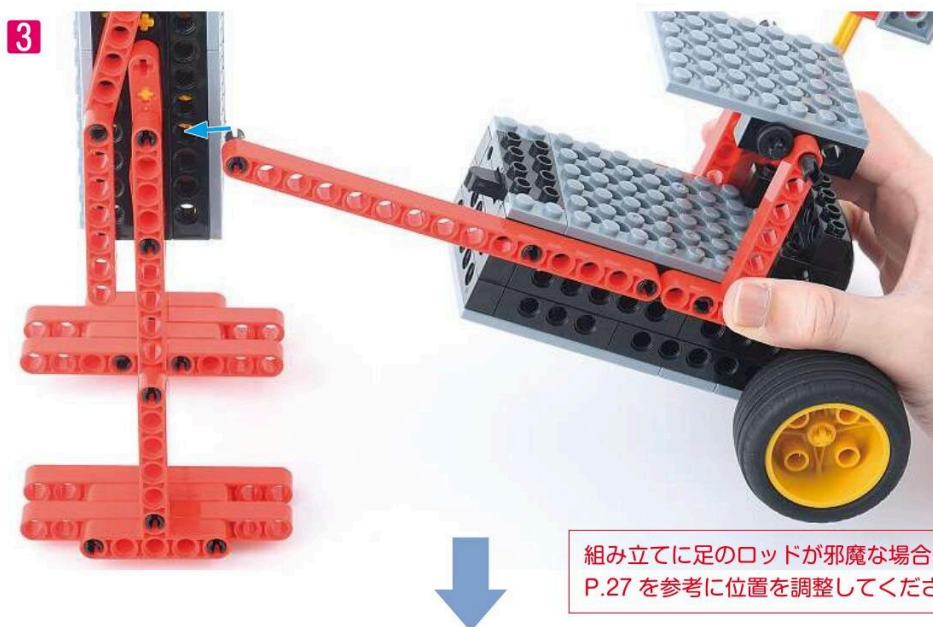
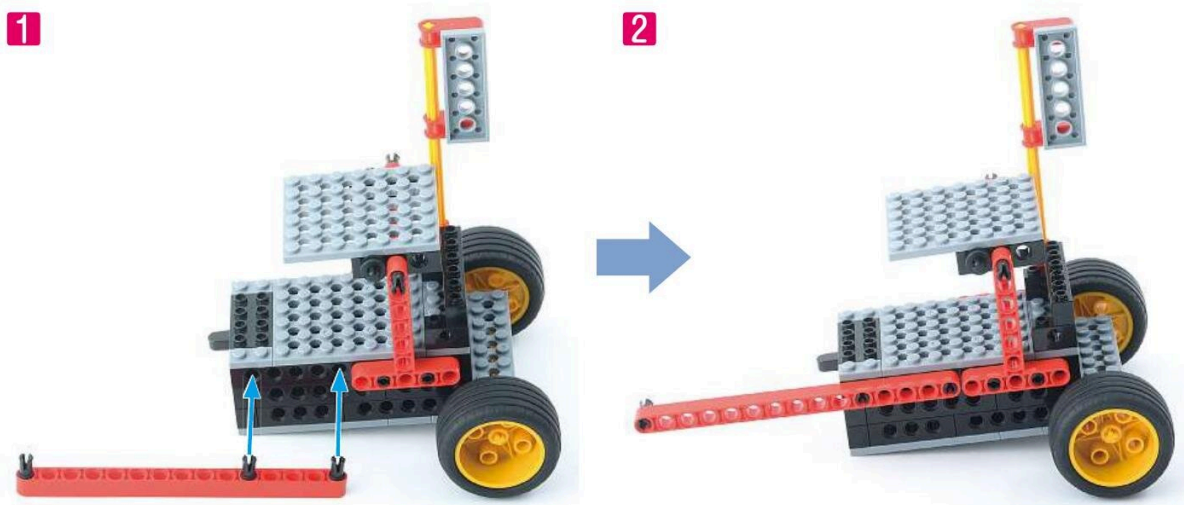


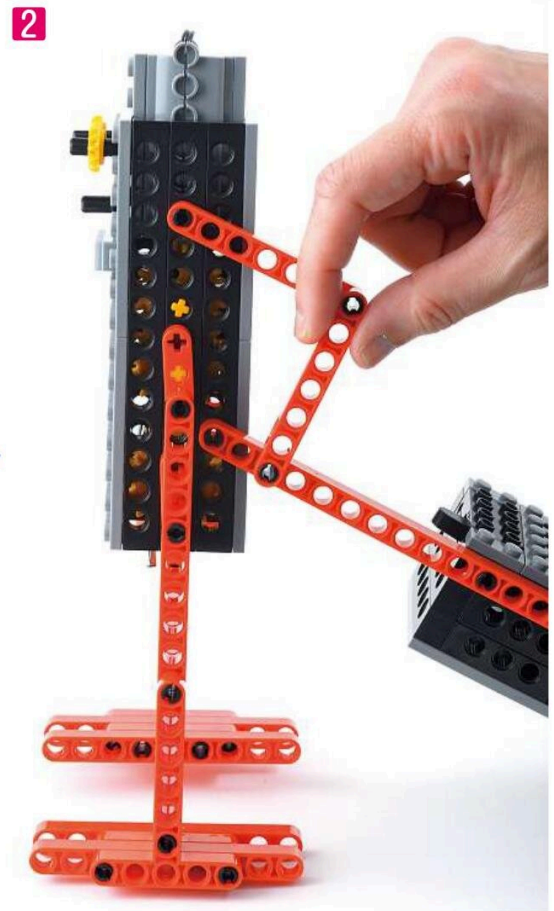
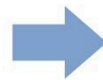
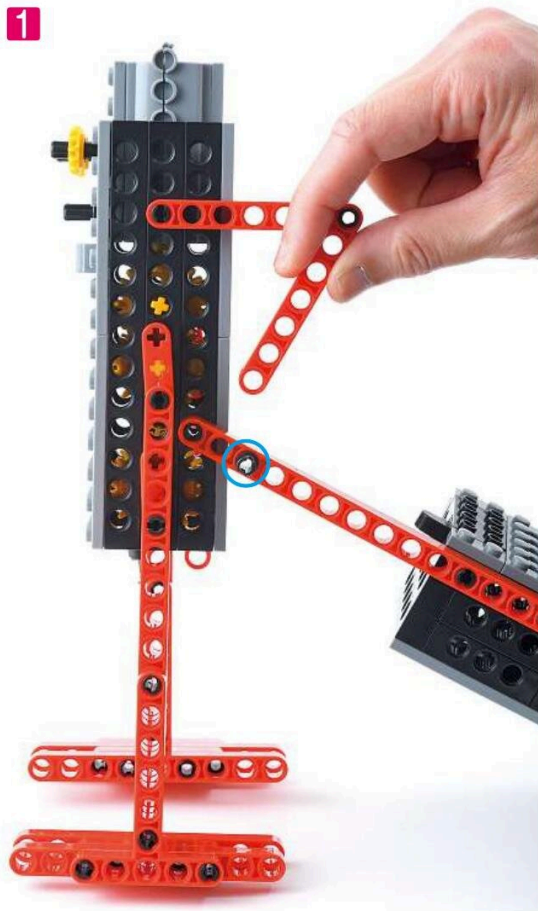
2 ろっどに ペグを とりつけます。

◇ ろっど 15 アナ 2 こ ◇ ペグ S 6 こ

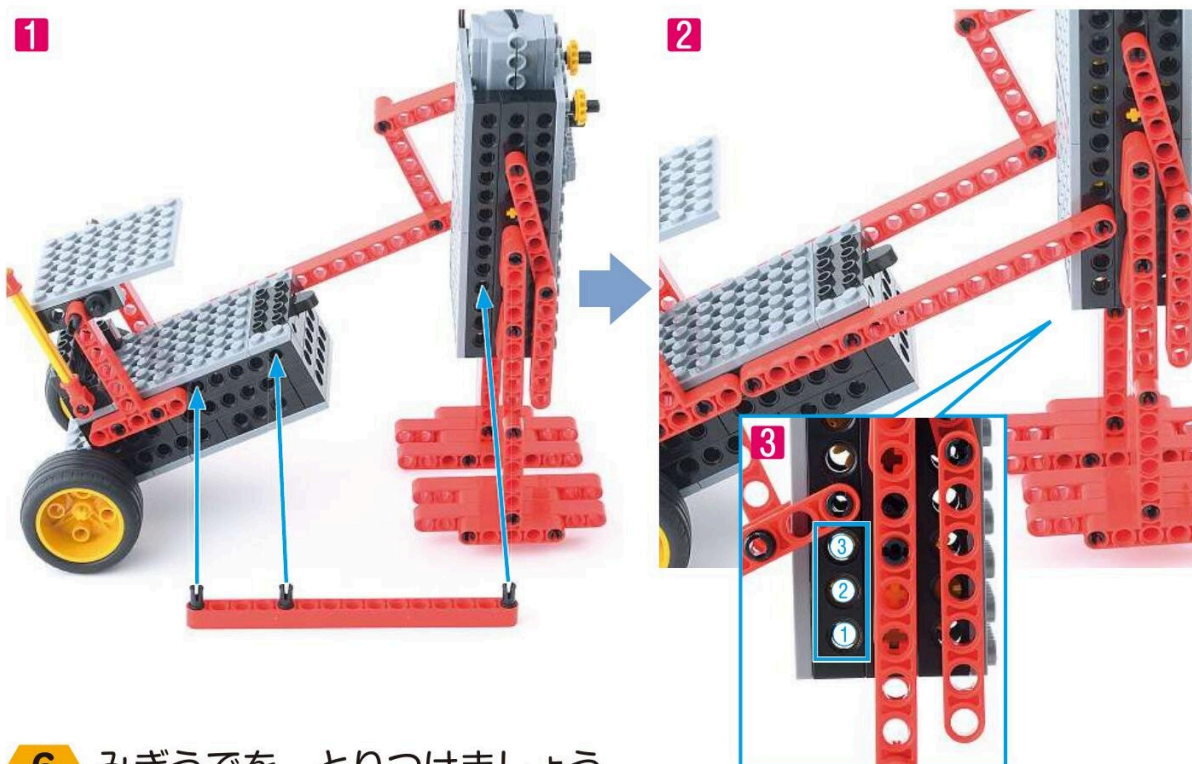


3 ひだりがわの からだと のりものを つなげましょう。



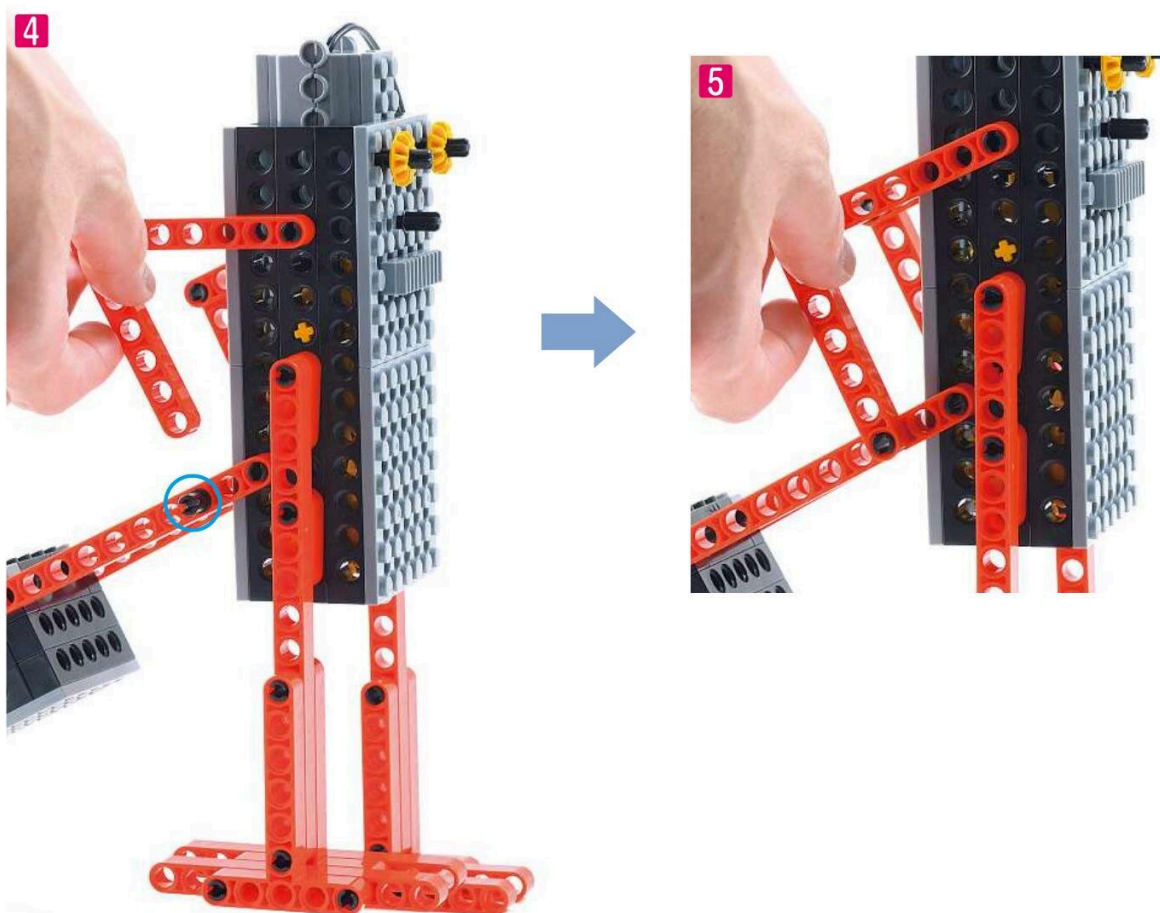
4 ひだりうでを とりつけましょう。◇^{へさ}ベグ^{えす}S1こ

5 はんたいがわの からだと のりものを つなげましょう。



6 みぎうでを とりつけましょう。

◇ベグス 1 こ

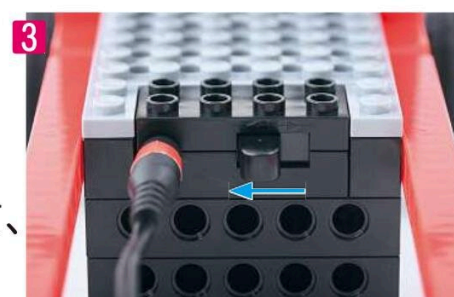


7 ^{ばいりつと}パイロットを のせましょう。
 ◇パイロット ¹こ

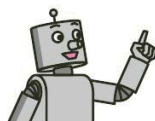


^もモーターの ^{ぶらぐ}プラグ（あか ）を
^{すらいど}スライドスイッチに つなぎます。

^{すいっち}スイッチを やじるしの ^{むき}むきに いれて、
^{ろぼつと}ロボットを うごかして みましょう。



かんせい!!



ゲームをしよう

めやす 20 ぶん

かいぞう

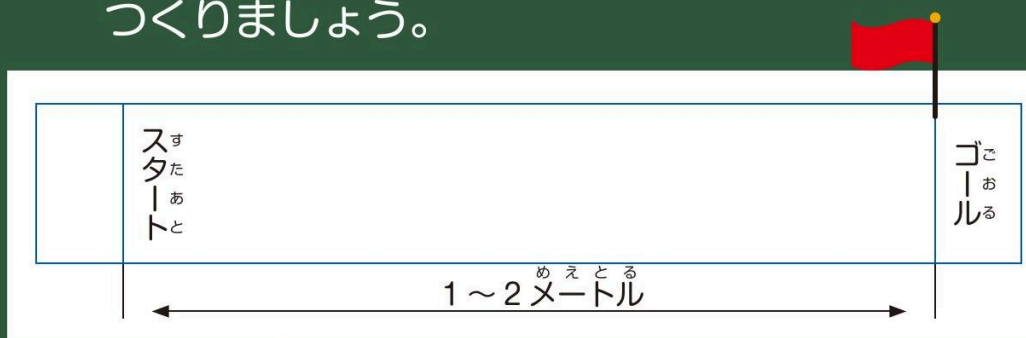
じぶんだけの ^{おりじなるろぼっと} オリジナルロボットに ^{かいぞうして} かいぞうして みましょう。
^{くかいぞうれい} <かいぞうれい>



^{るぼっと} かいぞうしたロボットどうして ^{れえす} レースをしましょう。

ルール

- ^{こおす} コースの ^{ながさは} ながさは 1～2メートルです。
^{すたあと} スタートちてんと ^{ごおる} ゴールちてんが
 わかるように、^{ぱーつ} パーツで ^{めじるし} めじるしを
 つくりましょう。



- 3 ^{かい} かい ^{れえす} レースをして、いちばんよい
^{たいむ} タイムを ^{えらぼう} えらぼう。



きろく

まいかいの ^{たいむ}タイムを きろくしましょう。

1 かいめ

^{たいむ}タイム : _____ びょう

2 かいめ

^{たいむ}タイム : _____ びょう

3 かいめ

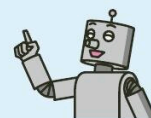
^{たいむ}タイム : _____ びょう

- ・ストップウォッチなどを用意すると、1人1人のタイムが計測できます。
- ・タイムだけでなく、運べるパーツの数などで競っても楽しめましょう。

いちばんよい
^{たいむ}タイムに
○をつけよう！



かんせいした ^{ろぼっと}ロボットを おうちでも うごかしてみよう！
^{すらいどすいっち}スライドスイッチを きって、^{もあたあ}モーターの ^{こおど}コードを めいて
もちかえろう。

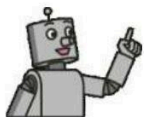


<はこびやすいようにして もちかえろう>

1



- ・持ち帰って家でもロボットを動かして楽しみながら、保護者に成果を見せることが大切です。
- ・今回作ったロボットは、家でばらしておくか、次回の授業が始まる 10 分程前にばらすようご指導ください。



これからつくるロボットをしようかいするよ

プライマリーコース

6がつ	チャリダー	7がつ	ウッシーくん
じてんしゃ ロボット		とうぎゅう ロボット	
じてんしゃを こいで すすむよ		うしのように ゆっくり あるく	
8がつ	ロボフィッシュ	9がつ	ロボットしょうぼうたい
およげ！		しゅつどう！	
しっぽをふって すすむ さかながた ロボット		はしごを あんぜんに のぼるよ	

ベーシックコース

6がつ	ダンプくん	7がつ	ロボケラトプス
はこ 運んでおろして		しんげき 進撃！	

進級したら、

みんな、もらえる!!



プライマリー
コース

ベーシック
コース

ミドル
コース

アドバンス
コース

：コースを進級された方用に、
修了証とパイロットを
お送りします。

：2024年10月以降に進級される方が
対象となります。

※画像はイメージです。実際のものとは異なる場合があります。
※「パイロット／修了証」のカラーは、
進級コースによって異なります。

SNSアカウント フォローお願いします！



@human_junior



ヒューマンアカデミー
こどもちゃんねる



ヒューマンアカデミー
ジュニア



@human_CECoe

Instagramをフォローして

もっと!

ロボット教室をたのしもう!

ロボットクリエイター・高橋智隆先生の
コメントやサイン入りグッズがもらえるかも!?



授業のロボットを
考えています!



高橋 智隆 先生

① コメントがもらえるチャンス!

改造したロボットをLynxタブレットで投稿すると
高橋先生からコメントがもらえるかも★
みんなの素敵なロボットをたくさん投稿してね!
投稿のしかたはスターガイドP.20~書かれているよ!
※ロボットはランダムで選ばれます
※Lynxタブレットはベーシックコース以上が対象です

SNS
限定

② サイン入りグッズがもらえるチャンス!

サイン入りバッグの プレゼントキャンペーン実施中!

5月1日(木)~31日(土)



Instagramのフォローとコメントで応募できるよ!
うちの人にやってもらおう!

※詳細内容は、該当の投稿をご確認ください。

子育てのお悩みや不安の解消に
役立つ投稿もありますよ◎

フォローしてね!



ヒューマンアカデミージュニア
公式Instagram▲

他にも、親子で楽しめる投稿がたくさん!



授業の内容を
写真や動画で確認!



先輩たちの
インタビューを紹介!

おうちで楽しめる
工作・実験動画が見られる!



SNS限定の
キャンペーンに応募!



かいさいけってい!!

みんなでいっしょに^{たの}楽しもう!



^{あつ} ^{みらい}
集まれ、未来のクリエイター!
クリエイティブフェス

ロボットやサイエンスなど
たのしいブースがたくさんあるよ!

^{とうきょう}
東京 7/19(^ど土)、20(^{にち}日)

^{きたきゅうしゅう}
北九州 7/19(^ど土)

^{なは}
那覇 7/21(^{げつ}月)

^{せんだい}
仙台 7/30(^{すい}水)

^{おおさか}
大阪 8/3(^{にち}日)

^{さっぽろ}
札幌 8/3(^{にち}日)

^{なごや}
名古屋 8/5(^か火)

▼^{こうしき}公式サイト



きょうしつぜんこくたいかい

ロボット教室全国大会もチャレンジ!



^ど
8/23(^ど土) ^{とうきょうだいがくやすだこうどう} in 東京大学安田講堂



くわしくはサイトやチラシをみてね!